

# فرمول بندی شبکه برای آنالیز سیستمهای نیروی برق

نوشته

فرخ حبیبی اشرفی

مهندس برق (MSc.) - لوس آنجلس - کالیفرنیا

## چکیده:

در این مقاله خلاصه‌ای از عملیات مقدماتی ماتریسی بمنظور آنالیز سیستم‌های قدرت با استفاده از کامپیوتر عرضه خواهد شد.

مطالب مورد بررسی عبارتند از شبکه پریمتیو، توپولوژی شبکه‌های الکتریکی، تبدیل مختصات ماتریسهای ادمیتانس شمش و امپدانس شمش، ماتریسهای امپدانس حلقه و ادمیتانس حلقه و توضیحات تکمیلی.

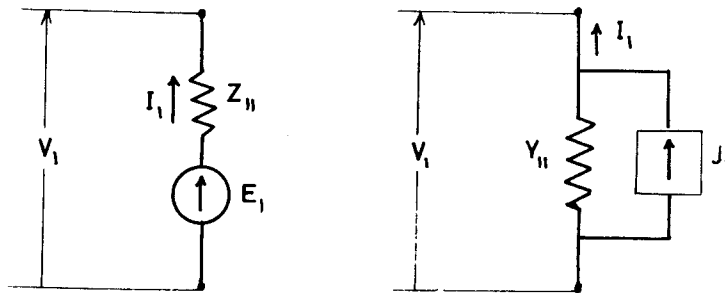
فرمول بندی یک مدل مناسب برای شبکه اولین قدم در مطالعه سیستم نیروی برق میباشد. این مدل بایستی مجموعه‌ای از ولتاژهای مربوط به شبکه را با مجموعه دیگری از شدت جریانهای شبکه مرتبط سازد. معمولاً شبکه‌هایی که در سیستم نیروی برق با آنها سروکار داریم خیلی بزرگ هستند یعنی از صدها و یا شاید از هزاران شاخه تشکیل یافته اند و هنگامیکه شاخه‌های مختلف شبکه را بمنظور تشکیل دادن مدل کلی سیستم با هم ترکیب میکنیم باده‌ها هزار عملیات جبری مقدماتی مواجه خواهیم شد. چون معمولاً انسان این همه محاسبات را با وجود صرف مقدار زیادی وقت با دقت نسبتاً ضعیفی انجام میدهد بطوریکه یک اشتباه کافی است که تمام محاسبات را بی ارزش سازد روی این اصل بسیار مهم است که فرمول بندی شبکه بصورتی تهیه گردد که بتوان قسمت اعظم این کار را با کامپیوتر انجام داد. باین جهت واضح است که نیازمند به ایجاد روشهایی هستیم که سیستماتیک بوده و قابلیت استفاده از کامپیوتر را داشته باشند. ماهیت جدولی ماتریسها بخصوص آنها را برای برنامه نویسی کامپیوترهای عددی<sup>(۱)</sup> خیلی مناسب ساخته است بنابراین طبیعی است که بایستی در جستجوی فنون مربوط به فرمول بندی ماتریسی شبکه باشیم.

ضمناً این روشها لازم است درمقابل تغییراتی که در شبکه صورت میگیرد قابلیت انعطاف داشته باشند بطوریکه بتوانیم با صرف حداقل محاسبات منظورمان را برآورده سازیم .

جمله‌های ماتریس شبکه به انتخاب متغیرهای مستقل از هم یعنی شدت جریانها و ولتاژها بستگی دارند و برحسب آنها ممکن است از نوع اسپدانس ویا از نوع ادمیتانس باشند .

### شبکه پریمیتیو<sup>(۱)</sup>

هر شبکه از مجموعه یک سری شاخه ترکیب شده است . شاخه‌های شبکه ممکن است بیکی از صورت‌هائی باشند که در شکل (۱) نشان داده شده‌اند .



الف - شاخه حاوی نیروی محرکه (مولد ولتاژ)      ب - شاخه حاوی مولد جریان  
شکل (۱)

معادلات مربوط با شاخه‌هائی که در شکل (۱) نشان داده شده‌اند بترتیب عبارتند از:

$$V_1 = E_1 - Z_{11} I_1 \quad (۱)$$

$$I_1 = J_1 - Y_{11} V_1 \quad (۲)$$

البته بدیهی است که اگر بین هر یک از این شاخه‌ها و شاخه‌های دیگر شبکه ارتباط متقابل<sup>(۲)</sup> وجود داشته باشد به معادله (۱) بایستی  $-\sum Z_m I$  و بمعادله (۲) بایستی  $-\sum Y_m V$  افزوده گردد . در معادلات بالا  $E_1$  و  $J_1$  و  $Z_{11}$  و  $Y_{11}$  مقادیر معلومی هستند که از روی مشخصات شبکه و سیستم تعیین میشوند و  $V_1$  و  $I_1$  مجهول میباشند . بنابراین اگر شبکه‌ای از  $e$  شاخه تشکیل شده باشد برای هر شاخه آن میتوان یک معادله بصورت معادله (۱) یا معادله (۲) نوشت که مجموعاً  $e$  معادله تشکیل خواهند داد . این معادلات را میتوان بشکل ماتریسی زیر نوشت :

$$V = E - ZI \quad (۳)$$

$$I = J - YV \quad (۴)$$

$$V = \begin{bmatrix} V \\ V \\ \dots \\ V_e \end{bmatrix} \quad E = \begin{bmatrix} E \\ E \\ \dots \\ E_e \end{bmatrix} \quad I = \begin{bmatrix} I \\ I \\ \dots \\ I_e \end{bmatrix} \quad J = \begin{bmatrix} J \\ J \\ \dots \\ J_e \end{bmatrix}$$

$$Z = \begin{bmatrix} Z_{11} & & & \\ & Z_{rr} & & \\ & & \dots & \\ & & & Z_{ee} \end{bmatrix} \quad Y = \begin{bmatrix} Y_{11} & & & \\ & Y_{rr} & & \\ & & \dots & \\ & & & Y_{ee} \end{bmatrix}$$

مجموعه شاخه‌های شبکه بنام شبکه پرمیتيو نامیده میشود که بوسیله معادلات ماتریسی (۳) یا (۴) مشخص میگردد. بطوریکه ملاحظه میشود معادلات (۳) یا (۴) هر یک از  $e$  معادله تشکیل شده‌اند ولی تعداد مجهولات که عبارتند از شدت جریانهای  $I$  و ولتاژهای  $V$  مساوی  $2e$  میباشد بنابراین  $e$  معادله لازم دیگر را بایستی از شرایطی که بواسطه بهم پیوستن شاخه‌ها بوجود می‌آیند بدست آورد تا اینکه سیستم قابل حل کردن باشد. این امر مستلزم دانستن توپولوژی<sup>(۱)</sup> شبکه است. بحث مفصل توپولوژی شبکه‌های الکتریکی خارج از حدود این مقاله است فقط نکات مختصری از آن که برای مطالب بعدی ضروری است یادآوری میشود.

ملاحظه: در چهار ماتریس  $V, E, I, J$  در سطرهای اول و دوم باید به ترتیب از بالا به پائین اندیس ۱ و ۲ اضافه شود.

### توپولوژی شبکه‌های الکتریکی

برای اینکه بتوان شکل هندسی شبکه را بیان کرد کافی است که بدون توجه به مشخصات عناصر مختلف شبکه شاخه‌های آنرا با خطوط ساده نشان داد. این خطوط شاخه<sup>(۲)</sup> و انتهایشان گره<sup>(۳)</sup> نامیده میشوند. شکل هندسی اتصال شاخه‌های شبکه بهم دیگر گراف<sup>(۴)</sup> نامیده میشود. اگر بین هر دو گره لااقل یک مسیر وجود داشته باشد گراف را متصل<sup>(۵)</sup> و اگر برای هر شاخه گراف متصل جهتی در نظر بگیریم گراف را جهت‌دار مینامند. در آنالیز سیستمهای نیروی برق معمولاً با گرافهای متصل سروکار خواهیم داشت

۱ — Topology

۲ — Element

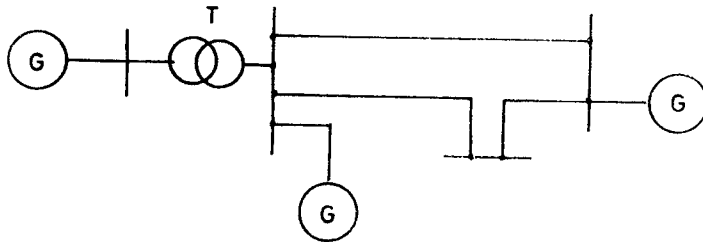
۳ — Node

۴ — Graph

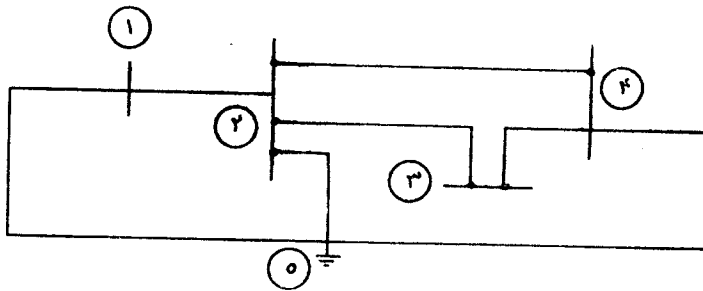
۵ — Connected graph

چون استفاده از روش نسبت بواحد<sup>(۱)</sup> ارتباط مغناطیسی را که در مدار معادل ترانسفورماتورها وجود دارد حذف مینماید .

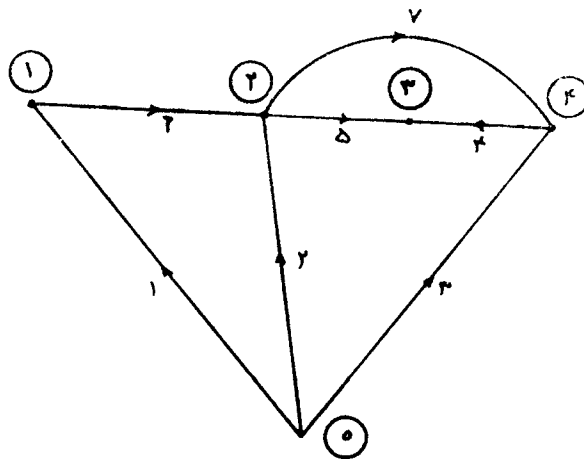
در شکل (۲) یک نمونه سیستم نیروی برق و گراف جهت دار مربوط به آن نشان داده شده است که بمنظور تسهیل در امر مطالعه و آنالیز تمام گره‌ها و شاخه‌های گراف شماره گذاری شده‌اند . معمولاً در سیستم نیروی برق گره‌ها را شمش<sup>(۲)</sup> مینامند و شمش مشترك تمام مولدها را با شماره ۰ مشخص کرده و آنرا شمش مینام<sup>(۳)</sup> میخوانند .



الف - دیاگرام شب خطی سیستم نیروی برق



ب - مدار معادل



پ - گراف جهت دار سیستم بالا

شکل (۲)

۱ - Per unit method

۲ - Bus

۳ - Reference bus

کمترین تعداد شاخه‌هایی را که برای وصل کردن تمام گره‌ها لازم هستند شاخه‌های اصلی<sup>(۱)</sup> و بقیه شاخه‌ها را شاخه‌های رابط<sup>(۲)</sup> مینامند. اگر تعداد گره‌های گراف  $n$  باشد تعداد شاخه‌های اصلی  $b$  از رابطه زیر تعیین میشوند:

$$b = n - 1 \quad (۵)$$

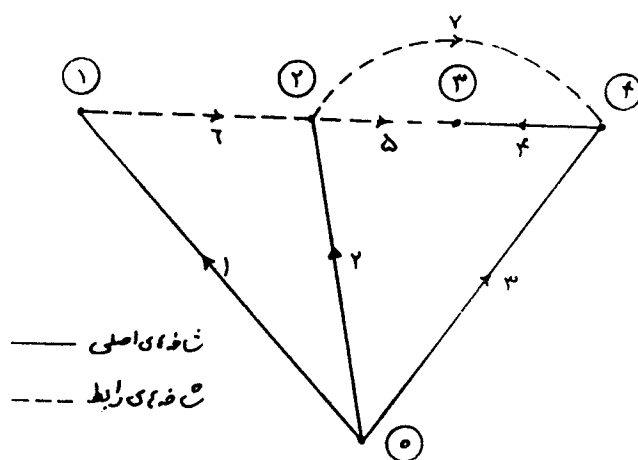
و اگر تعداد کل شاخه‌ها  $e$  باشد تعداد شاخه‌های رابط  $l$  از رابطه زیر تعیین میشوند:

$$l = e - b$$

که با استفاده از رابطه (۵) بصورت زیر درمی‌آید:

$$l = e - n + 1 \quad (۶)$$

در شکل (۳) شاخه‌های اصلی و شاخه‌های رابط گراف شکل (۲ پ) نشان داده شده‌اند.



شکل (۳)

بسهولت دیده میشود که اگر بشاخه‌های اصلی یک شاخه رابط افزوده گردد یک مسیر بسته که حلقه<sup>(۳)</sup> نامیده میشود بدست می‌آید و بهمین ترتیب افزودن شاخه‌های رابط بعدی نیز هر یک بنوبه خود حلقه‌های دیگری بوجود می‌آورند. حلقه‌هایی که فقط دارای یک شاخه رابط هستند، از هم مستقل بوده و بهمین جهت حلقه‌های اصلی<sup>(۴)</sup> نامیده میشوند بنابراین تعداد حلقه‌های اصلی مساوی تعداد شاخه‌های رابط است که با استفاده از رابطه (۶) تعیین میشوند.

### تبدیل مختصات<sup>(۵)</sup>

تبدیل مختصات یا متغیرها یکی از فنون بسیار مفیدی است که در ریاضیات بکار برده میشود و بکمک آن میتوان معادله سیستم را بشکل ساده‌تری درآورده و سهولت حل کرد سپس در صورت لزوم با تبدیل

۱ - Branch

۲ - Link

۳ - Loop

۴ - Basic loops

۵ - Transformation of coordinates

عکس میتوان به حالت قبلی برگشت . بعنوان مثال معادله مربوط به شبکه پریمیٹیو در حالتیکه عناصرش با امپدانس مشخص شده باشند از روی معادله (۳) عبارتست از :

$$V = E - ZI \quad (۷)$$

و همانطوریکه قبلاً نیز گفته شد در معادله بالا تعداد مجهولات یعنی  $V$  و  $I$  دو برابر تعداد معادلات هستند و برای حل آن لازم است از شرایطی که بواسطه بهم پیوستن شاخه‌ها بهم‌دیگر بوجود می‌آیند استفاده نمائیم (قوانین کیرشهف) . اکنون اگر با بکار بردن تبدیل مناسبی موجب شویم که در دستگاه مختصات جدید تعداد مجهولات کمتر شوند در این صورت معادله سیستم در این دستگاه مختصات جدید خیلی آسانتر حل خواهد شد .

فرض میکنیم که توپولوژی شبکه بطور کامل بوسیله ماتریس  $C$  بیان میشود و بخواهیم ولتاژ شاخه‌ها برطبق رابطه زیر بیک سری ولتاژ دیگر تبدیل گردند :

$$V' = CV \quad (۸)$$

در رابطه بالا  $V'$  ولتاژهای جدیدی هستند که پس از تبدیل بدست می‌آیند . ضمناً علاوه بر رابطه (۸) طریقه تبدیل شدت جریانها نیز بایستی ذکر شود و معمولاً این طریقه عبارتست از ثابت باقی ماندن توان در دستگاههای مختصات قدیم و جدید .

معادله توان شبکه پریمیٹیو عبارتست از :

$$P = V_t I^*$$

که در آن ماتریس  $V_t$  وارونه ماتریس  $V$  و ماتریس  $I^*$  مزدوج موهومی ماتریس  $I$  میباشد . بنابراین با مساوی هم قرار دادن توان شبکه پریمیٹیو و توان شبکه در دستگاه مختصات جدید قانون تبدیل شدت جریانها را میتوان بدست آورد :

$$P = P'$$

$$V_t I^* = V'_t I'^*$$

از رابطه (۸) نتیجه میشود که  $V'_t = V_t C_t$  و اگر آنرا بجای  $V'_t$  در رابطه بالا قرار دهیم :

$$V_t I^* = V_t C_t I'^*$$

$$I^* = C_t I'^*$$

$$I = C_t^* I' \quad (۹)$$

باین ترتیب معادلات (۸) و (۹) تعیین مینمایند که  $V$  و  $I$  را چگونه بایستی به  $V'$  و  $I'$  تبدیل نمود. اکنون معادله شبکه در دستگاه مختصات جدید را میتوان بسهولة از روی معادله شبکه پرمیتيو بدست آورد:

$$V' = CV = CE - (CZC_t^*) I'$$

$$V' = E' - Z' I' \quad (10)$$

که در آن  $E' = CE$  و  $Z' = CZC_t^*$  میباشد.

اکنون اگر ماتریس  $C$  را طوری انتخاب کرده باشیم که  $V' = CV = 0$  باشد در این صورت معادله

(۱۰) بصورت زیر خلاصه خواهد شد:

$$E' = Z' I' \quad (11)$$

سهولة دیده میشود که در معادله (۱۱) فقط شدت جریانهای جدید یعنی  $I'$  مجهول است و باسانی آنها را میتوان محاسبه کرد:

$$I' = (Z')^{-1} E'$$

بالاخره با استفاده از رابطه (۹) ابتدا شدت جریانهای قدیمی  $I$  و سپس بکمک رابطه (۷) ولتاژهای قدیمی  $V$  محاسبه خواهند شد.

عین همین تفاسیر را میتوان برای حالتیکه عناصر شبکه پرمیتيو با ادیتانس مشخص شده باشند

نیز بیان کرد با این تفاوت که در اینجا ابتدا قانون تبدیل شدت جریانها را بایستی عبارت زیر تعریف کرد:

$$I' = CI \quad (12)$$

سپس با استفاده از تعریف تساوی توان در دو حالت قانون تبدیل  $V$  را میتوان بدست آورد:

$$P = P'$$

$$V_t I^* = V'_t I'^*$$

$$V_t I^* = V'_t C^* I^*$$

$$V_t = V'_t C^*$$

$$V = C_t^* V' \quad (13)$$

و معادله شبکه در دستگاه مختصات جدید از روی معادله (۴) مربوط به شبکه پرمیتيو بدست خواهد آمد:

$$I' = CI = CJ - (CYC_t^*) V'$$

$$I' = J' - Y' V' \quad (14)$$

که در آن  $J' = CJ$  و  $Y' = CYC_t^*$  میباشد.

در اینجا ماتریس  $C$  طوری انتخاب میشود که  $I' = CI = 0$  باشد در این صورت معادله (۱۴) بصورت زیر خلاصه خواهد شد :

$$J' = Y'V' \quad (15)$$

چون در معادله بالا فقط ولتاژهای  $V'$  مجهول هستند بنابراین باسانی قابل محاسبه هستند :

$$V' = (Y')^{-1} J'$$

و بالاخره با استفاده از فرمولهای (۱۳) و (۱۴) ابتدا ولتاژهای قدیمی  $V$  و سپس شدت جریانهای قدیمی  $I$  محاسبه خواهند شد .

بطور خلاصه دیده میشود که بکمک ماتریس تبدیل  $C$  معادلات شبکه پریمیتیو را که  $e$  معادله با  $2e$  مجهول بودند ( $e$  تعداد شاخه‌های شبکه است) به  $k$  معادله با  $k$  مجهول ( $k$  عبارتست از تعداد سطرهای ماتریس  $C$ ) تبدیل نمودیم . اکنون چون معادله شبکه در مختصات جدید قابل حل است ابتدا متغیرهای جدید را محاسبه نموده و سپس بکمک معادلات تبدیل و معادله شبکه پریمیتیو ولتاژها و شدت جریانهای شاخه‌ها تعیین مینمائیم .

تعداد سطرهای ماتریس  $C$  ممکن است مساوی و یا کمتر از تعداد شاخه‌های شبکه باشد . تعداد سطرها به شکل شبکه و روشی که برای تشریح توپولوژی شبکه بکار رفته بستگی دارد ولی در هر حال تعداد آن بایستی درست باندازد تعداد متغیرهای مستقلی که برای حل شبکه لازم هستند باشد .

این نوع تبدیلات را میتوان هر چند بار که لازم باشد تکرار نمود و کماکان همان قوانین قبلی برای آنها نیز بکار میرود اما بایستی تبدیل را فقط وقتی بکار برد که از آن فایده‌ای حاصل شود . بعنوان مثال فرض شود که سیستم بصورت  $E' = Z' I'$  فرمول بندی شده باشد . حل این معادله مستقیماً از معکوس کردن ماتریس  $Z'$  بدست می‌آید اما اگر  $Z'$  ماتریس بزرگی باشد معکوس کردن آن ممکن است بنوبه خود مشکل بزرگی باشد بنابراین متغیرهای شبکه را یکبار دیگر بمتغیرهای دیگری تبدیل میکنیم :

$$E'' = C' E'$$

$$I' = C'_t I''$$

$$E'' = Z'' I''$$

بطوریکه  $Z'' = C' Z' C'_t$  است . در این حالت باز هم شدت جریانهای  $I''$  پس از معکوس کردن ماتریس  $Z''$  تعیین خواهد شد اما فقط اگر معکوس کردن  $Z''$  خیلی آسانتر صورت بگیرد از عمل تبدیلی که انجام داده‌ایم بهره گرفته ایم بنابراین لم کار در مشخص کردن ماتریس  $C'$  است بطوریکه نتیجه مطلوب عاید گردد .



نظر باینکه در فرمول بندی اصلی  $E' = Z' I'$  امکان پذیر است لذا میتوان مجهولات شبکه را محاسبه کرد بنابراین تعداد متغیرها در حالت تبدیل یافته بایستی مساوی تعداد متغیرها از فرمول بندی اصلی باشد روی این اصل هیچ محدودیتی برای ماتریس  $C'$  وجود نخواهد داشت مگر اینکه بایستی یک ماتریس مربع و غیرخاص<sup>(۱)</sup> باشد. ضمناً  $C'E'$  نمیتواند مساوی صفر باشد چون این امر منتهی به یک ماتریس صفر<sup>(۲)</sup> برای  $Z''$  خواهد شد. یک نمونه از این نوع تبدیل روش مؤلفه های متقارن است که در آن  $E'$  و  $I'$  و  $Z'$  مبین مقادیر مربوط به فازها و  $E''$  و  $I''$  و  $Z''$  بیان کننده مقادیر مربوط بمؤلفه ها هستند و بطوریکه میدانیم برای شبکه های متعادل معکوس کردن  $Z''$  (ماتریس امپدانس مؤلفه ها) خیلی آسانتر از معکوس کردن  $Z'$  (ماتریس امپدانس فازها) است<sup>(۳)</sup>.

یکی از نکات مهم مربوط به تبدیل متغیرها در این است که چون پس از تبدیل معادله شبکه پرمیتیو تعداد متغیرها کمتر میشود بنابراین ماتریس تبدیل مربع نبوده و نمیتواند معکوس داشته باشد روی همین اصل قانون ثابت ماندن توان برای بدست آوردن معادلات جدید مطلقاً الزامی است. اما چون در تبدیلات بعدی همیشه با ماتریسهای مربع که دارای معکوس هستند سروکار داریم امکان دارد که بجای استفاده از قانون ثابت ماندن توان، برای هر دوی ولتاژها و شدت جریانها یک نوع قانون تبدیل تعیین کنیم و شکلی را که معادله توان بدست خواهد آورد بهمان صورت بکار ببریم. بعنوان مثال سیستمی بصورت  $V_p = Z_p I_p$  در نظر بگیرید که در آن  $p$  معرف مقادیر فازی یعنی  $a$  و  $b$  و  $c$  باشد. با بکار بردن تبدیل  $V_s = C V_p$  که در آن  $s$  معرف مقادیر مربوط بمؤلفه های ۱ و ۲ و ۰ است و با در نظر گرفتن ثابت ماندن توان یعنی  $I_p = C_t^* I_s$  نتیجه میشود که:

$$V_s = (C Z_p C_t^*) I_s \quad (۱۶)$$

اما چون  $C$  یک ماتریس غیرخاص است بنابراین  $C^{-1}$  موجود بوده و اگر تبدیل را بصورت:

$$I_s = C I_p \quad \text{و} \quad V_s = C V_p$$

تعریف کنیم در این صورت:

$$V_s = (C Z_p C^{-1}) I_s \quad (۱۷)$$

و اگر قرار باشد معادلات (۱۶) و (۱۷) معادل هم باشند نتیجه میشود که:

$$C^{-1} = C_t^*$$

۱ - Non-singular

۲ - Null matrix

۳ - رجوع شود به « روش مؤلفه های متقارن و کاربرد آن در آنالیز سیستمهای سه فاز نامتعادل » نوشته فرخ

حبیبی اشرفی، نشریه دانشکده فنی، دوره دوم شماره ۲۵، اسفند ماه ۱۳۵۱، صفحات ۱۸۸-۱۶۴.

بعنوان مثال تبدیل مؤلفه های متقارن را در نظر میگیریم . شکل کلاسیک این تبدیل عبارتست از :

$$C = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 1 & a & a^2 \\ 1 & a^2 & a \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

و از روی آن نتیجه میشود که :

$$C^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a^2 & a & 1 \\ a & a^2 & 1 \end{bmatrix} \quad , \quad C_t^* = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a^2 & a & 1 \\ a & a^2 & 1 \end{bmatrix}$$

بوضوح دیده میشود که  $C_t^* \neq C^{-1}$  است بنابراین تبدیل مؤلفه های متقارن کلاسیک برطبق قانون ثابت باقی ماندن توان صورت نمیگیرد<sup>(۱)</sup> . بهمین جهت در بیشتر منابعی که با تئوری تبدیلات سروکار دارند تبدیل مؤلفه های متقارن را طوری در نظر میگیرند که شرط  $C_t^* = C^{-1}$  برقرار باشد در این صورت ماتریس تبدیل مؤلفه های متقارن عبارت خواهد بود از :

$$C = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 1 & a & a^2 \\ 1 & a^2 & a \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

نهایتاً بایستی توجه شود که بهیچ وجه لزومی نیست تبدیل را باین صورت که تاکنون بکار رفته بکار برد بلکه این الزام فقط بخاطر متحدالشکل کردن تئوری تبدیلات بوده و امکان میدهد مستقیماً از قضایائی که بدست آمده اند استفاده کرد . تفسیرهایی نظیر آنچه که در مورد تبدیل مؤلفه های متقارن گفته شده است را میتوان در مورد تبدیلهای  $(\alpha, \beta, \theta)$  و  $(d, q, \theta)$  نیز تکرار نمود .

۱ - فرمول توان در تبدیل مؤلفه های متقارن عبارتست از :

$$V_a I_a^* + V_b I_b^* + V_c I_c^* = \sqrt{3} (V_1 I_1^* + V_2 I_2^* + V_0 I_0^*)$$

وجود عدد ۳ باعث از بین رفتن تغییرناپذیری شکل توان شده است .

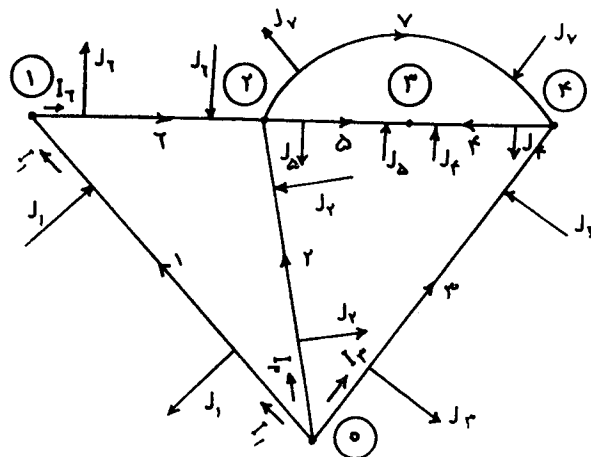
### ماتریسهای ادمیتانس شمش و امپدانس شمش<sup>(۱)</sup>

قبلاً دیدیم که مشخصات الکتریکی هر یک از شاخه‌های شبکه را با سانی میتوان با ماتریس شبکه پرمیتو نشان داد اما با وجودیکه این ماتریس مشخصات هر یک از شاخه را بطور کامل بیان میکند هیچگونه اطلاعی از نحوه اتصال شاخه‌ها بهمدیگر در آن گنجانده نشده است بنابراین لازم است که ماتریس شبکه پرمیتو را به ماتریس دیگری که طرز کار شبکه بهم پیوسته را ارائه میکند تبدیل کنیم. شکل این ماتریس شبکه به دستگاه مقایسه‌ای<sup>(۲)</sup> که برای تحلیل شبکه انتخاب کرده‌ایم بستگی پیدا خواهد کرد. دستگاه مقایسه معمولاً شمش یا حلقه انتخاب میشود. در دستگاه مقایسه شمش متغیرها عبارتند از ولتاژهای گرهی<sup>(۳)</sup> و شدت جریانهای گرهی<sup>(۴)</sup> و در دستگاه مقایسه حلقه متغیرها ولتاژهای حلقه و شدت جریانهای حلقه هستند.

اکنون برای اینکه ماتریس شبکه را در دستگاه مقایسه شمش بدست آوریم از معادله (ع) شبکه پرمیتو که بشکل ادمیتانس نوشته شده است شروع میکنیم:

$$I = J - YV \quad (۱۸)$$

میدانیم برای اینکه معادله بالا را بتوانیم با سانی حل کنیم بهتر است آنرا بدستگاه مقایسه دیگری ببریم که حاصلضرب ماتریس تبدیل در شدت جریان I مساوی صفر شود. برای این منظور میتوانیم از قانون شدت جریان کیرشهف در مورد گره‌ها استفاده کنیم. بعنوان مثال شبکه شکل (۲) را انتخاب کرده و موضوع را بوسیله آن دنبال خواهیم کرد. ضمناً برای اینکه حالت کاملاً کلی را در نظر گرفته باشیم فرض میکنیم که در تمام شاخه‌های شبکه شکل (۲) مولد جریان وجود داشته باشد (شکل ع).



شکل ۴ - شبکه شکل ۲ در حالتیکه در تمام شاخه‌های آن مولد جریان وجود داشته باشد

- |   |                     |
|---|---------------------|
| ۱ - Bus admittance and bus impedance matrices | ۲ - Reference frame |
| ۳ - Nodal voltages                            | ۴ - Nodal currents  |

معمولاً جهت‌های روی گراف بعنوان جهت شدت جریان شاخه‌ها در نظر گرفته میشود حال اگر قانون

شدت جریان کیرشهف را در مورد گره‌های شکل (ε) بکار ببریم معادلات زیر بدست خواهند آمد :

$$\begin{aligned}
 \text{گره (0)} \quad & I_1 + I_2 + I_3 = 0 \\
 \text{گره (1)} \quad & -I_1 + I_7 = 0 \\
 \text{گره (2)} \quad & -I_2 + I_5 - I_7 + I_6 = 0 \\
 \text{گره (3)} \quad & -I_4 - I_5 = 0 \\
 \text{گره (4)} \quad & -I_3 + I_4 - I_6 = 0
 \end{aligned} \tag{19}$$

معادله بالا را میتوان بصورت ماتریسی زیر نوشت :

		شاخه‌ها							
		1	2	3	4	5	6	7	
(0)	⊙	1	1	1					= 0
(1)	⊙	-1					1		
(2)	⊙		-1			1	-1	1	
(3)	⊙				-1	-1			
(4)	⊙			-1	1			-1	

$I_1$
$I_2$
$I_3$
$I_4$
$I_5$
$I_6$
$I_7$

(20)

یا اینکه بطور خلاصه :

$$A_a I = 0 \tag{21}$$

ملاحظه میکنیم ماتریس تبدیل  $A_a$  همان خاصیتی را دارد که در جستجوی آن هستیم . ماتریس  $A_a$  ماتریس ورود شاخه به گره<sup>(۱)</sup> نامیده میشود که دارای  $e$  ستون (تعداد شاخه‌های شبکه) و  $n$  سطر (تعداد گره‌های شبکه) بوده و جمله‌های آن بطور سیستماتیک بشرح زیر تعیین میشوند :

$a_{ij} = 0$  اگر شاخه  $j$  به گره  $i$  وصل نشود .

$a_{ij} = 1$  اگر شاخه  $j$  به گره  $i$  وصل شده و جهتش بسمت خارج گره  $i$  باشد .

$a_{ij} = -1$  اگر شاخه  $j$  به گره  $i$  وصل شده و جهتش بسمت گره  $i$  باشد .

در هرستون ماتریس  $A_a$  فقط دو جمله غیر صفر وجود دارد و مجموع جمله‌های هرستون بایستی مساوی صفر باشد. ضمناً اگر توجه کنیم می‌بینیم که مجموع جمله‌های هر چهار سطر که انتخاب کنیم مساوی سطر پنجم با علامت مخالفش است بنابراین نتیجه می‌گیریم که تمام سطرها از هم مستقل نیستند و اطلاعات مربوط به یکی از سطرها اضافی می‌باشد. معمولاً سطر مربوط به شمش مبنا حذف شده و ماتریس حاصله ماتریس ورود شاخه به شمش<sup>(۱)</sup> نامیده می‌شود و آنرا با  $A$  نشان می‌دهیم:

$$A = \begin{matrix} & \begin{matrix} \text{شخها} \\ 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{matrix} & \begin{bmatrix} -1 & & & & & 1 & \\ & -1 & & & 1 & -1 & 1 \\ & & & -1 & -1 & & \\ & & -1 & 1 & & & -1 \end{bmatrix} \end{matrix} \quad (22)$$

ضمناً با توجه به معادلات (۱۹) نتیجه می‌شود:

$$AI=0 \quad (23)$$

بنابراین اگر ماتریس  $A$  را بعنوان ماتریس تبدیل انتخاب کنیم با توجه بر رابطه (۲۳) ولتاژهای قدیمی بتوسط زیر بولتاژهای جدید تبدیل می‌شوند:

$$V = A_t * V' \quad (24)$$

اگر ماتریس  $A$  را در طرفین معادله (۱۸) ضرب کنیم نتیجه می‌شود:

$$AI = AJ - AYA_t * V' \quad (25)$$

ولی چون با توجه بر رابطه (۲۳) شدت جریانهای جدید  $I' = AI = 0$  هستند بنابراین:

$$AJ = (AYA_t) V' \quad (26)$$

و یا اینکه:

$$J' = Y' V' \quad (27)$$

تا کنون بیشتر به ریاضیات عمل تبدیل توجه داشته‌ایم و هیچگونه تعبیر فیزیکی برای متغیرهای جدید قائل نشده‌ایم. در واقع می‌توان سیستم را بدون اینکه لزومی به تعبیر فیزیکی آن باشد حل کرد ولی برای اینکه بتوانیم  $J'$  و  $Y'$  را مستقیماً از روی مشخصات شبکه تعیین کنیم لازم است مفهوم فیزیکی برای

متغیرهای جدید تعیین کنیم . برای این منظور مجدداً به شکل (ع) مراجعه میکنیم .

حاصل ضرب  $AJ$  عبارتست از:

$$J' = AJ = \begin{bmatrix} -1 & & & & & 1 & \\ & -1 & & & & 1 & -1 & 1 \\ & & & & -1 & -1 & & \\ & & & -1 & 1 & & & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} J_1 \\ J_2 \\ J_3 \\ J_4 \\ J_5 \\ J_6 \\ J_7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -J_1 + J_7 \\ -J_2 + J_5 - J_6 + J_7 \\ -J_4 - J_5 \\ -J_3 + J_4 - J_7 \end{bmatrix}$$

با توجه به جهت مثبتی که در شکل (۱ ب) برای مولدهای جریان (جهت  $J_1$ ) در نظر گرفته ایم دیده میشود که  $J'$  با علامت مخالف جمع شدت جریانهای است که به چهار شمش مستقل از هم ۱ و ۲ و ۳ و ۴ وارد میشوند . ضمناً:

$$Y' = AY_t^* = \begin{array}{c} \textcircled{1} \quad \textcircled{2} \quad \textcircled{3} \quad \textcircled{4} \\ \begin{array}{c} \textcircled{1} \\ \textcircled{2} \\ \textcircled{3} \\ \textcircled{4} \end{array} \end{array} \begin{bmatrix} Y_1 + Y_7 & -Y_7 & & \\ -Y_7 & Y_2 + Y_5 + Y_7 + Y_7 & -Y_5 & -Y_7 \\ & -Y_5 & Y_4 + Y_5 & -Y_4 \\ & -Y_7 & -Y_4 & Y_3 + Y_4 + Y_7 \end{bmatrix}$$

برای تعیین مفهوم  $V'$  از رابطه تبدیل (ع ۲) استفاده میکنیم:

$$V = A_t^* V' = \begin{bmatrix} -V'_1 \\ -V'_2 \\ -V'_4 \\ -V'_2 + V'_4 \\ +V'_2 - V'_3 \\ V'_1 - V'_2 \\ V'_2 - V'_4 \end{bmatrix}$$

از عبارت بالا نتیجه میشود که :

$$V'_1 = -V_1$$

$$V'_2 = -V_2$$

$$V'_3 = -V_3 - V_\varepsilon$$

$$V'_\varepsilon = -V_3$$

یعنی ولتاژهای جدید مساوی ولتاژ شمش ها نسبت شمش مبنا با علامت مخالف هستند .

نظر باینکه رابطه (۲۷) را بصورت زیر نیز میتوانیم بنویسیم :

$$(-J') = Y'(-V') \quad (28)$$

در این صورت  $(-J')$  مساوی شدت جریانهای است که به شمش های ۱ و ۲ و ۳ و ۴ وارد میشوند و  $(-V')$  مساوی ولتاژ شمش ها نسبت به شمش مبنا میباشد و چون در آنالیز سیستمهای نیروی برق معمولاً از معادله بشکل رابطه (۲۸) استفاده میگردد بهمین جهت آنرا بصورت زیر که مفهوم فیزیکی متغیرهای جدید در آن کاملاً نمایان هستند مینویسند :

$$I_{bus} = Y_{bus} V_{bus} \quad (29)$$

که در آن :

$$I_{bus} = -J' = -AJ$$

$$Y_{bus} = Y' = AYA_t^* \quad (30)$$

$$V_{bus} = -V'$$

بنابراین  $I_{bus}$  شدت جریانهای هستند که به شمش های مستقل شبکه ( یعنی تمام شمش ها غیر از شمش مبنا ) وارد میشوند و  $V_{bus}$  ولتاژ شمش ها نسبت به شمش مبنا هستند .  $Y_{bus}$  را نیز بجای اینکه بطور ریاضی از حاصلضرب  $AYA_t^*$  محاسبه کنیم میتوان مستقیماً از روی مشخصات شبکه نوشت چون از روی ماتریس مربوط به  $Y'$  بسهولت دیده میشود درحالتیکه بین شاخه های شبکه ارتباط متقابل<sup>(۱)</sup> وجود نداشته باشد جملات قطر ( جملات  $Y_{ii}$  ) مساوی مجموع ادیتانس شاخه های هستند که به شمش  $i$  وصل شده اند و جملات غیر قطر ( جملات  $Y_{ij}$  ) با علامت منفی مساوی مجموع ادیتانس هائی هستند که بین شمش های  $i$  و  $j$  وصل شده اند .

معادله (۲۹) را که درمبحث شبکه های الکتریکی بنام معادلات ولتاژ گرهی<sup>(۲)</sup> خوانده میشوند در

آنالیز سیستم نیروی برق فرمول بندی  $Y_{bus}$  مینامند . معادله مزبور را میتوان بشکل امپدانس نیز نوشت :

$$V_{bus} = Z_{bus} I_{bus} \quad (31)$$

در این صورت :

$$Z_{bus} = Y_{bus}^{-1} = (AYA_t^*)^{-1} \quad (32)$$

$Z_{bus}$  و  $Y_{bus}$  بترتیب ماتریس ادمیتانس شمش و ماتریس امپدانس شمش نامیده میشوند .

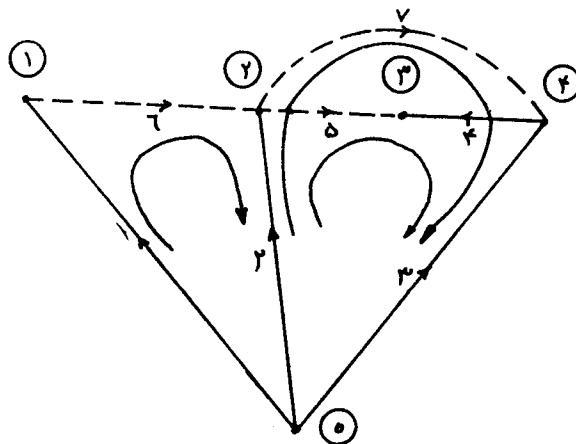
### ماتریسهای امپدانس حلقه و ادمیتانس حلقه<sup>(۱)</sup>

اکنون دستگاه مقایسه دیگری که متغیرهای آن ولتاژهای حلقه و شدت جریانهای حلقه هستند در نظر میگیریم . برای اینکه متغیرهای شبکه پرمیتو را باین دستگاه مقایسه جدید تبدیل کنیم از معادله (۳) شبکه پرمیتو که بشکل امپدانس نوشته شده است شروع میکنیم :

$$V = E - ZI \quad (33)$$

میدانیم برای اینکه معادله بالا را بتوانیم باسانی حل کنیم بهتر است در دستگاه مقایسه جدید حاصلضرب ماتریس تبدیل در ولتاژ  $V$  مساوی صفر شود . برای این منظور میتوانیم از قانون ولتاژ کیرشهف در مدارهای بسته استفاده کنیم . بعنوان مثال مجدداً شبکه شکل (۲) را انتخاب کرده و موضوع را بوسیله آن دنبال خواهیم کرد .

برای اینکه معادلاتی که بدست میآیند کاملاً از هم مستقل باشند بایستی ابتدا حلقه های اصلی شبکه را مشخص کنیم . قبلاً در قسمت توپولوژی شبکه توضیح داده شد حلقه هائی که فقط دارای یک شاخه رابطه هستند از هم مستقل بوده و حلقه های اصلی نامیده میشوند . در شکل (۵) حلقه های اصلی شبکه شکل (۲) نشان داده شده اند و معمولاً هر حلقه اصلی با همان شماره شاخه رابطی که در آن قرار دارد نام گذاری میشود .



شکل (۵)



اگر جهت های روی گراف را بعنوان جهت مثبت ولتاژ شاخه ها فرض کرده و قانون ولتاژ کیرشهف

را برای حلقه های اصلی بکار ببریم معادلات زیر بدست خواهند آمد :

$$V_1 - V_2 + V_4 = 0$$

$$V_2 - V_3 - V_5 + V_6 = 0 \quad (34)$$

$$V_2 - V_3 + V_7 = 0$$

معادلات بالا را میتوان بصورت ماتریسی زیر نوشت :

$$\begin{array}{c}
 \begin{array}{c}
 \text{حلقه های اصلی} \\
 \begin{array}{c}
 5 \\
 6 \\
 7
 \end{array}
 \end{array}
 \begin{array}{c}
 \text{شاخه ها} \\
 \begin{array}{ccccccc}
 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7
 \end{array}
 \end{array}
 \begin{array}{|c|c|c|c|c|c|c|}
 \hline
 1 & -1 & & & & & \\
 \hline
 & 1 & -1 & -1 & 1 & & \\
 \hline
 & 1 & -1 & & & & 1 \\
 \hline
 \end{array}
 \begin{array}{|c|}
 \hline
 V_1 \\
 \hline
 V_2 \\
 \hline
 V_3 \\
 \hline
 V_4 \\
 \hline
 V_5 \\
 \hline
 V_6 \\
 \hline
 V_7 \\
 \hline
 \end{array}
 = 0 \quad (35)
 \end{array}$$

یا اینکه بطور خلاصه :

$$BV = 0 \quad (36)$$

ملاحظه میکنیم ماتریس تبدیل B همان خاصیتی را دارد که در جستجوی آن هستیم . ماتریس B ماتریس مدار<sup>(۱)</sup> نامیده میشود که دارای e ستون (تعداد شاخه های شبکه) و b سطر (تعداد شاخه های رابطه) بوده و جمله های آن بطور سیستماتیک بشرح زیر تعیین میشوند :

$$b_{ij} = 0 \quad \text{اگر شاخه } z \text{ در حلقه } i \text{ قرار نداشته باشد .}$$

$$b_{ij} = 1 \quad \text{اگر شاخه } z \text{ در حلقه } i \text{ قرار داشته و با آن هم جهت باشد .}$$

$$b_{ij} = -1 \quad \text{اگر شاخه } z \text{ در حلقه } i \text{ قرار داشته و در جهت مخالف آن باشد .}$$

بنابراین اگر ماتریس B را بعنوان ماتریس تبدیل انتخاب کنیم با توجه بر رابطه (۹) شدت جریانهای

قدیمی بتوسط رابطه زیر به شدت جریانهای جدید تبدیل میشوند :

$$I = B_t * I' \quad (37)$$

اگر ماتریس B را در طرفین معادله (۳۳) ضرب کنیم نتیجه میشود :

$$BV = BE - BZ B_t^* I \quad (38)$$

ولی چون با توجه بر رابطه (۳۶) ولتاژهای جدید  $V' = BV = 0$  هستند بنابراین

$$BE = (BZ B_t^*) I' \quad (39)$$

یا اینکه :

$$E' = Z' I' \quad (40)$$

که در آن

$$E' = BE$$

$$Z' = BZ B_t^*$$

حال لازم است مفهوم فیزیکی متغیرهای جدید را تعیین کنیم ، حاصلضرب BE عبارتست از :

$$E' = BE = \begin{array}{|c|} \hline E_1 - E_2 + E_3 \\ \hline E_2 - E_3 - E_4 + E_5 \\ \hline E_2 - E_3 + E_4 \\ \hline \end{array}$$

بسیار دیدنی میشود که  $E'$  مساوی مجموع نیروهای محرکه الکتریکی در هر یک از حلقه هاست . به همین ترتیب با بررسی معادله (۳۷) نتیجه میشود که شدت جریان جدید عبارتند از شدت جریانهای حلقه .  
ماتریس  $Z'$  نیز عبارتست از :

$$Z' = BZ B_t^* = \begin{array}{|c|c|c|} \hline Z_1 + Z_2 + Z_3 & -Z_2 & -Z_2 \\ \hline -Z_2 & Z_2 + Z_3 + Z_4 + Z_5 & Z_2 + Z_3 \\ \hline -Z_2 & Z_2 + Z_3 & Z_2 + Z_3 + Z_4 \\ \hline \end{array}$$

از روی عبارت بالا به سهولت دیده میشود در حالتیکه بین شاخه های شبکه ارتباط متقابل وجود نداشته باشد ماتریس  $Z'$  را میتوان مستقیماً از روی مشخصات مدار نوشت چون جملات قطر عبارتند از مجموع امپدانسهای هر حلقه و جملات غیر قطر عبارتند از امپدانسهای مشترک بین دو حلقه که اگر جهت دو حلقه همسوی باشند علامت امپدانس مشترک مثبت خواهد بود ولی اگر دو حلقه در جهتهای مخالف باشند علامت امپدانس مشترک منفی خواهد بود .

بخطرات اینکه مفهوم فیزیکی متغیرهای معادله (۴۰) بوضوح دیده شوند در آنالیز سیستمهای نیروی

برق این معادله معمولاً بصورت زیر نوشته میشود :

$$E_{loop} = Z_{loop} I_{loop} \quad (41)$$

که در آن :

$$E_{loop} = E' = BE$$

$$Z_{loop} = Z' = BZ B_t^*$$

$$I_{loop} = I'$$

در معادله بالا  $Z_{loop}$  را ماتریس امپدانس حلقه<sup>(۱)</sup> مینامند. ضمناً معادله (۴۱) را بصورت زیر هم میتوان نوشت :

$$I_{loop} = Y_{loop} E_{loop} \quad (42)$$

که در آن :

$$Y_{loop} = Z_{loop}^{-1} = (BZ B_t^*)^{-1}$$

$Z_{loop}$  و  $Y_{loop}$  بر ترتیب ماتریس امپدانس حلقه و ماتریس ادیتمانس حلقه نامیده میشوند. ضمناً معادله (۴۱) در آنالیز سیستمهای نیروی برق فرمول بندی  $Z_{loop}$  خوانده میشود.

### توضیحات تکمیلی

ملاحظه شد که مدل ریاضی شبکه را توانستیم در دستگانههای شمش و حلقه بوسیله معادلات (۳۹) یا (۳۱) و (۴۱) یا (۴۲) فرمول بندی نمائیم. بدیهی است که فرمول بندیهای فوق الذکر تنها فرمول-بندی هائی نیستند که میتوان برای شبکههای نیروی برق بدست آورد ولی اساسیترین و متداولترین آنها میباشد. هر یک از فرمول بندی مزبور برای مطالعه و تحلیل موضوع بخصوص مناسبتر هستند، مثلاً برای محاسبات اتصال کوتاه بیشتر از فرمول بندی  $Z_{bus}$  استفاده میشود در صورتیکه برای محاسبات پایداری فرمول بندی  $Y_{bus}$  بهتر است و بالاخره محاسبات توزیع بار در شبکه<sup>(۲)</sup> تمام فرمول بندیهای  $Z_{bus}$  و  $Y_{bus}$  و  $Z_{loop}$  و  $Y_{loop}$  بکار میروند.

اگر شبکه نسبتاً بزرگ باشد در این صورت محاسبه  $Y_{bus}$  از فرمول (۳۰) قسمت بزرگی از حافظه کامپیوتر را اشغال خواهد کرد و اگر بخواهیم  $Z_{bus}$  را نیز از معکوس کردن  $Y_{bus}$  بدست بیاوریم در این صورت مشکلات مربوط به معکوس کردن یک ماتریس خیلی بزرگ نیز بمشکل قبلی افزوده میگردد. بهمین جهت روشهای محاسباتی مخصوصی<sup>(۳)</sup> ارائه شده اند که مستقیماً از روی مشخصات شبکه، بدون اینکه نیازی به عملیات تبدیل و معکوس کردن ماتریس باشد، میتوان  $Z_{bus}$  را محاسبه کرد. عموماً این روشها بر اساس تعاریفی که برای جملههای ماتریس امپدانس یا ادیتمانس بدست میآید بنا نهاده شده اند. مثلاً برای محاسبه جملههای ماتریس  $Z_{bus}$  ابتدا معادله ماتریسی (۳۱) را بصورت گسترده زیر مینویسیم :

$$\begin{array}{|c|} \hline V_1 \\ \hline V_2 \\ \hline V_3 \\ \hline \dots \\ \hline V_m \\ \hline \end{array} = \begin{array}{|c|c|c|c|c|} \hline Z_{11} & Z_{12} & Z_{13} & \dots & Z_{1m} \\ \hline Z_{21} & Z_{22} & Z_{23} & \dots & Z_{2m} \\ \hline Z_{31} & Z_{32} & Z_{33} & \dots & Z_{3m} \\ \hline \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \hline Z_{m1} & Z_{m2} & Z_{m3} & \dots & Z_{mm} \\ \hline \end{array} \begin{array}{|c|} \hline I_1 \\ \hline I_2 \\ \hline I_3 \\ \hline \dots \\ \hline I_m \\ \hline \end{array} \quad (43)$$

حال اگر تمام مولدهای جریان شبکه را باز کنیم و فقط به شمش شماره ۱ شدت جریان واحد وارد کرده و از شمش مبنا برگردانیم در این صورت :

$$\begin{aligned} I_1 &= 1 \\ I_2 &= I_3 = \dots = I_m = 0 \end{aligned} \quad (44)$$

که پس از قراردادن مقادیر شدت جریان از روابط (۴۴) در معادله (۴۳) نتیجه میشود :

$$\begin{aligned} V_1 &= Z_{11} \\ V_2 &= Z_{21} \\ V_3 &= Z_{31} \\ &\dots \\ V_m &= Z_{m1} \end{aligned} \quad (45)$$

به همین ترتیب اگر مجدداً تمام مولدهای جریان شبکه را باز کرده و این بار فقط به شمش شماره ۲ شدت جریان واحد وارد کرده و از شمش مبنا بازگردانیم در این صورت :

$$\begin{aligned} I_2 &= 1 \\ I_1 &= I_3 = \dots = I_m = 0 \end{aligned} \quad (46)$$

و پس از قراردادن مقادیر شدت جریان از روابط (۴۶) در معادله (۴۳) نتیجه میشود :

$$\begin{aligned} V_1 &= Z_{12} \\ V_2 &= Z_{22} \\ V_3 &= Z_{32} \\ &\dots \\ V_m &= Z_{m2} \end{aligned} \quad (47)$$

بنابراین بطور کلی میتوانیم بگوئیم که اگر فقط به شمش شماره  $z$  شدت جریان واحد وارد کرده و از شمش

مینا بازگردانیم جمله‌های ماتریس امپدانس شمش عبارت خواهند بود از:

$$Z_{jj} = V_j$$

$$Z_{jk} = Z_{kj} = V_k \quad (48)$$

در روابط بالا  $V_j$  عبارتست از ولتاژ شمش  $j$  و  $V_k$  عبارتست از ولتاژ شمش  $k$ ، و باین ترتیب تمام جمله‌های ماتریس امپدانس را میتوان باسانی و مستقیماً محاسبه کرد.

با استفاده از تعاریفی که بوسیله معادلات (48) بیان شده‌اند روشهایی برای محاسبه جمله‌های ماتریس امپدانس ابداع شده‌اند که قابل برنامه نویسی برای کامپیوتر هستند و ضمناً صرفه‌جوئی لازم از لحاظ اشغال حافظه کامپیوتر و مدت زمان محاسبات نیز حاصل میشود.

### فهرست منابع

### REFERENCES

1. G. Kron, «Tensor Analysis of Networks», John Wiley & Sons, Inc., New York, 1939.
2. P. Le Corbeiller, «Matrix Analysis of Electric Networks», John Wiley & Sons, Inc., New York, 1950.
3. L. V. Bewley, «Tensor Analysis of Electric Circuits and Machines», The Ronald Press Co., New York, 1961.
4. G. W. Stagg and A. H. El-Abiad, «Computer Methods in Power System Analysis», McGraw-Hill Book Co., New York, 1968.