

صادق باشد، در این مقاله گنبد پوسته‌ای باشکله غیرمستطیل در نظر گرفته شده است بطوریکه هر نقطه از سطح میانگین^(۱) آن دارای مختصات:

$$Z = Z(x, y)$$

باشد، که در آن x و y و z یک دستگاه مختصات متعامد را تشکیل داده و z یک تابع تک‌مقداری^(۲) از دو متغیر مستقل x و y باشد.

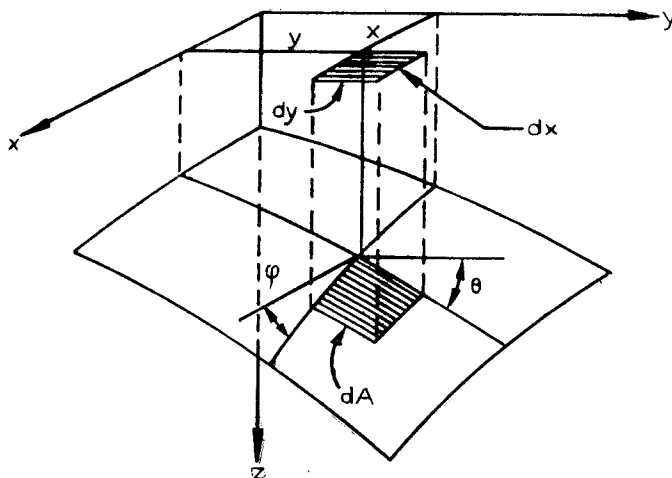
انرژی تغییرشکل چنین پوسته‌ای بدو محاسبه گردیده سپس تغییرات آن تعیین و برابر صفر قرارداد شده است تا شرایط حدی طبیعی^(۳) بدست آید.

نتایج بدست آمده در گنبدهای انتقالی (خطدار) مانند گنبدهای استوانی با محیط مربع مستطیلی و غیره قابل اعمال میباشد. در پایان این مقاله ترکیبات ممکن از این شرایط حدی طبیعی در حالات زیر بررسی گردیده است:

- الف - لبه آزاد
- ب - لبه متکی بردیافراگم
- ج - لبه متکی بر تکیه‌گاه آزاد
- د - لبه گیردار

۱ - تعریف‌ها:

دستگاه مختصات نموده شده در شکل (۱) همان دستگاهی است که پوخر^(۴) در بررسی تنش‌های گنبدهای پوسته‌ای بدون خمش بکار برده است [۲، ۳، ۴ و ۵].



شکل (۱)

خطوطی از گنبد بمختصات $x =$ مقداری ثابت و $y =$ مقداری ثابت، از تلاقی سطح میانگین با صفحات عمود بر محورهای x و y بدست می‌آید.

در شکل (۲) نیروهای مؤثر و منتهجه تنش‌های پوسته‌ای در واحده طول خطوط مختصات با N_x ، N_y و N_{xy}

Single Valued function -۲

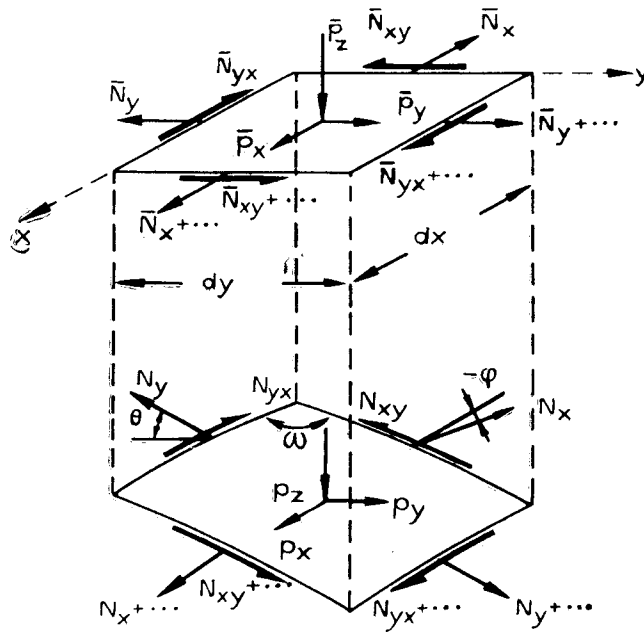
Middle Plane -۱

Pucher -۴

Natural Boundary conditions -۳

نموده شده است. نیروهای N_{yx} و N_x موازی با صفحه x و z ؛ نیروهای N_{xy} و N_y موازی با صفحه y و z میباشد.

در همین شکل مؤلفه‌های افقی نیروهای پوسته‌ای در واحد طول عنصر خط افقی dx یا dy با \bar{N}_x ، \bar{N}_{xy} ، \bar{N}_y و \bar{N}_{yx} نشان داده شده است. مؤلفه‌های نیروهای خارجی در واحد سطح میانگین عنصر گنبد در امتدادهای x و y عبارت از p_x ، p_y و p_z میباشد، در صورتیکه \bar{p}_x ، \bar{p}_y و \bar{p}_z معرف همین مؤلفه‌ها در واحد سطح تصویر افقی سطح میانگین خواهد بود.



شکل (۲)

اگر dA مساحت عنصر سطح گنبد و $dx dy$ تصویر آن بر صفحه افقی باشد، در میان این مؤلفه‌ها رابطه‌های زیر برقرار است:

$$(۱) \quad \frac{\bar{p}_x}{p_x} = \frac{\bar{p}_y}{p_y} = \frac{\bar{p}_z}{p_z} = \frac{dA}{dx dy} = \frac{(1 - \sin^2 \varphi \sin^2 \theta)^{1/2}}{\cos \varphi \cos \theta}$$

همچنین از ملاحظات هندسی نتایج زیر بدست می‌آید:

$$(۲a-c) \quad \bar{N}_x = N_x \frac{\cos \varphi}{\cos \theta}, \quad N_{xy} = \bar{N}_{yx} = N_{yx} = N_{yx}, \quad \bar{N}_y = N_y \frac{\cos \theta}{\cos \varphi}$$

۲ - شرایط تعادل

تعادل نیروهای مؤثر بر روی عنصر گنبد در امتدادهای x و y و z منجر بمعادلات شناخته شده

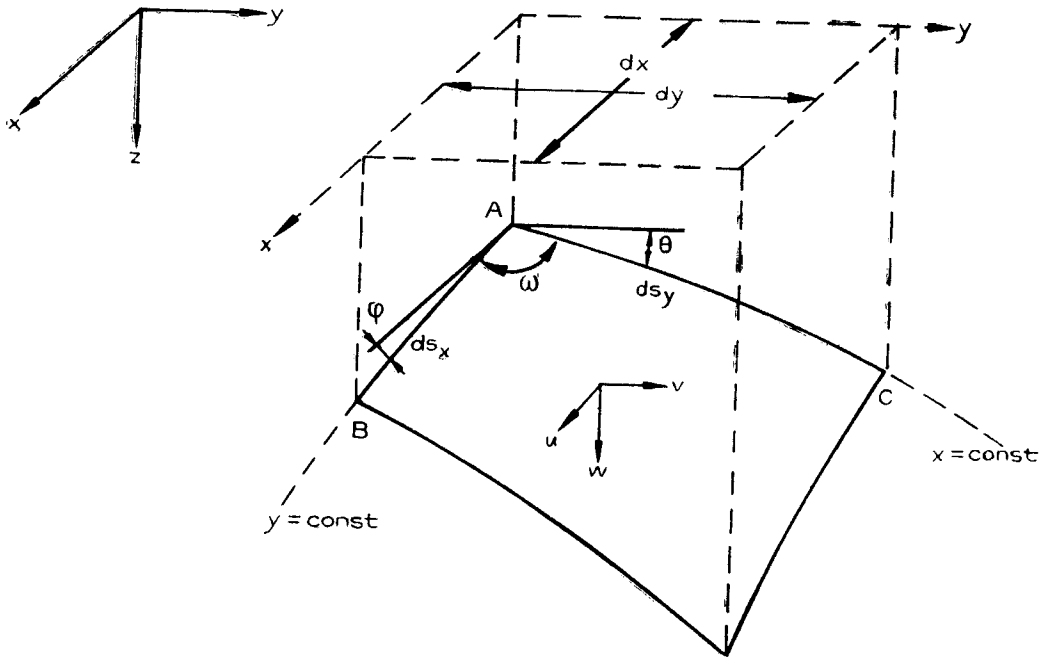
زیر میگردد:

$$\frac{\partial \bar{N}_x}{\partial x} + \frac{\partial \bar{N}_{yx}}{\partial y} = -\bar{p}_x$$

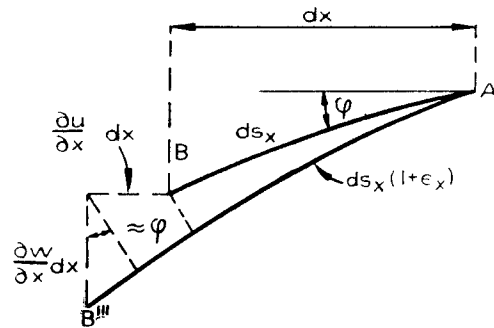
(ra-c)

$$\frac{\partial \bar{N}_y}{\partial y} + \frac{\partial \bar{N}_{xy}}{\partial x} = -\bar{p}_y$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\bar{N}_x \times \frac{\partial Z}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\bar{N}_{yx} \times \frac{\partial Z}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\bar{N}_{xy} \times \frac{\partial Z}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\bar{N}_y \times \frac{\partial Z}{\partial y} \right) = -\bar{p}_z$$



شکل (۲)



شکل (۴)

میدانیم که اگر تنش‌ها را برحسب تابع تنش‌اری^(۱) بیان کنیم، درمعادلات فوق صادق خواهد بود:

$$\bar{N}_x = \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} - \int \bar{p}_x dx$$

(۴a-c)

$$\bar{N}_y = \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} - \int \bar{p}_y dy$$

$$\bar{N}_{xy} = -\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial y}$$

اگر در معادله (۳c) بجای \bar{N}_x ، \bar{N}_y و \bar{N}_{xy} عبارتهای بالا را قرار دهیم نتیجه میشود:

$$(o) \quad L(\varphi) \equiv \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} \times \frac{\partial^2 Z}{\partial y^2} - 2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial y} \times \frac{\partial^2 Z}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} \times \frac{\partial^2 Z}{\partial x^2} = \\ - \bar{p}_z + \bar{p}_x \times \frac{\partial Z}{\partial x} + \bar{p}_y \times \frac{\partial Z}{\partial y} + \frac{\partial^2 Z}{\partial x^2} \int \bar{p}_x dx + \frac{\partial^2 Z}{\partial y^2} \int \bar{p}_y dy$$

که در آن L یک عامل دیفرانسیل خطی است که در کاربردهای عملی از آن استفاده میگردد. باید خاطرنشان کرد که بکار بردن تابع اری در گنبدها منسوب به پوخر میباشد [۵].

۳- روابط هندسی

در شکل (۳) عنصری از گنبد با ابعاد افقی dx و dy و مؤلفه‌های مثبت تغییر مکان u ، v و w که موازی با محورهای مختصات x ، y و z میباشد نموده شده است.

یک چنین عنصری اساساً با زوایای φ ، θ و ω مشخص میگردد. این زوایا با سطح $z(x, y)$ گنبد

بترتیب زیر مربوط میباشد:

$$(1a-c) \quad \operatorname{tg} \varphi = \frac{\partial z}{\partial x}, \quad \operatorname{tg} \theta = \frac{\partial z}{\partial y}, \quad \cos \omega = \sin \varphi \sin \theta = \frac{\frac{\partial z}{\partial x} \times \frac{\partial z}{\partial y}}{\left[1 + \left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2\right]^{1/2} \left[1 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2\right]^{1/2}}$$

۴- روابط سینماتیک

شکل (۴) تغییر شکل ضلع $dS_x = AB$ را نشان میدهد. از ملاحظات هندسی نتایج زیر بدست میآید:

$$\varepsilon_x dS_x = \frac{\partial u}{\partial x} dx \cos \varphi + \frac{\partial w}{\partial x} dx \sin \varphi$$

با رعایت تقریبات از مرتبه اول، مؤلفه تغییر مکان v در کمیت $\varepsilon_x dS_x$ مؤثر نخواهد بود.

اگر در رابطه بالا بجای $dS_x = \frac{dx}{\cos \varphi}$ قرار دهیم، عبارت زیر نوشته میشود:

$$(va) \quad \varepsilon_x = \frac{\partial u}{\partial x} \cos^2 \varphi + \frac{\partial w}{\partial x} \sin \varphi \cos \varphi$$

برای یک عنصر قوس dS_y بروش مشابهی خواهیم داشت:

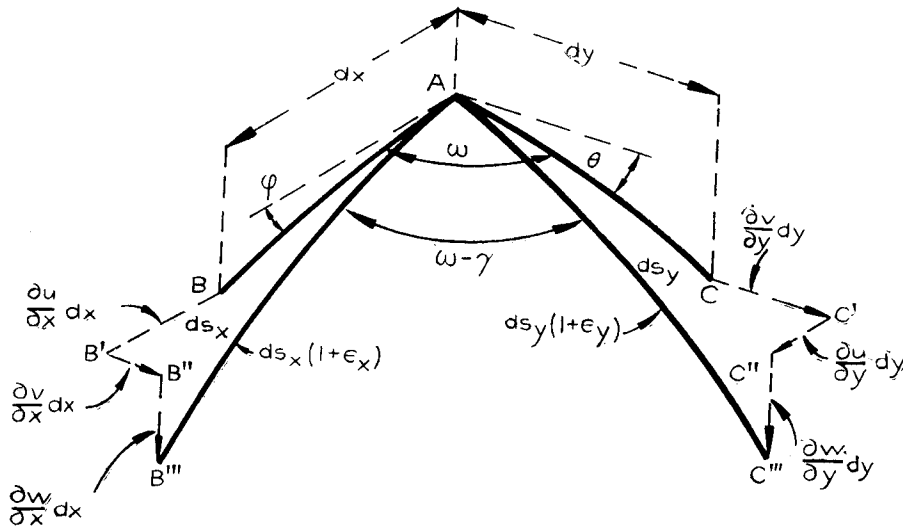
$$(vb) \quad \varepsilon_y = \frac{\partial v}{\partial y} \cos^2 \theta + \frac{\partial w}{\partial y} \sin \theta \cos \theta$$

که در آن عبارت از تغییر طول نسبی برای خطوط $x = \text{ثابت}$ ، میباشد.

اگر γ عبارت از زاویه برشی عنصر گنبد یا تغییر شکل نسبی زاویه ω در نتیجه برش باشد، میتوان

آنها از محاسبه حاصلضرب عددوار حاصله‌های AB''' و AC''' بدو روش مختلف بدست آورد. از شکل (ه) نتیجه می‌گردد:

$$(a) \quad dS_x dS_y (1 + \epsilon_x)(1 + \epsilon_y) \cos(\omega - \gamma) = \left(1 + \frac{\partial u}{\partial x}\right) dx \frac{\partial u}{\partial y} dy + \left(1 + \frac{\partial v}{\partial y}\right) dy \frac{\partial v}{\partial x} dx + \left(\text{tg}\varphi + \frac{\partial w}{\partial x}\right) dx \left(\text{tg}\theta + \frac{\partial w}{\partial y}\right) dy$$



شکل (ه)

از طرف دیگر با بکار بردن عبارت‌های (a) و (b) بجای ϵ_x و ϵ_y ، همین حاصلضرب داخلی را با قراردادن $1 \approx \cos\gamma$ و $\gamma \approx \sin\gamma$ میتوان چنین نوشت:

$$(b) \quad \frac{dx}{\cos\varphi} \times \frac{dy}{\cos\theta} \left(1 + \frac{\partial u}{\partial x} \cos^2\varphi + \frac{\partial w}{\partial x} \cos\varphi \sin\varphi\right) \left(1 + \frac{\partial v}{\partial y} \cos^2\theta + \frac{\partial w}{\partial y} \cos\theta \sin\theta\right) (\cos\omega + \gamma \sin\omega)$$

از برابری عبارت‌های (a) و (b)، γ بشرح زیر بدست می‌آید:

$$(c) \quad \gamma = \frac{1}{\sin\omega} \left(\frac{\partial u}{\partial y} \cos\varphi \cos\theta - \frac{\partial u}{\partial x} \sin\varphi \cos^2\varphi \sin\theta + \frac{\partial v}{\partial x} \cos\theta \cos\varphi - \frac{\partial v}{\partial y} \sin\theta \cos^2\theta \sin\varphi + \frac{\partial w}{\partial x} \cos^2\varphi \sin\theta + \frac{\partial w}{\partial y} \cos^2\theta \sin\varphi \right)$$

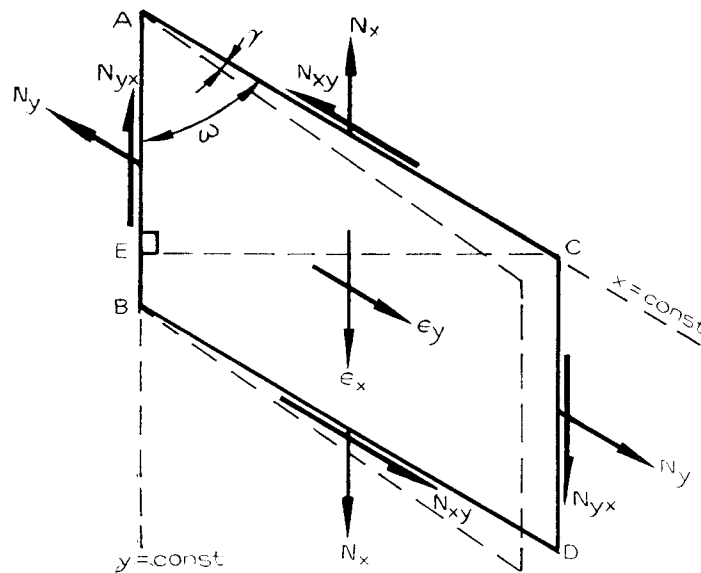
۵ - روابط ارتجاعی:

انرژی تغییرشکل یک گنبد را میتوان بصورت تابعی از تنش‌ها یا تابعی از تغییرشکل‌های نسبی

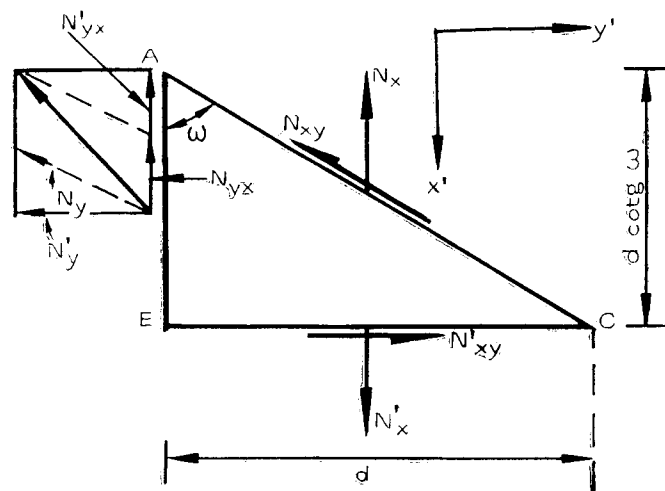
و همچنین بطریقه مخلوط بیان کرد. از طرف دیگر تنش ها و تغییرشکل های نسبی را میتوان با عبارتهائی که تابع مؤلفه های تغییر مکان باشد نوشت. چون هدف ما آنست که انرژی تغییر شکل بالنسبه بتغییرات تغییر مکانها می نیمم گردد لذا آنرا بصورت تابعی از مؤلفه های تغییر مکان u, v, w بیان خواهیم کرد. در معادلات (c-a) هم اکنون ϵ_x, ϵ_y و γ بصورت تابعی از تغییر مکانها بیان شده است پس باقی میماند که تنش ها نیز بصورت تابعی از u, v, w ذکر گردد. برای رسیدن بدین منظور از برخی روابط ارتجاعی و هندسی استفاده خواهیم کرد.

شکل (۶) عنصر بی نهایت کوچکی از گنبد را نشان میدهد که با توجه به تقریب های از مرتبه اول میتوان آنرا متوازی الاضلاع در نظر گرفت. علائم نموده شده در این شکل دارای همان معانی است که در صفحه های قبل ذکر گردید.

شکل (۷) یک دستگاه فرعی مختصات Ax' و Ay' و مثلث AEC جدا شده از عنصر گنبد (شکل ۶)

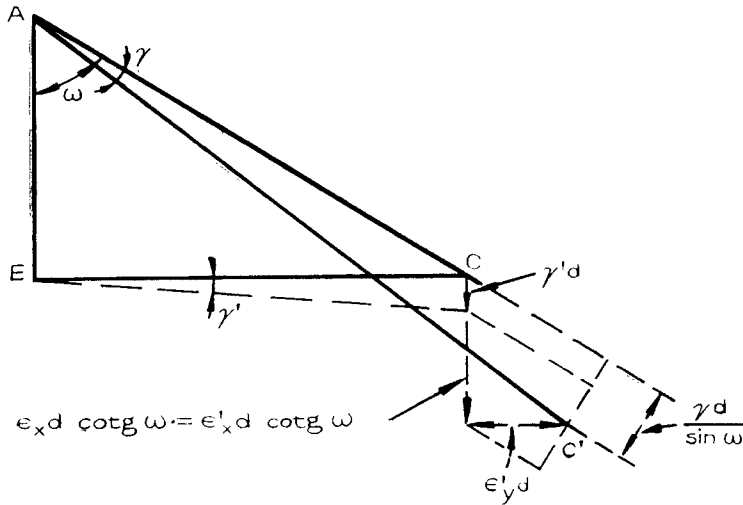


شکل (۶)



شکل (۷)

راکه در صفحه این متوازی‌الاضلاع قرار دارد نشان می‌دهد. بدین طریق قانون هوک^(۱) را میتوان بکار برد. در دستگاه جدید محورهای x' و y' ، برآیندهای تنش N'_x ، N'_{xy} و N'_y معرف نیروهای پوسته‌ای و ϵ'_x ، ϵ'_y و γ' به ترتیب معرف تغییرشکل‌های نسبی و زاویه برشی میباشد.



شکل (۸)

با نوشتن شرایط تعادل عنصر AEC گنبد، معادله‌های زیر بدست می‌آید:

$$N'_x = N_x \frac{1}{\sin \omega} + \nu N_{xy} \cotg \omega + N_y \frac{\cos^2 \omega}{\sin \omega}$$

(۸ a-c)

$$N'_y = N_y \sin \omega$$

$$N'_{xy} = N_{xy} + N_y \cos \omega$$

با بکار بردن قانون هوک عبارت‌های زیر برای ϵ'_x ، ϵ'_y و γ' بدست می‌آید:

$$\epsilon'_x = \epsilon_x = \frac{1}{Ee} (N'_x - \nu N'_y)$$

$$= \frac{1}{Ee} \left(N_x \frac{1}{\sin \omega} + \nu N_{xy} \cotg \omega + N_y \sin \omega (\cotg^2 \omega - \nu) \right)$$

(۹ a-c)

$$\epsilon'_y = \frac{1}{Ee} (N'_y - \nu N'_x)$$

$$= \frac{1}{Ee} \left(-N_x \frac{\nu}{\sin \omega} - \nu N_{xy} \cotg \omega + N_y \left(\frac{\sin^2 \omega - \nu \cos^2 \omega}{\sin \omega} \right) \right)$$

$$\gamma' = \frac{\nu N'_{xy} (1 + \nu)}{Ee} = \frac{\nu (1 + \nu)}{Ee} (N_{xy} + N_y \cos \omega)$$

که در آن e عبارت از ضخامت گنبد و E ضریب ارتجاعی جسم آن و ν ضریب پواسون میباشد.

معادله های (۹ a-c) روابط بین نیروهای پوسته‌ای و تغییرشکل‌های نسبی را بیان میکنند. از مجموعه معادله های (۸ a-c) و (۹ a-c) نیروهای N'_x ، N'_y و N'_{xy} و همچنین تغییرشکل‌های خطی و زاویه‌ای ϵ'_x ، ϵ'_y و γ' که بستگی بدستگاه جدید مختصات دارد برحسب نیروهای پوسته‌ای مورب بدست می‌آید. با تغییر دادن جای x و y در معادله (۹ a) رابطه میان ϵ_y و N_x ، N_y و N_{xy} بشرح زیر بدست می‌آید:

$$(۹d) \quad \epsilon_y = \frac{1}{Ee} \left(N_y \frac{1}{\sin \omega} + \nu N_{xy} \cot \omega + N_x \sin \omega (\cot \omega - \nu) \right)$$

در شکل (۸) فاصله d معرف یک طول مینا میباشد و داریم:

$$\frac{\gamma d}{\sin \omega} = \gamma' d \sin \omega + \epsilon'_x d \cot \omega \sin \omega - \epsilon'_y d \cos \omega$$

اگر بجای ϵ'_x ، ϵ'_y و γ' در این رابطه از معادلات (۹ a-c) قرار دهیم نتیجه میشود:

$$(۹e) \quad \gamma = \frac{1+\nu}{Ee} (N_x \cos \omega + \nu N_{xy} + N_y \cos \omega)$$

۶ - روابط میان تنش‌ها و تغییر مکانها

این روابط را میتوان از ترکیب روابط (۷ a-c) بترتیب با معادلات (۹ a) ، (۹d) و (۹e) بدست آورد.

بدین‌طریق سه معادله خطی زیر بدست می‌آید:

$$\begin{aligned} & N_x + (\cos^2 \omega - \nu \sin^2 \omega) N_y + \nu N_{xy} \cos \omega \\ & = Ee \sin \omega \left(\frac{\partial u}{\partial x} \cos^2 \varphi + \frac{\partial w}{\partial x} \sin \varphi \cos \varphi \right) \\ & (\cos^2 \omega - \nu \sin^2 \omega) N_x + N_y + \nu N_{xy} \cos \omega \\ & = Ee \sin \omega \left(\frac{\partial v}{\partial y} \cos^2 \theta + \frac{\partial w}{\partial y} \sin \theta \cos \theta \right) \\ & \cos \omega N_x + \cos \omega N_y + \nu N_{xy} \\ & = \frac{Ee}{1+\nu} \cdot \frac{1}{\sin \omega} \left(\frac{\partial u}{\partial y} \cos \varphi \cos \theta - \frac{\partial u}{\partial x} \sin \varphi \cos^2 \varphi \sin \theta + \frac{\partial v}{\partial x} \cos \theta \cos \varphi \right. \\ & \quad \left. - \frac{\partial v}{\partial y} \sin \theta \cos^2 \theta \sin \varphi + \frac{\partial w}{\partial x} \cos^2 \varphi \sin \theta \right. \\ & \quad \left. + \frac{\partial w}{\partial y} \sin \varphi \cos^2 \theta \right) \end{aligned}$$

از حل این سه معادله N_x ، N_y و N_{xy} برحسب تابعی از مشتقات جزئی u ، v و w بدست می‌آید.

بمعادلات (۱۱ a-c) توجه شود.

$$N_x = \frac{Ee}{2(1-\nu^2)\sin\omega} \left[2 \frac{\partial u}{\partial x} \cdot \frac{\cos^2\varphi}{\sin^2\omega} - 2 \frac{\partial u}{\partial y} \cdot \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \cos\varphi \cos\theta \right. \\ \left. - 2 \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \cos\varphi \cos\theta + 2 \frac{\partial v}{\partial y} \cos^2\theta (v + \cotg^2\omega) \right. \\ \left. + 2 \frac{\partial w}{\partial x} \cos\varphi \left(\sin\varphi - \cos^2\varphi \sin\theta \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \right) + 2 \frac{\partial w}{\partial y} \cos\theta \left(v \sin\theta - \cos^2\theta \sin\varphi \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \right) \right]$$

$$(11a-c) \quad N_{xy} = \frac{Ee}{2(1-\nu^2)\sin\omega} \left[-2 \frac{\partial u}{\partial x} \cos^2\varphi \frac{\cos\omega}{\sin^2\omega} + \frac{\partial u}{\partial y} \cos\varphi \cos\theta (1-\nu + 2\cotg^2\omega) \right. \\ \left. + \frac{\partial v}{\partial x} \cos\varphi \cos\theta (1-\nu + 2\cotg^2\omega) - 2 \frac{\partial v}{\partial y} \cos^2\theta \frac{\cos\omega}{\sin^2\omega} \right. \\ \left. + \frac{\partial w}{\partial x} \cos\varphi \sin\theta (\cos^2\varphi - \sin^2\varphi - \nu + 2\cos^2\varphi \cotg^2\omega) \right. \\ \left. + \frac{\partial w}{\partial y} \sin\varphi \cos\theta (\cos^2\theta - \sin^2\theta - \nu + 2\cos^2\theta \cotg^2\omega) \right]$$

$$N_y = \frac{Ee}{2(1-\nu^2)\sin\omega} \left[2 \frac{\partial u}{\partial x} \cos^2\varphi (v + \cotg^2\omega) - 2 \frac{\partial u}{\partial y} \cdot \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \cos\varphi \cos\theta \right. \\ \left. - 2 \frac{\partial v}{\partial x} \cdot \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \cdot \cos\varphi \cos\theta + 2 \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\cos^2\theta}{\sin^2\omega} + 2 \frac{\partial w}{\partial x} \cos\varphi \left(v \sin\varphi - \cos^2\varphi \sin\theta \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \right) \right. \\ \left. + 2 \frac{\partial w}{\partial y} \cos\theta \left(\sin\theta - \cos^2\theta \sin\varphi \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \right) \right]$$

همچنین از ترکیب معادله‌های (۲ a-c) و (۱۱ a-c) ، \bar{N}_y و \bar{N}_x برحسب تابعی از همین مشتقات تغییرمکانها بدست می‌آید . بمعادلات (۱۲ a-c) توجه شود . چون \bar{N}_{xy} برابر با N_{xy} میباشد پس لزومی ندارد عبارت آن نوشته شود .

$$\bar{N}_x = \frac{Ee}{2(1-\nu^2)\sin\omega} \left[2 \frac{\partial u}{\partial x} \cdot \frac{\cos^3\varphi}{\cos\theta \sin^2\omega} - 2 \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \cos^2\varphi \right. \\ \left. - 2 \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \cos^2\varphi + 2 \frac{\partial v}{\partial y} (v + \cotg^2\omega) \cos\varphi \cos\theta \right. \\ \left. + 2 \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\cos^2\varphi}{\cos\theta} \left(\sin\varphi - \cos^2\varphi \sin\theta \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \right) + 2 \frac{\partial w}{\partial y} \cos\varphi \left(v \sin\theta - \cos^2\theta \sin\varphi \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \right) \right]$$

$$(12 a-c) \quad \bar{N}_{xy} = N_{xy}$$

$$\bar{N}_y = \frac{Ee}{2(1-\nu^2)\sin\omega} \left[2 \frac{\partial u}{\partial x} \cos\varphi \cos\theta (v + \cotg^2\omega) - 2 \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \cos^2\theta \right. \\ \left. - 2 \frac{\partial v}{\partial x} \cdot \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \cos^2\theta + 2 \frac{\partial v}{\partial y} \cdot \frac{\cos^3\theta}{\cos\varphi \sin^2\omega} + 2 \frac{\partial w}{\partial x} \cos\theta \left(v \sin\varphi - \cos^2\varphi \sin\theta \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \right) \right. \\ \left. + 2 \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\cos^2\theta}{\cos\varphi} \left(\sin\theta - \cos^2\theta \sin\varphi \frac{\cotg\omega}{\sin\omega} \right) \right]$$

۷ - عبارتهای انرژی تغییرشکل

انرژی تغییرشکل U_0 ، در واحد سطح سطح میانگین گنبد را میتوان برحسب تابعی از N_x ، N_y ، ϵ_x ، ϵ_y و γ (شکل ۹a) بیان کرد .

(شکل ۹b) نشان میدهد که کار نیروهای پوسته‌ای ناشی از یک تغییرشکل $dS_x \epsilon_x$ با در نظر گرفتن

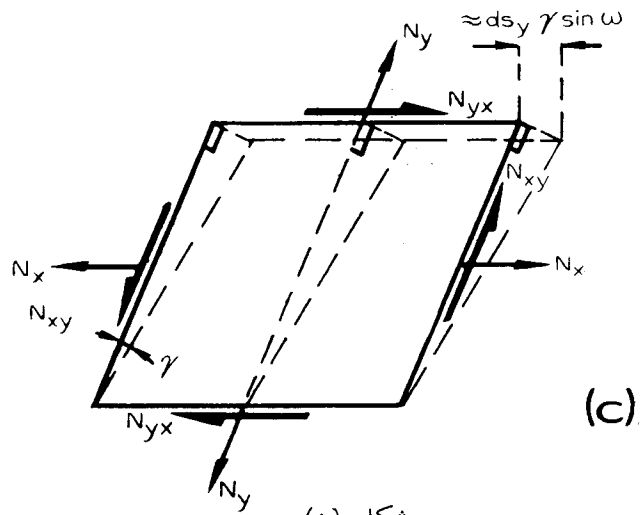
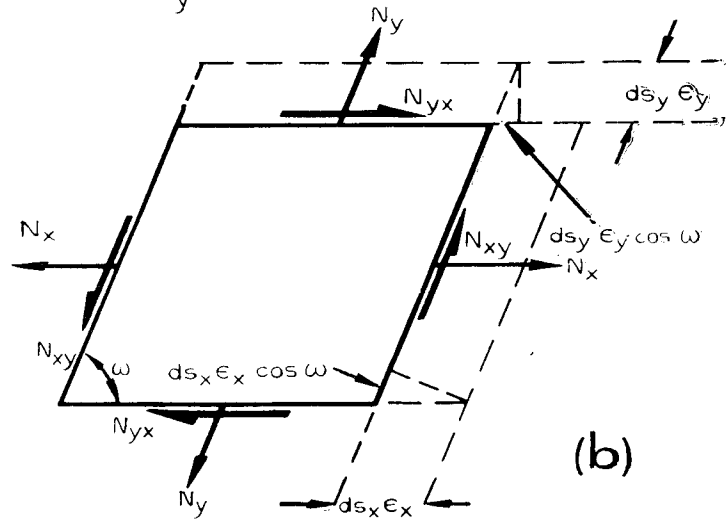
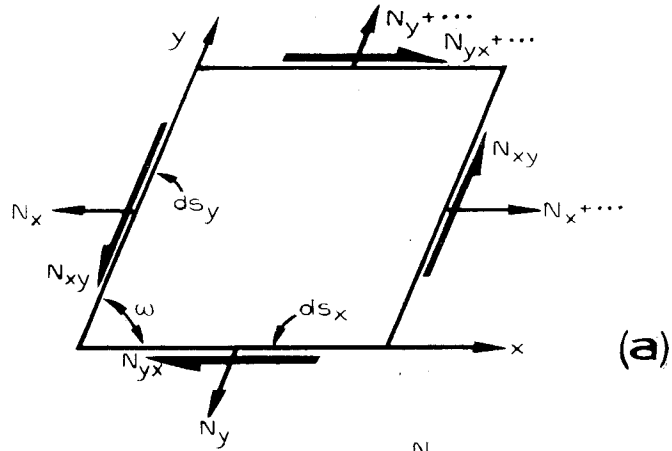
جملات از مرتبه اول عبارت خواهد بود از :

$$\frac{1}{\nu} (N_x dS_y) (\epsilon_x dS_x) + \frac{1}{\nu} (N_{xy} dS_y) (\epsilon_x dS_x \cos\omega)$$

همچنین کار انجام شده برای یک تغییرشکل جزئی $dS_y \epsilon_y$ برابر است با :

$$\frac{1}{\gamma} (N_y dS_x \epsilon_y dS_y + N_{xy} dS_x \epsilon_y dS_y \cos \omega)$$

کار ناشی از یک زاویه برشی γ منجر به عبارت $\frac{1}{\gamma} (N_{xy} dS_x \gamma \sin \omega dS_y)$ خواهد شد زیرا نیروهای دیگر یا عمود بر تغییر مکان میباشند یا کارهای آنها یکدیگر را خنثی میکنند (شکل ۹c).



شکل (۹)

بالتیجه برای عنصری از گنبد بمساحت $dS_x dS_y \sin \omega$ ، انرژی تغییرشکل ناشی از تغییر طولهای نسبی ϵ_x و ϵ_y و تغییرشکل زاویه ای γ را از جمع کارهای جزئی آنها میتوان بعبارت زیر نوشت :

$$U_0 dS_x dS_y \sin \omega = \frac{1}{\gamma} N_x dS_y dS_x \epsilon_x + \frac{1}{\gamma} N_{xy} dS_x dS_y \epsilon_x \cos \omega$$

$$+ \frac{1}{\gamma} N_y dS_x dS_y \epsilon_y + \frac{1}{\gamma} N_{xy} dS_y dS_x \epsilon_y \cos \omega$$

$$+ \frac{1}{\gamma} N_{xy} dS_x dS_y \gamma \sin \omega$$

از تقسیم طرفین معادله بالا بر $dS_x dS_y$ نتیجه میگردد :

$$(۱۳) \quad U_0 = \frac{1}{\gamma \sin \omega} [(N_x + N_{xy} \cos \omega) \epsilon_x + (N_y + N_{xy} \cos \omega) \epsilon_y + N_{xy} \gamma \sin \omega]$$

اکنون با دانستن U_0 میتوان انرژی تغییرشکل را برحسب مشتقات u ، v و w بکمک معادلات (۱۱) و (۱۲) که نیروها و تغییرشکلها بصورت تابعی از آنها میباشد بیان کرد. معادله (۱۴) انرژی تغییرشکل برای تمام سطح خواهد بود :

$$U = \frac{Ee}{4(1-\nu^2)} \int \int \left[2 \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 \frac{\cos^3 \varphi}{\cos \theta} \cdot \frac{1}{\sin^3 \omega} + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 \cdot \cos \varphi \cos \theta \frac{1-\nu+2 \cotg^2 \omega}{\sin \omega} \right.$$

$$+ \left(\frac{\partial v}{\partial x} \right)^2 \left(\cos \varphi \cos \theta \frac{1-\nu+2 \cotg^2 \omega}{\sin \omega} \right) + 2 \left(\frac{\partial v}{\partial y} \right)^2 \cdot \frac{\cos^3 \theta}{\cos \varphi} \cdot \frac{1}{\sin^3 \omega}$$

$$+ \left(\frac{\partial w}{\partial x} \right)^2 \frac{\cos \varphi}{\cos \theta \sin \omega} (\sin^2 \theta (\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi - \nu) + 2 \sin^2 \varphi - 2 \cos^2 \varphi \cos^2 \theta \cotg^2 \omega)$$

$$+ \left(\frac{\partial w}{\partial y} \right)^2 \frac{\cos \theta}{\cos \varphi \sin \omega} (\sin^2 \varphi (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta - \nu) + 2 \sin^2 \theta - 2 \cos^2 \theta \cos^2 \varphi \cotg^2 \omega)$$

$$(۱۴) \quad - 4 \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\cotg \omega}{\sin^2 \omega} \cdot \cos^2 \varphi - 4 \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\cotg \omega}{\sin^2 \omega} \cdot \cos^2 \varphi + 4 \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial y} \cdot \cos \varphi \cos \theta \frac{\nu + \cotg^2 \omega}{\sin \omega}$$

$$+ 4 \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\cos^2 \varphi}{\cos \theta \sin \omega} \left(\sin \varphi - \cos^2 \varphi \sin \theta \frac{\cotg \omega}{\sin \omega} \right) + 4 \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\cos \varphi}{\sin \omega} \left(\nu \sin \theta - \cos^2 \theta \sin \varphi \frac{\cotg \omega}{\sin \omega} \right)$$

$$+ 2 \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\cos \varphi \sin \theta}{\sin \omega} \left(\frac{2 \cos^2 \varphi}{\sin^2 \omega} - (1 + \nu) \right) + 2 \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\cos \varphi \sin \theta}{\sin \omega} \left(\frac{2 \cos^2 \varphi}{\sin^2 \omega} - (1 + \nu) \right)$$

$$+ 2 \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\cos \theta \sin \varphi}{\sin \omega} \left(\frac{2 \cos^2 \theta}{\sin^2 \omega} - (1 + \nu) \right) + 4 \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\cos \theta}{\sin \omega} \left(\nu \sin \varphi - \cos^2 \varphi \sin \theta \frac{\cotg \omega}{\sin \omega} \right)$$

$$+ 2 \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial w}{\partial y} \cdot \cotg \omega \left(\frac{2 \cos^2 \varphi \cos^2 \theta}{\sin^2 \omega} - (1 - \nu) \right) - 4 \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y} \cdot \cos^2 \theta \frac{\cotg \omega}{\sin^2 \omega} - 4 \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial y} \cdot \cos^2 \theta \cdot \frac{\cotg \omega}{\sin^2 \omega}$$

$$+ 4 \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial w}{\partial y} \cdot \frac{\cos^2 \theta}{\cos \varphi \sin \omega} \left(\sin \theta - \cos^2 \theta \sin \varphi \frac{\cotg \omega}{\sin \omega} \right) + 2 \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\cos \theta \sin \varphi}{\sin \omega} \left(\frac{2 \cos^2 \theta}{\sin^2 \omega} - (1 + \nu) \right)$$

$$\left. + 2 \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial x} \cdot \cos \theta \cos \varphi \frac{1-\nu+2 \cotg^2 \omega}{\sin \omega} \right] dx dy$$

باید خاطر نشان کرد که انرژی U_0 را برحسب تابعی از تنش هائیمیتوان بدست آورد [۷] ؛ داریم :

$$\sigma'_x = \frac{N'_x}{e} \quad , \quad \sigma'_y = \frac{N'_y}{e} \quad \text{و} \quad \tau'_{xy} = G\gamma'$$

پس U_0 برابر است با :

$$(۱۵) \quad U_0 = \frac{e}{\gamma E} (\sigma'_{x^2} + \sigma'_{y^2}) - \frac{\nu e}{E} (\sigma'_x \cdot \sigma'_y) + \frac{e}{\gamma G} \tau'_{xy}$$

توضیح - در سطر پانزدهم از بالا قبل از اولین پرانتز حرف ω درخرج افتاده است.

که در آن e ، E ، G و ν بترتیب عبارت از ضخامت گنبد، ضریب ارتجاعی، ضریب پیچشی و ضریب پواسون میباشد. بموجب قانون هوک میتوان نوشت:

$$\begin{aligned} \sigma'_x &= \frac{E}{1-\nu^2} (\epsilon'_x + \nu \epsilon'_y) \\ \sigma'_y &= \frac{E}{1-\nu^2} (\epsilon'_y + \nu \epsilon'_x) \\ \tau'_{xy} &= G\gamma'_{xy} = G\gamma' = \frac{E}{2(1+\nu)} \gamma' \end{aligned} \quad (16)$$

با گزاردن مقادیر (۱۶) در معادله (۱۵)، خواهیم داشت:

$$U_o = \frac{Ee}{2(1-\nu^2)} [(\epsilon'^2_x + \epsilon'^2_y) + 2\nu \epsilon'_x \epsilon'_y + \frac{(1-\nu)}{2} \gamma'^2] \quad (17)$$

معادله‌های (۱۳) و (۱۷) منتهی بیک نتیجه میگردد. درحقیقت، عبارت انرژی تغییرشکل برای تمامی سطح گنبد بموجب معادله (۱۷) چنین خواهد بود:

$$U = \frac{Ee}{2(1-\nu^2)} \iint \left[(\epsilon_x'^2 + \epsilon_y'^2) + 2\nu \epsilon_x' \epsilon_y' + \frac{\gamma'^2(1-\nu)}{2} \right] dA \quad (18)$$

که در آن dA معرف عنصر جزئی از سطح میانگین گنبد میباشد که بشرح زیر نوشته میشود:

$$dA = \frac{dx dy \sin \omega}{\cos \varphi \cos \theta} \quad (19)$$

۸- تعیین شرایط حدی طبیعی

بموجب آنچه که در مرجع‌های [۸-۱۴] مذکور است، شرایط حدی را میتوان با حداقل گردانیدن انرژی تغییرشکل بدست آورد. عبارت انرژی تغییرشکل تابعی از متغیرهای مطلق x و y و متغیرهای غیرمستقل u ، v و w میباشد که باید نخست تغییرات آنرا پیدا کرده سپس عبارت بدست آمده برای این تغییرات را برابر صفر قرار داد. بدین منظور از قواعد محاسبه تغییرات^(۱) استفاده شد. محاسبه فوق در مورد گنبدی با محیط مربع مستطیلی با اضلاع a و b انجام گردید. مبدأ مختصات متعامد x ، y و z در مرکز این مربع مستطیل و واقع در سطح میانگین گنبد در نظر گرفته شد.

پس از انجام انتگراسیون‌های جزء بجزء و ساده کردن‌های متعدد که ذکر آنها طولانی و از حوصله صفحات مجله خارج است، عبارت زیر برای این تغییرات بدست آمد:

$$\begin{aligned}
(20) \quad \delta U = & \frac{Ee}{2(1-\nu^2)} \left\{ \int_{-\frac{b}{2}}^{\frac{b}{2}} \left(2 \left(\frac{\cos^3 \varphi}{\cos \theta} \cdot \frac{1}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\cos^2 \varphi \cos \omega}{\sin^3 \omega} \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) + \cos \varphi \cos \theta \frac{\nu + \cot g^2 \omega}{\sin \omega} \cdot \frac{\partial v}{\partial y} \right. \right. \right. \\
& + \frac{\cos^2 \varphi \sin \varphi \cos \theta}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\cos^3 \varphi \sin \theta}{\sin^3 \omega} (\nu - (1-\nu) \tan g^2 \varphi \cos^2 \theta) \frac{\partial w}{\partial y} \Big) \delta u \\
& + \left(-2 \frac{\cos^2 \varphi \cos \omega}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + \cos \varphi \cos \theta \frac{1-\nu+2 \cot g^2 \omega}{\sin \omega} \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) \right. \\
& - 2 \frac{\cos^2 \theta \cos \omega}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\cos \varphi \sin \theta}{\sin \omega} \left(\frac{2 \cos^2 \varphi}{\sin^2 \omega} - (1+\nu) \right) \frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\cos \theta \sin \varphi}{\sin \omega} \left(\frac{2 \cos^2 \theta}{\sin^2 \omega} - (1+\nu) \right) \frac{\partial w}{\partial y} \Big) \delta v \\
& + \left(2 \frac{\cos^2 \varphi \sin \theta \cos \theta}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\cos \varphi \sin \theta}{\sin \omega} \left(\frac{2 \cos^2 \varphi}{\sin^2 \omega} - (1+\nu) \right) \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) + \frac{2 \cos^3 \theta \sin \varphi}{\sin^3 \omega} (\nu - (1-\nu) \tan g^2 \theta \cos^2 \varphi) \frac{\partial v}{\partial y} \right. \\
& + \frac{\cos \varphi}{\cos \theta \sin \omega} (\sin^2 \theta (\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi - \nu) + 2 \sin^2 \varphi \\
& \left. \left. - 2 \cos^2 \theta \cos^2 \varphi \cot g^2 \omega \right) \frac{\partial w}{\partial x} + \cot g \omega \left(\frac{2 \cos^2 \varphi \cos^2 \theta}{\sin^2 \omega} - (1-\nu) \right) \frac{\partial w}{\partial y} \right) \delta w \Big) dy \Big]_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} \\
& + \left[\int_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} \left(\left(-2 \frac{\cos^2 \varphi \cos \omega}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + \cos \varphi \cos \theta \frac{1-\nu+2 \cot g^2 \omega}{\sin \omega} \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) \right. \right. \right. \\
& - 2 \frac{\cos^2 \theta \cos \omega}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\cos \varphi \sin \theta}{\sin \omega} \left(\frac{2 \cos^2 \varphi}{\sin^2 \omega} - (1+\nu) \right) \frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\cos \theta \sin \varphi}{\sin \omega} \left(\frac{2 \cos^2 \theta}{\sin^2 \omega} - (1+\nu) \right) \frac{\partial w}{\partial y} \Big) \delta u \\
& + 2 \left(\cos \varphi \cos \theta \frac{\nu + \cot g^2 \omega}{\sin \omega} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} - \cos^2 \theta \frac{\cos \omega}{\sin^3 \omega} \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) \right. \\
& + \frac{\cos^3 \theta}{\cos \varphi} \cdot \frac{1}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\cos^3 \theta \sin \varphi}{\sin^3 \omega} (\nu - (1-\nu) \tan g^2 \theta \cos^2 \varphi) \frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\cos^2 \theta \sin \theta \cos \varphi}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial w}{\partial y} \Big) \delta v \\
& + \left(2 \frac{\cos^3 \varphi \sin \theta}{\sin^3 \omega} (\nu - (1-\nu) \tan g^2 \varphi \cos^2 \theta) \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\cos \theta \sin \varphi}{\sin \omega} \left(\frac{2 \cos^2 \theta}{\sin^2 \omega} - (1+\nu) \right) \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) \right. \\
& \left. + 2 \frac{\cos^2 \theta \sin \theta \cos \varphi}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial v}{\partial y} + \cot g \omega \left(\frac{2 \cos^2 \varphi \cos^2 \theta}{\sin^2 \omega} - (1-\nu) \right) \frac{\partial w}{\partial x} \right. \\
& \left. + \frac{\cos \theta}{\cos \varphi \sin \omega} (\sin^2 \varphi (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta - \nu) + 2 \sin^2 \theta - 2 \cos^2 \theta \cos^2 \varphi \cot g^2 \omega) \frac{\partial w}{\partial y} \right) \delta w \Big) dx \Big]_{-\frac{b}{2}}^{\frac{b}{2}} \\
& + \int_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} \int_{-\frac{b}{2}}^{\frac{b}{2}} \left[\left(2 \frac{\cos^3 \varphi}{\cos \theta} \cdot \frac{1}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - 4 \cos^2 \varphi \frac{\cos \omega}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} \right. \right. \\
& + \cos \varphi \cos \theta \frac{1-\nu+2 \cot g^2 \omega}{\sin \omega} \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} - 2 \cos^2 \varphi \frac{\cos \omega}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \cos \varphi \cos \theta \frac{4 \cot g^2 \omega + 1 + \nu}{\sin \omega} \cdot \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} - 2 \cos^2 \theta \frac{\cos \omega}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \\
& + 2 \frac{\cos^2 \varphi}{\cos \theta \sin \omega} \left(\sin \varphi - \cos^2 \varphi \sin \theta \frac{\cot g \omega}{\sin \omega} \right) \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \left(\frac{2 \nu \cos \varphi \sin \theta}{\sin \omega} - 2 \cos^2 \theta \cos \varphi \sin \varphi \frac{\cot g \omega}{\sin^2 \omega} \right. \\
& \left. + 2 \frac{\cos^3 \varphi \sin \theta}{\sin^3 \omega} - \frac{(1+\nu) \cos \varphi \sin \theta}{\sin \omega} \right) \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} + \frac{\cos \theta \sin \varphi}{\sin \omega} \left(\frac{2 \cos^2 \theta}{\sin^2 \omega} - (1+\nu) \right) \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \Big) \delta u + \left(-2 \cos^2 \varphi \frac{\cos \omega}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \right. \\
& + \cos \varphi \cos \theta \frac{4 \cot g^2 \omega + 1 + \nu}{\sin \omega} \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} - 2 \cos^2 \theta \cdot \frac{\cos \omega}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \\
& \left. + \cos \varphi \cos \theta \frac{1-\nu+2 \cot g^2 \omega}{\sin \omega} \cdot \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} - 4 \cos^2 \theta \frac{\cos \omega}{\sin^3 \omega} \cdot \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} \right)
\end{aligned}$$

با استفاده از معادله های (c-a ۶) و (c-a ۱۲) و انجام محاسبات بسیار برای اثبات برخی اتحادهای

مثلثاتی در عبارات های δU ، \bar{N}_x ، \bar{N}_y و \bar{N}_{xy} ، عبارت (۲۰) به شکل ساده زیر منجر شد :

$$\begin{aligned}
 \delta U = & \left\{ \left[\int_{-\frac{b}{r}}^{\frac{b}{r}} \left(\bar{N}_x \delta u + \bar{N}_{xy} \delta v + \left(\bar{N}_x \frac{\partial z}{\partial x} + \bar{N}_{xy} \frac{\partial z}{\partial y} \right) \delta w \right) dy \right]_{-\frac{a}{r}}^{\frac{a}{r}} \right. \\
 (21) \quad & + \left. \left[\int_{-\frac{a}{r}}^{\frac{a}{r}} \left(\bar{N}_{yx} \delta u + \bar{N}_y \delta v + \left(\bar{N}_y \frac{\partial z}{\partial y} + \bar{N}_{yx} \frac{\partial z}{\partial x} \right) \delta w \right) dx \right]_{-\frac{b}{r}}^{\frac{b}{r}} \right. \\
 & - \int_{-\frac{a}{r}}^{\frac{a}{r}} \int_{-\frac{b}{r}}^{\frac{b}{r}} \left[\left(\frac{\partial \bar{N}_x}{\partial x} + \frac{\partial \bar{N}_{yx}}{\partial y} \right) \delta u + \left(\frac{\partial \bar{N}_y}{\partial y} + \frac{\partial \bar{N}_{xy}}{\partial x} \right) \delta v \right. \\
 & \left. \left. + \left(\frac{\partial}{\partial x} \left(\bar{N}_x \frac{\partial z}{\partial x} + \bar{N}_{xy} \frac{\partial z}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\bar{N}_{yx} \frac{\partial z}{\partial x} + \bar{N}_y \frac{\partial z}{\partial y} \right) \right) \delta w \right] dx dy \right\}
 \end{aligned}$$

چون بایستی δU برای تمام تغییرات ممکن δu ، δv و δw برابر صفر باشد، لذا باید عبارتهای

زیر علامت انتگرال (۲۱) متحد با صفر باشد.

بدین طریق انتگرال مضاعف (۲۱) معادله های زیر را نتیجه میدهد :

$$\begin{aligned}
 (22 \text{ a-c}) \quad & \frac{\partial \bar{N}_x}{\partial x} + \frac{\partial \bar{N}_{yx}}{\partial y} = 0 \\
 & \frac{\partial \bar{N}_y}{\partial y} + \frac{\partial \bar{N}_{xy}}{\partial x} = 0 \\
 & \frac{\partial}{\partial x} \left(\bar{N}_x \frac{\partial z}{\partial x} + \bar{N}_{xy} \frac{\partial z}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\bar{N}_y \frac{\partial z}{\partial y} + \bar{N}_{yx} \frac{\partial z}{\partial x} \right) = 0
 \end{aligned}$$

این معادله ها قسمت متجانس معادله های شناخته شده تعادل (c-a ۲) میباشد که دوباره بدست

آمد. چون انرژی تغییر شکل گنبد بدون در نظر گرفتن نیروهای خارجی مؤثر بر سطح آن و بالنتیجه انرژی پتانسیل

آنها می نیمم گردید، لذا جمله های مربوط باین نیروها در معادله های (c-a ۲۲) ظاهر نشده است.

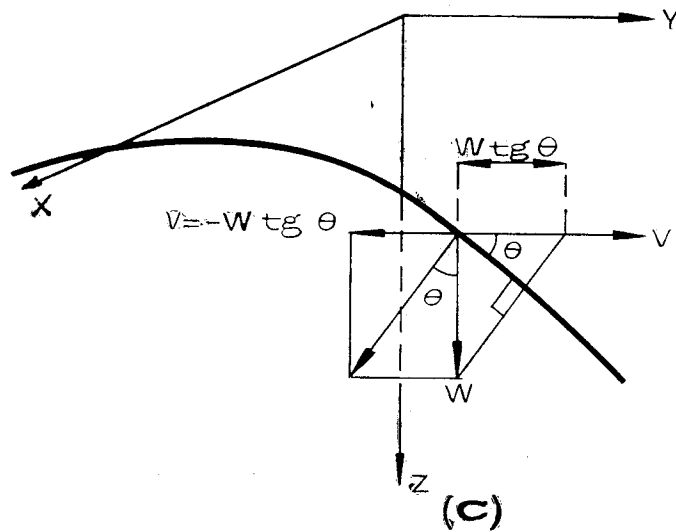
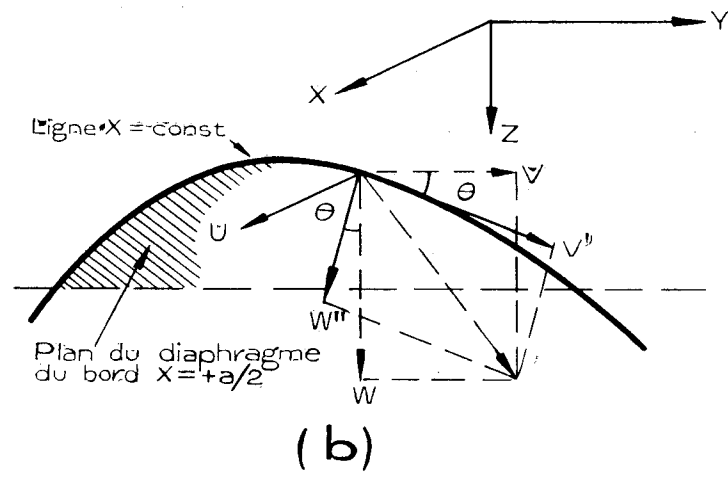
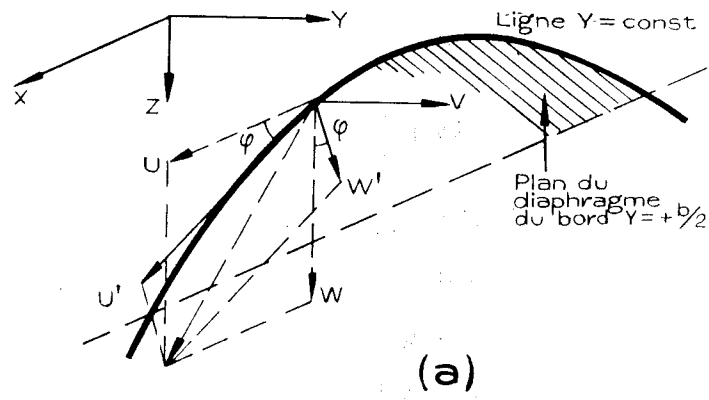
شرایط حدی معادله (۲۱) تمام از یک نوع است، پس اگر شرایط حدی طبیعی را در طول یک

ضلع از محیط آن مانند $x = +\frac{a}{r}$ شرح دهیم کفایت خواهد کرد و نتایج مشابهی برای سه ضلع دیگر

بدست می آید.

اگر مجدداً نخستین انتگرال معادله (۲۱) را مورد توجه قرار دهیم خواهیم داشت :

$$(23) \quad \int_{-\frac{b}{r}}^{\frac{b}{r}} \left(\bar{N}_x \left(\delta u + \frac{\partial z}{\partial x} \delta w \right) + \bar{N}_{xy} \left(\delta v + \frac{\partial z}{\partial y} \delta w \right) \right) dy$$



(شکل ۱۰)

برای آنکه مقدار آن صفر باشد ، لازمست که :

$$(۲۴ a, b) \quad \bullet = \delta u + \frac{\partial z}{\partial x} \delta w \quad \text{یا} \quad \bullet = \bar{N}_x \quad \text{باشد}$$

$$(۲۴ c, d) \quad \bullet = \delta v + \frac{\partial z}{\partial y} \delta w \quad \text{یا} \quad \bullet = \bar{N}_{xy} \quad \text{باشد} \quad \text{و}$$

معادله‌های (۲۴ a-d) شرایط حدی طبیعی در طول ضلع $x = \frac{a}{4}$ میباشد . شرایط استاتیکی راجع به \bar{N}_x و \bar{N}_{xy} آشکار است ؛ ولی شرایط سینماتیکی نیاز بتوضیحاتی دارد . بدین جهت تغییر مکان نقطه منظوری را با مؤلفه‌های آن در دودستگاه جدید مختصات تعریف میکنیم . شکل (۱. a) یکی از این دستگاه‌های مبنا را نشان میدهد . مؤلفه u' مماس بر خط $y =$ مقداری ثابت میباشد ، مؤلفه v' تغییر نخواهد کرد ، و w' عمود بر u' و v' میباشد . آشکارا نتیجه میگردد که :

$$(۲۵ a-c) \quad u' = u \cos \varphi + w \sin \varphi \quad , \quad w' = w \cos \varphi - u \sin \varphi$$

بروش مشابهی دستگاه مبنای دوم دارای مؤلفه v' مماس بر خط $x =$ مقداری ثابت (شکل ۱. b) مؤلفه u در امتداد محور x ، و مؤلفه w'' عمود بر این دو امتداد خواهد بود . همچنین خواهیم داشت :

$$(۲۶ a-c) \quad v' = v \cos \theta + w \sin \theta \quad , \quad w'' = w \cos \theta - v \sin \theta$$

از معادله‌های (۲۵ a) و (۲۶ a) نتیجه میگردد که :

$$(۲۷ a) \quad \delta u' = \delta u \cos \varphi + \delta w \sin \varphi$$

$$(۲۷ b) \quad \delta v' = \delta v \cos \theta + \delta w \sin \theta$$

دیده میشود که $\delta u'$ و $\delta v'$ تغییرات تغییر مکانهایی است که در عبارت (۲۳) وجود دارد . بموجب

معادله‌های (۲۵ a-c) ، انتگرال (۲۳) را بصورت زیر میتوان نوشت :

$$(۲۸) \quad \int_{-\frac{b}{2}}^{\frac{b}{2}} (N_x \delta u' + N_{xy} \delta v') \frac{dy}{\cos \theta}$$

بالتجیه شرایط (۲۴ a-d) بشرح زیر خواهد بود :

$$(۲۹ a, b) \quad \bullet = \delta u' \quad \text{یا} \quad \bullet = N_x$$

و

$$(۲۹ c, d) \quad \bullet = \delta v' \quad \text{یا} \quad \bullet = N_{xy}$$

معادله‌های (۲۹ a-d) بشکل دیگری شرایط حدی طبیعی را در طول ضلع فوق الذکر بیان میکند . چهار ترکیب ممکن از این شرایط حدی طبیعی وجود دارد :

الف - لبه آزاد

در این مورد آشکارا داریم $\bullet = N_x$ و $\bullet = N_{xy}$ ، حقیقتی که انتگرال (۲۸) را صفر میگردداند .

ب - لبه متکی بردیافراگم

در این حالت $N_x = 0$ و $N_{xy} \neq 0$ شرط اخیر لازم می‌آورد که $\delta v = 0$ باشد. تغییرات تغییر مکانها وقتی باعث برآورده شدن این شرط می‌گردد که مؤلفه‌های v و w طوری باشد که $v = 0$ گردد، برای تحقق این امر لازمست که بموجب (۲۶a) میان v و w رابطه زیر برقرار باشد:

$$v = -w \operatorname{tg} \theta$$

این رابطه دارای این مفهوم هندسی است که جمع حاملی v و w بایستی عمود بر خط لبه گنبد باشد (شکل ۱. c)، یعنی عمود بر امتداد N_{xy} گردد. با اضافه چون u نیز عمود بر N_{xy} است، برآیند تغییر مکان عمود بر N_{xy} خواهد بود.

ج - لبه متکی بر تکیه‌گاه آزاد*

موردیکه $N_{xy} = 0$ و $N_x \neq 0$ باشد ناظر باین حالت است. این حالت در عمل کمتر اتفاق می‌افتد. از روی معادله (۲۸)، شرط $\delta u = 0$ نتیجه می‌گردد.

د - لبه گیردار

در این حالت دو مؤلفه تغییر مکان δu و δv بایستی صفر گردد، لذا بایستی $v = \operatorname{tg} \theta w$ و $u = -w \operatorname{tg} \varphi$ باشد. پس برآیند تغییر مکان عمود بر N_x و N_{xy} یعنی عمود بر سطح میانگین گنبد خواهد بود. نیروهای پوسته‌ای مانع چنین تغییر مکانی نتواند گردید لذا بوسیله لبه گیردار کاملاً از این تغییر مکان جلوگیری خواهد شد، عاملی که محاسبه تنش‌های ناشی از گیرداری را امکان‌پذیر می‌سازد.

* - این حالت حکایت از نوع تکیه‌گاهی دارد که اساس آن خلاف حالت دیافراگم می‌باشد. این تکیه‌گاه تغییر مکان را در صفحه خویش اجازه می‌دهد (پس $N_{xy} = 0$)، ولی بحد کافی جسیم فرض می‌شود که هر نوع تغییر مکانی را خارج از صفحه خویش مانع گردد، بالنتیجه $N_x \neq 0$ است.

فهرست مراجعها

1. Kashani - Sabet , M.H. «Voiles Minces sans flexion , Recherche des conditions aux Limites , «Annales des Ponts et Chaussées , Paris , Janvier - Fevrier 1967 , P. 25 - 41 .
2. Kashani - Sabet , M.H. «Membrane and Bending Theory of Multi - Span Elliptic Paraboloid Shells» , Dissertation for the Ph.D. degree , Stanford University , January 1962 , p 1- 32.
3. Flügge W. «Stresses in Shells» , Berlin Springer , 1960 P. 165 - 174 .
4. Flügge , W. «Statik und Dynamik der Schalen» , 2nd ed. , Berlin Springer , 1957 , p. 111-116.
5. Pucher , A. «Über den Spannungszustand in gekrümmten Flächen» , Beton und Eisen , Vol. 33 (1934) , p. 298.
6. Geyling , F.T. «A General Theory of Deformations of Membrane Shells , «Dissertation for the Ph.D. degree , Stanford University , 1953 , p. 47 - 69.
7. Flügge , W. and Geyling , F. T. «A General Theory of Deformations of Membrane Shells , «Publications of the International Association for Bridge and Structural Engineering , Vol. 17 , 1957 , p. 23-44.
8. Timoshenko , S. , and Goodier , N. «Theory of Elasticity» , New York : Mc.Graw - Hill , 1951 , p. 148.
9. Courant , R. and Hilbert , D. «Methods of Mathematical Physics» , Vol. I , New York : Interscience Publishers , 1953 , p. 164 - 216 and 246 - 252 .
10. Hadamard , J.H. «Leçons sur le Calcul de Variations» , Paris. 1910 .
11. Courant , R. «Calculus of Variations» , New York University , Institute of Mathematical Sciences , 1945 - 1946 , Revised 1956 - 1957 , p. 10 - 51 .
12. Bliss , G.A. «Lectures on the Calculus of Variations» , University of Chicago Press , Chicago , 1946 .
13. Fox, C. «An Introduction to the Calculus of Variations» , Oxford University Press, London, 1950.
14. Weinstock , R. «Calculus of Variations» , New York : Mc. Graw Hill , 1952.