

فرمول تلفات انتقال نیرو برای محاسبات دیسپاچینگ اقتصادی

نوشته :

فرخ حبیبی اشرفی

مهندس برق (MSc.)

لوس آنجلس - کالیفرنیا

چکیده :

برای اینکه در محاسبات دیسپاچینگ اقتصادی تلفات انتقال نیرو نیز گنجانیده شوند لازم است تلفات انتقال بصورت تابعی از توان نیروگاههای سهم در دسترس باشد. در این نوشته بکمک تئوری تبدیلات ابتدا سیستم نیروی برق را به شبکه معادلی که فقط حاوی مولد است تبدیل نموده و سپس با استفاده از این شبکه معادل فرمول برای تلفات انتقال نیرو بدست میآید که تابعی از توان مولدهای سیستم است. ضمناً علاوه بر تحلیل ریاضی مسئله در هر جا که لازم بنظر میرسد راجع به شرایط واقعی که در عمل با آن روبرو هستیم توضیحات اضافی داده شده و سرانجام با طرح یک مسئله طریقه محاسبه ضرایب فرمول تلفات نشان داده شده است.

افزایش روزافزون تقاضای نیروی برق موجب شده است که ظرفیت نیروگاههای تولید برق بالا برود و بخاطر اقتصادی بودن سرمایه گذاری و هزینه های بهره برداری و همچنین بالا بردن قابلیت اطمینان، شبکه های برق بهم پیوسته بوجود آمده اند. در گذشته اغلب محاسبات دیسپاچینگ اقتصادی فقط براساس هزینه سوخت واحدهای تولید انجام میشده است ولی با گسترش یافتن سیستمهای نیروی برق بهم پیوسته لازم است در محاسبات دیسپاچینگ اقتصادی نه تنها هزینه های تولید بلکه هزینه مربوط به تلفات نیرو در شبکه انتقال نیز در نظر گرفته شود.

هنگامیکه در مسئله دیسپاچینگ اقتصادی تلفات خطوط انتقال نیز گنجانیده شده باشند معادلات زیر

بدست میآیند :

$$\frac{dF_i}{dP_i} + \lambda \frac{\partial P_L}{\partial P_i} = \lambda \quad i=1, 2, \dots, N$$

$$\sum_i P_i - P_L - P_r = 0$$

در معادلات بالا :

F_i عبارتست از هزینه سوخت نیروگاه i

P_i عبارتست از توان خروجی از نیروگاه i

$\frac{dF_i}{dP_i}$ عبارتست از نرخ سوخت نیروگاه i

P_L عبارتست از تلفات کل خطوط انتقال

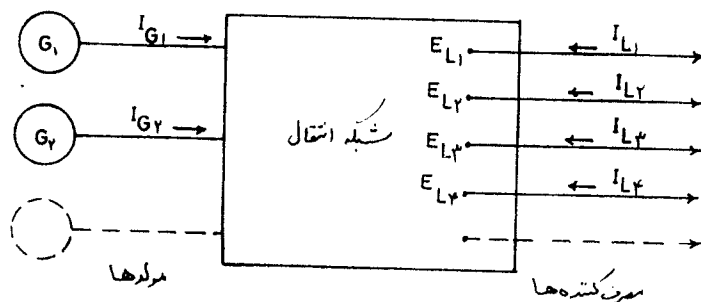
$\frac{\partial P_L}{\partial P_i}$ عبارتست از نمود تلفات انتقال در نیروگاه i

λ عبارتست از نرخ خرج توان دریافتی بوسیله مصرف کننده ها

N عبارتست از تعداد نیروگاه های سیستم برق

بوضوح دیده میشود که در معادلات با عبارت $\frac{\partial P_L}{\partial P_i}$ یعنی مشتق جزئی تلفات خطوط انتقال نسبت به توان خروجی هر یک از نیروگاهها دخالت میکند بهمین جهت بدست آوردن فرمول برای تلفات خطوط انتقال که بصورت تابعی از توان نیروگاهها باشد بسیار ضروری و مفید بنظر میرسد .

هدف اصلی این نوشته بدست آوردن عبارتی برحسب توان های نیروگاهها برای تلفات خطوط انتقال میباشد و برای این منظور لازم است مطابق شکل (۱) از مداری که در آن مولدهای مختلف از طریق شبکه انتقال به مصرف کننده ها وصل شده اند شروع نموده و به مدار معادلی که در شکل (۲) نشان داده شده برسیم .



شکل ۱ - نمایش سیستم نیروی برق

تلفات انتقال نیروئی که از شکل های (۱) و (۲) حساب میشوند بایستی مساوی هم باشند . این تلفات را میتوان بکمک روابط زیر محاسبه کرد :

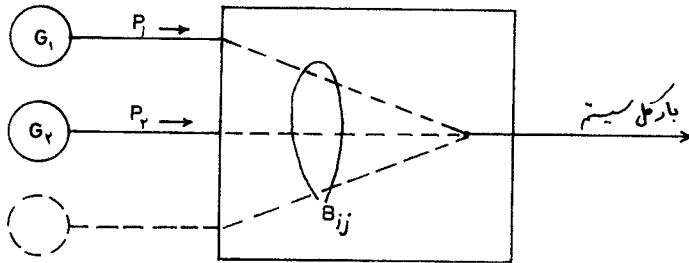
برای مدار شکل (۱)

$$P_L = \sum_k I_k^2 R_k$$

که در آن:

I_k عبارتست از شدت جریان خط k

R_k عبارتست از مقاومت خط k



شکل ۲ - مدار معادل شکل ۱

برای مدار معادل شکل (۲)

$$P_L = \sum_i \sum_j P_i B_{ij} P_j$$

که در آن:

P_i و P_j عبارتند از توانی که نیروگاهها تحویل میدهند و B_{ij} ضرایب ثابتی هستند که بایستی

تعیین شوند. ضمناً با توجه به قواعد ماتریسها فرمول بالا را میتوان بصورت زیر نیز نوشت:

که در آن:

$$P_L = \mathbf{P}^t \mathbf{B} \mathbf{P}$$

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} P_1 \\ P_2 \\ \vdots \\ P_N \end{bmatrix} \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} & \dots & B_{1N} \\ B_{21} & B_{22} & \dots & B_{2N} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ B_{N1} & B_{N2} & \dots & B_{NN} \end{bmatrix}$$

و \mathbf{P}^t وارونه^(۱) ماتریس \mathbf{P} میباشد. ضمناً ماتریس \mathbf{B} یک ماتریس متقارن است.

فرمول‌بندی شبکه

برای اینکه فرمول‌بندی شبکه را در حالت مطلوب مورد نظر بدست آوریم لازم است در اولین قدم از شکل و حالت واقعی شبکه شروع کنیم. در شکل (۱) سیستم نیروی برق در یک حالت کلی نشان داده است که در آن چندین مولد و چندین مصرف کننده بحالت پراکنده موجود هستند. معادله سیستم در دستگاه مقایسه شمش (۱) عبارتست از:

$$\mathbf{E}_{bus} = \mathbf{Z}_{bus} \mathbf{I}_{bus} \quad (1)$$

اگر متغیرهای مربوط به مولدها و مصرف کننده‌ها را جدا از هم بنویسیم معادله (۱) بصورت زیر نوشته میشود:

$$\begin{bmatrix} \mathbf{E}_G \\ \mathbf{E}_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{Z}_{G-G} & \mathbf{Z}_{G-L} \\ \mathbf{Z}_{L-G} & \mathbf{Z}_{L-L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{I}_G \\ \mathbf{I}_L \end{bmatrix} \quad (2)$$

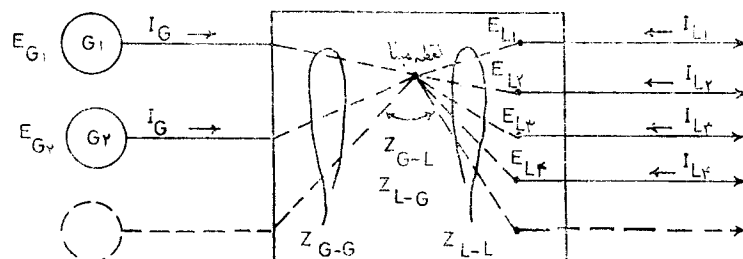
که در آن:

$$\mathbf{E}_G = \begin{bmatrix} E_{G1} \\ E_{G2} \\ \vdots \\ E_{GN} \end{bmatrix} \quad \mathbf{E}_L = \begin{bmatrix} E_{L1} \\ E_{L2} \\ \vdots \\ E_{LM} \end{bmatrix} \quad \mathbf{I}_G = \begin{bmatrix} I_{G1} \\ I_{G2} \\ \vdots \\ I_{GN} \end{bmatrix} \quad \mathbf{I}_L = \begin{bmatrix} I_{L1} \\ I_{L2} \\ \vdots \\ I_{LM} \end{bmatrix}$$

N عبارتست از تعداد نیروگاهها و M تعداد مصرف کننده‌های سیستم میباشد، ضمناً زیر نویسهای G و L علائمی هستند که بترتیب برای مشخص کردن مولد و مصرف کننده بکار رفته‌اند. چون Z_{bus} یک ماتریس متقارن است بنابراین:

$$\mathbf{Z}_{L-G} = \mathbf{Z}_{G-L}^t \quad (3)$$

شدت جریانها و ولتاژهای مختلف در شکل (۳) نشان داده شده‌اند و معمولاً شدت جریان I_{Lk}



شکل ۳ - امپدانسهای مختلف شبکه انتقال

درشمش k بصورت مجموع شدت جریان بازکننده خط^(۱) و شدت جریان کندانساتور سنکرون و شدت جریان مصرف کننده در این شمش تعریف میشود .

امپدانسهای مختلفی که در معادله (۲) بکار رفته اند در شکل (۳) نشان داده شده اند . ضمناً ولتاژهای E_L و E_G نسبت به نقطه مبنا^(۲) سنجیده میشوند .

این امپدانسها را میتوان به ترتیبی که در زیر تشریح شده اندازه گیری نمود :

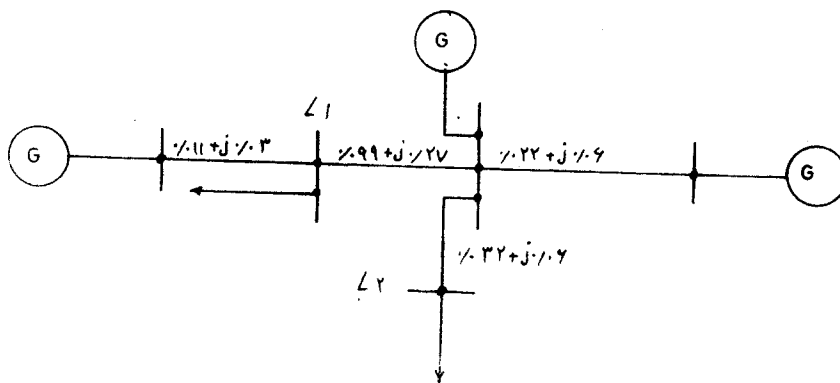
۱ - یکی از شمش های شبکه بعنوان نقطه مبنا انتخاب میشود . معمولاً یکی از نیروگاههای خیلی بزرگ بعنوان نقطه مبنا انتخاب میشود ، بخصوص اگر این نقطه با دقت و عاقلانه انتخاب شود تعداد زیادی از جمله های ماتریس امپدانس صفر خواهند شد که بی اندازه در تسهیل محاسبات مؤثر خواهد بود .
۲ - تمام مصرف کننده ها و مولدها از شبکه انتقال جدا (قطع) میشوند .

۳ - به ترتیب از هر یک از شمش ها شدت جریان واحد وارد شبکه نموده و از شمش مبنا برمیگردانیم ، در این شرایط ولتاژ تمام شمش ها محاسبه میشوند . این ولتاژ تمام شمش ها محاسبه میشوند . این ولتاژها جمله های مختلف ماتریس امپدانس را تعیین خواهند نمود .

مثلاً برای سیستمی که دارای سه مولد و دو مصرف کننده است معادله (۲) بصورت زیر نوشته میشود :

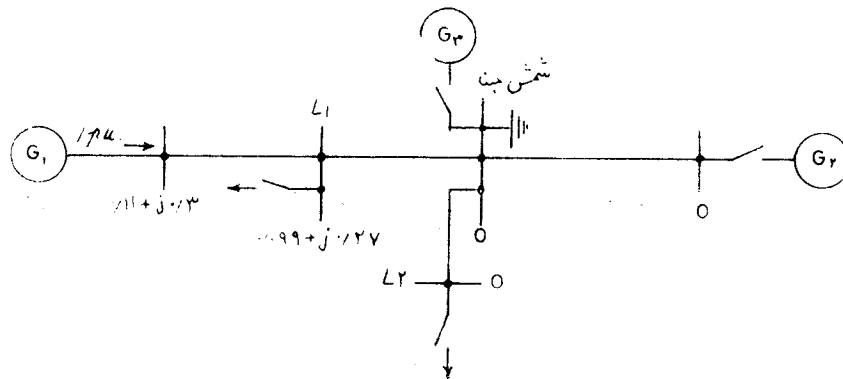
$$\begin{bmatrix} E_{G1} \\ E_{G2} \\ E_{G3} \\ E_{L1} \\ E_{L2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Z_{G1-G1} & Z_{G1-G2} & Z_{G1-G3} & Z_{G1-L1} & Z_{G1-L2} \\ Z_{G2-G1} & Z_{G2-G2} & Z_{G2-G3} & Z_{G2-L1} & Z_{G2-L2} \\ Z_{G3-G1} & Z_{G3-G2} & Z_{G3-G3} & Z_{G3-L1} & Z_{G3-L2} \\ Z_{L1-G1} & Z_{L1-G2} & Z_{L1-G3} & Z_{L1-L1} & Z_{L1-L2} \\ Z_{L2-G1} & Z_{L2-G2} & Z_{L2-G3} & Z_{L2-L1} & Z_{L2-L2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_{G1} \\ I_{G2} \\ I_{G3} \\ I_{L1} \\ I_{L2} \end{bmatrix} \quad (1)$$

در شکل (۴) یک چنین سیستمی نشان داده شده است . اگر شمش متعلق به مولد G_3 بعنوان



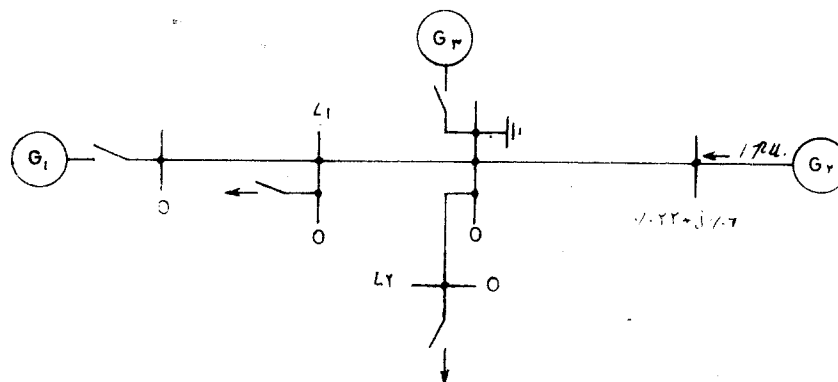
شکل ۴ - نمایش ساده ای از یک سیستم نیروی برق با سه مولد

نقطه مبنا انتخاب شود و با توجه به شکل (۵) شدت جریان $I_{G1} = 1 pu.$ (مقدار نسبت بواحد را نشان میدهد) بشبکه وارد شود در این صورت بکمک معادله (۴) نتیجه زیر بدست خواهد آمد :



شکل ۵ - از مولد G_1 جریان وارد شبکه میشود

$$\begin{bmatrix} E_{G1} \\ E_{G2} \\ E_{G3} \\ \hline E_{L1} \\ E_{L2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Z_{G1-G1} \\ Z_{G2-G1} \\ Z_{G3-G1} \\ \hline Z_{L1-G1} \\ Z_{L2-G1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.11 + j0.3 \\ \cdot \\ \cdot \\ \hline 0.99 + j0.27 \\ \cdot \end{bmatrix}$$

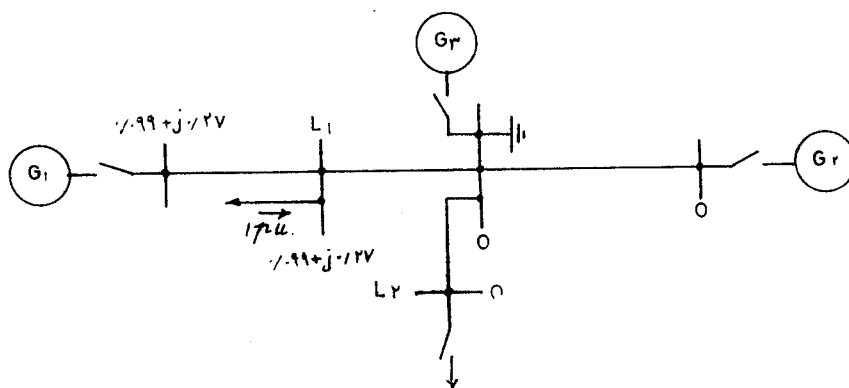


شکل ۶ - از مولد G_2 جریان وارد شبکه میشود

از روی شکل (۶) باسانی نتیجه زیر حاصل میشود :

$$\begin{bmatrix} Z_{G1-G2} \\ Z_{G2-G2} \\ Z_{G2-G2} \\ Z_{L1-G2} \\ Z_{L2-G2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \circ \\ 0.022 + j0.06 \\ \circ \\ \circ \\ \circ \end{bmatrix}$$

چون شمش متعلق به مولد G_2 بعنوان شمش مبنا انتخاب شده است بنابراین تمام جمله های مربوط به ستون G_2 در ماتریس امپدانسها مساوی صفر هستند .



شکل ۷ - از مصرف کننده L_1 جریان وارد شبکه میشود .

هنگامیکه $I_{L1} = 1 \text{ pu}$ باشد از روی شکل (۷) نتیجه زیر حاصل خواهد شد :

$$\begin{bmatrix} Z_{G1-L1} \\ Z_{G2-L1} \\ Z_{G2-L1} \\ Z_{L1-L1} \\ Z_{L2-L1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.099 + j0.27 \\ \circ \\ \circ \\ 0.099 + j0.27 \\ \circ \end{bmatrix}$$

به همین ترتیب با قرار دادن $I_{L2} = 1 \text{ pu}$ نتیجه زیر حاصل خواهد شد :

$$\begin{bmatrix} Z_{G1-L2} \\ Z_{G2-L2} \\ Z_{G2-L2} \\ Z_{L1-L2} \\ Z_{L2-L2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \circ \\ \circ \\ \circ \\ \circ \\ 0.022 + j0.06 \end{bmatrix}$$

بالاخره اکنون که تمام جمله‌های ماتریس امپدانس تعیین شده‌اند می‌توانیم این ماتریس را بصورت

زیر بنویسیم :

$$Z_{bus} = \begin{bmatrix} 0.11 + j0.3 & 0 & 0 & 0.099 + j0.27 & 0 \\ 0 & 0.22 + j0.06 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 0.099 + j0.27 & 0 & 0 & 0.099 + j0.27 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0.22 + j0.06 \end{bmatrix}$$

این ماتریس سیستم انتقال شکل (ع) را بطور کامل تشریح و تعیین مینماید .

بدیهی است هنگامیکه شبکه بزرگ و پیچیده‌تر باشد محاسبه ماتریس با روشی که در بالا نشان داده شده بسیار وقت گیر و خسته کننده خواهد بود و خیلی امکان دارد که در عملیات محاسبه اشتباه رخ دهد . در این حالتها ماتریس امپدانس با روش مخصوصی بکمک کامپیوتر محاسبه میشود (۱) .

تبدیل ماتریس امپدانس بحالتیکه در مدار معادل سیستم فقط مولد وجود داشته باشد

در تحلیل تلفات انتقال نیرو لازم است تمام تغییرات یا تبدیلهائی که در مدار معادل شکل (۳) صورت میگیرد بشکلی باشد که توان مولدها و توان مصرف کننده‌ها و تلفات انتقال یعنی بطور کلی توان سیستم تغییر نپذیرد . این تبدیلات را میتوان بوسیله ماتریسهای تبدیل بطور سینماتیک انجام داد .

فرض میکنیم با کمک ماتریس تبدیل C مدار مفروضی بمدار دیگری تبدیل شود بطوریکه پس از این تبدیل توان مدار تغییر نکرده باشد . تمام کمیت‌هائی را که بمدار اصلی مربوط میشوند . با زیر نویس old و تمام کمیت‌هائی را که بمدار مطلوب جدید مربوط هستند با زیر نویس new مشخص میکنیم . در حالت کلی $G. Kron$ نشان داده است که اگر مجموعه شدت جریانهای I_{old} متعلق بمدار قبلی توسط ماتریس تبدیل C بشرح زیر با شدت جریانهای I_{new} متعلق بمدار جدید مربوط باشند :

$$I_{old} = C I_{new} \quad (5)$$

و اگر توان شبکه تغییر نکرده باشد در این صورت مجموعه ولتاژهای جدید بوسیله رابطه زیر تعیین میشوند :

$$E_{new} = C^{*t} E_{old} \quad (6)$$

۱ - رجوع شود به :

« Computer Methods in Power System Analysis », G. W. Stagg and A. H. El-Abiad, McGraw-Hill Book Co., New York, 1968 .

و امیدانسهای جدید نیز از رابطه زیر محاسبه میشوند:

$$\mathbf{Z}_{\text{new}} = \mathbf{C}^{*t} \mathbf{Z}_{\text{old}} \mathbf{C} \quad (7)$$

در معادلات بالا \mathbf{C}^{*t} عبارتست از وارونه مزدوج ماتریس \mathbf{C} .

با این مقدمه اکنون میتوانیم بدنباله مطلب یعنی محاسبه تلفات انتقال بپردازیم. چون هدفمان عبارتست از پیدا کردن فرمولی برای تلفات انتقال که فقط تابع توانهای تحویلی مولدها باشد بنابراین لازم است که با تبدیل مناسبی شدت جریانهای مصرف کنندهها را حذف کنیم. ابتدا شدت جریان تمام مصرف کنندهها را باهم جمع کرده و بعنوان یک مصرف کننده کل در نظر میگیریم. کل شدت جریان مصرف کنندهها I_T عبارتست از:

$$I_T = \sum_k I_{Lk} \quad k=1, 2, \dots, M \quad (8)$$

حال اگر فرض کنیم که شدت جریان هر یک از مصرف کنندهها بصورت کسر ثابتی از کل شدت جریان مصرف کنندهها باقی بماند در این صورت:

$$I_{Lk} = l_k I_T \quad k=1, 2, \dots, M \quad (9)$$

l_k در حالت کلی یک عدد مختلط است.

چون مجموع شدت جریانهای مولدها با علامت مخالف بایستی مساوی مجموع شدت جریانهای مصرف کنندهها باشد در این صورت:

$$I_T = - \sum_i I_{Gi} \quad i=1, 2, \dots, N \quad (10)$$

مثلاً برای سیستم شکل (ع) کل شدت جریان مصرف کنندهها عبارتست از:

$$I_T = I_{L1} + I_{L2}$$

با توجه بفرض که در بالا در مورد شدت جریان هر یک از مصرف کنندهها کرده ایم و مطابق رابطه (9) برای شدت جریان مصرف کنندهها عبارتهای زیر را میتوانیم بنویسیم:

$$I_{L1} = l_1 I_T$$

$$I_{L2} = l_2 I_T$$

اگر معادله (10) را در مورد سیستم شکل (ع) بکار ببریم نتیجه زیر حاصل میشود:

$$I_T = -(I_{G1} + I_{G2} + I_{G3})$$

سیستم شکل (ع) قبلاً بوسیله معادله (ع) کاملاً تشریح شده بود ولی اگر بخواهیم این سیستم را به سیستم

معادل دیگری تبدیل کنیم که در معادله جدید آن فقط شدت جریانهای مولدها وجود داشته باشند در اینصورت بین شدت جریانهای قدیمی و شدت جریانهای جدید بایستی روابط زیر برقرار باشد :

$$I_{G1} = I_{G1}$$

$$I_{Gr} = I_{Gr}$$

$$I_{G\gamma} = I_{G\gamma}$$

$$I_{L1} = I_1, I_T = -I_1 (I_{G1} + I_{Gr} + I_{G\gamma})$$

$$I_{L\gamma} = I_1, I_T = -I_\gamma (I_{G1} + I_{Gr} + I_{G\gamma})$$

یا اینکه بصورت ماتریسی :

$$\begin{bmatrix} I_{G1} \\ I_{Gr} \\ I_{G\gamma} \\ I_{L1} \\ I_{L\gamma} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \hline -I_1 & -I_1 & -I_1 \\ -I_\gamma & -I_\gamma & -I_\gamma \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_{G1} \\ I_{Gr} \\ I_{G\gamma} \end{bmatrix}$$

در اینصورت ماتریس تبدیل عبارتست از :

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \hline -I_1 & -I_1 & -I_1 \\ -I_\gamma & -I_\gamma & -I_\gamma \end{bmatrix}$$

سپس ولتاژها و ماتریس امپدانس جدید با استفاده از فرمولهای (۶) و (۷) محاسبه خواهند شد . اکنون حالت کلی شکل (۳) را که بوسیله معادله (۲) مشخص شده است در نظر میگیریم . چون میخواهیم این سیستم را به سیستم معادل دیگری تبدیل کنیم که در معادله جدید آن فقط شدت جریانهای مولدها وجود داشته باشند بنابراین بین شدت جریانهای قدیمی و شدت جریانهای جدید رابطه زیر برقرار است :

$$\begin{bmatrix} \mathbf{I}_G \\ \hline \mathbf{I}_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{U} \\ \hline -\mathbf{L} \end{bmatrix} [\mathbf{I}_G] \quad (11)$$

یعنی ماتریس تبدیل عبارتست از:

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} \mathbf{U} \\ \dots \\ -\mathbf{L} \end{bmatrix} \quad (12)$$

در رابطه (۱۲) ماتریس \mathbf{U} یک ماتریس واحد $N \times N$ (عبارتست از تعداد مولدها) و ماتریس \mathbf{L} ماتریسی است که تعداد سطرهای آن مساوی M یعنی تعداد مصرف کننده‌ها و تعداد ستونهای آن N یعنی مولدهاست:

$$\mathbf{L} = \begin{bmatrix} l_1 & l_1 & \dots & l_1 \\ l_2 & l_2 & \dots & l_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ l_M & l_M & \dots & l_M \end{bmatrix} \quad (13)$$

وارونه ماتریس \mathbf{C} عبارتست از:

$$\mathbf{C}^t = \left[\mathbf{U} \mid -\mathbf{L}^t \right] \quad (14)$$

ولتاژهای جدید با استفاده از فرمول (۶) حساب میشوند:

$$\mathbf{E} = \left[\mathbf{U} \mid -\mathbf{L}^t \right] \begin{bmatrix} \mathbf{E}_G \\ \dots \\ \mathbf{E}_L \end{bmatrix} = \mathbf{E}_G - \mathbf{L}^t \mathbf{E}_L \quad (15)$$

ماتریس امپدانس جدید هم یکمک فرمول (۷) حساب میشود:

$$\mathbf{Z} = \left[\mathbf{U} \mid -\mathbf{L}^t \right] \begin{bmatrix} \mathbf{Z}_{G-G} & \mathbf{Z}_{G-L} \\ \dots & \dots \\ \mathbf{Z}_{L-G} & \mathbf{Z}_{L-L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{U} \\ \dots \\ -\mathbf{L} \end{bmatrix} \\ = \mathbf{Z}_{G-G} - \mathbf{L}^t \mathbf{Z}_{L-G} - \mathbf{Z}_{G-L} \mathbf{L} + \mathbf{L}^t \mathbf{Z}_{L-L} \mathbf{L} \quad (16)$$

برای اینکه فرمول (۱۶) بشکل ساده‌تری نوشته شود عبارتهای زیر را معرفی میکنیم:

$$\begin{aligned} \mathbf{a} &= \mathbf{Z}_{G-L} \mathbf{L} \\ \mathbf{b} &= \mathbf{Z}_{G-L} \mathbf{L}^t \\ \mathbf{w} &= \mathbf{L}^t \mathbf{Z}_{L-L} \mathbf{L} \end{aligned} \quad (17)$$

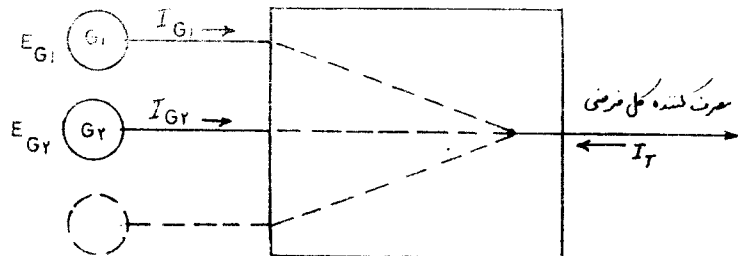
در اینصورت ماتریس امپدانس جدید بصورت زیر نوشته خواهد شد:

$$\mathbf{Z} = \mathbf{Z}_{G-G} - \mathbf{a} - \mathbf{b}^t + \mathbf{w} \quad (18)$$

بدیهی است که در سیستم جدید نیز کما کان قانون اهم برقرار است :

$$\mathbf{E} = \mathbf{Z} \mathbf{I}_G \quad (19)$$

باین ترتیب توانستیم سیستم شکل (۳) را به سیستم معادلی که بوسیله رابطه (۱۹) بیان شده است تبدیل کنیم. بوضوح دیده میشود که در معادله (۱۹) فقط شدت جریانهای مولدها دخالت دارند. چون ماتریس اسپدانس \mathbf{Z} متقارن نیست بنابراین نمیتوان برای معادله (۱۹) یک مدار معادل واقعی مرکب از عناصر شبکه (یعنی مقاومت و سلف و خازن) رسم کرد ولی بطور ریاضی تلفات سیستم جدید درست مساوی تلفات خطوط انتقال شبکه میباشد. در شکل (۸) مدار معادل جدید بطور فرضی نشان داده شده است.



شکل ۸ - مدار معادل سیستم شکل (۳)

محاسبه تلفات

قبل از اینکه به محاسبه تلفات پردازیم بهتر است بچند نکته از جبر ماتریسها اشاره شود. یک ماتریس متقارن ماتریسی است که جمله‌های دوطرف قطر آن یکسان باشند باین ترتیب بسهولت نتیجه میشود که وارونه یک ماتریس متقارن مساوی خود ماتریس اصلی است. یک ماتریس متقارن متقابل^(۱)، ترکیبی است که جمله‌های قطر آن مساوی صفر بوده و جمله‌های دوطرف قطر یکسان ولی با علامت مخالف هم باشند.

در حالت کلی هر ماتریس مربع \mathbf{A} را میتوان به یک ماتریس متقارن \mathbf{B} و یک ماتریس متقارن متقابل

\mathbf{C} تجزیه کرد بطوریکه :

$$\mathbf{A} = \mathbf{B} + \mathbf{C}$$

قسمت متقارن عبارتست از :

$$\mathbf{B} = \frac{\mathbf{A} + \mathbf{A}^t}{2}$$

(۱) — Skew-Symmetric matrix

و قسمت متقارن متقابل عبارتست از:

$$\mathbf{G} = \frac{\mathbf{A} - \mathbf{A}^t}{2}$$

و اگر بخواهیم عبارتهای بالا را بصورت زیرنویس دار بنویسیم:

$$A_{ij} = B_{ij} + C_{ij}$$

$$B_{ij} = \frac{A_{ij} + A_{ji}}{2}$$

$$C_{ij} = \frac{A_{ij} - A_{ji}}{2}$$

حاصلضرب بصورت $\mathbf{P}^t \mathbf{A} \mathbf{P}$ که در آن \mathbf{P} یک ماتریس ستون (بردار) و \mathbf{A} یک ماتریسی مربع میباشد فرم کوادراتیک^(۱) نامیده میشود. فرم کوادراتیک را میتوان بصورت $\sum_i \sum_j P_i A_{ij} P_j$ نیز نوشت. هنگامیکه در یک فرم کوادراتیک جمله های \mathbf{P} و \mathbf{A} اعداد حقیقی باشند همیشه میتوان بجای ماتریس \mathbf{A} قسمت متقارن آن یعنی $\frac{\mathbf{A} + \mathbf{A}^t}{2}$ را قرار داد زیرا جمله هائیکه از قسمت متقارن متقابل آن بدست خواهند آمد مساوی صفر خواهند شد، یعنی:

$$\mathbf{P}^t \left(\frac{\mathbf{A} - \mathbf{A}^t}{2} \right) \mathbf{P} = 0$$

اکنون پس از این مقدمه شروع به محاسبه تلفات میکنیم. برای محاسبه تلفات مدار معادل

شکل (۸) از معادله عمومی توان در مدارهای الکتریکی شروع میکنیم:

$$P_L = \text{Re}(\mathbf{E}^t \mathbf{I}_G^*) \quad (20)$$

که در آن Re معرف قسمت حقیقی یک عدد مختلط است. از معادله (۹) نتیجه میشود که:

$$\mathbf{E}^t = \mathbf{I}_G^t \mathbf{Z}^t \quad (21)$$

و پس از جانشین کردن معادله (۲۱) در معادله (۲۰) و توجه باینکه P_L تنها یک عدد است نتیجه زیر بدست خواهد آمد:

$$\begin{aligned} P_L &= \text{Re}(\mathbf{I}_G^t \mathbf{Z}^t \mathbf{I}_G^*) \\ &= \text{Re}(\mathbf{I}_G^{*t} \mathbf{Z} \mathbf{I}_G) \end{aligned} \quad (22)$$

مؤلفه های حقیقی و موهومی شدت جریان \mathbf{I}_G را به ترتیب با \mathbf{I}_d و \mathbf{I}_q نشان خواهیم داد یعنی:

$$\mathbf{I}_G = \mathbf{I}_d + j\mathbf{I}_q \quad (23)$$

سرانجام با در نظر گرفتن رابطه (۲۳) و نوشتن ماتریس امپدانس \mathbf{Z} بصورت مجموع مؤلفه هایش یعنی مقاومت و رآکتانس معادله (۲۲) بصورت زیر درمیآید :

$$P_L = \text{Re} [(\mathbf{I}_d^t - j\mathbf{I}_q^t) (\mathbf{R} + j\mathbf{X}) (\mathbf{I}_d + j\mathbf{I}_q)]$$

که پس از انجام عملیات ضرب نتیجه زیر حاصل میشود :

$$\begin{aligned} P_L &= \mathbf{I}_d^t \mathbf{R} \mathbf{I}_d - \mathbf{I}_d^t \mathbf{X} \mathbf{I}_q + \mathbf{I}_q^t \mathbf{R} \mathbf{I}_q + \mathbf{I}_q^t \mathbf{X} \mathbf{I}_d \\ &= \mathbf{I}_d^t \mathbf{R} \mathbf{I}_d - \mathbf{I}_d^t \mathbf{X} \mathbf{I}_q + \mathbf{I}_q^t \mathbf{R} \mathbf{I}_q + \mathbf{I}_d^t \mathbf{X}^t \mathbf{I}_q \\ &= \mathbf{I}_d^t \mathbf{R} \mathbf{I}_d + \mathbf{I}_q^t \mathbf{R} \mathbf{I}_q - 2 \mathbf{I}_d^t \left(\frac{\mathbf{X} - \mathbf{X}^t}{2} \right) \mathbf{I}_q \end{aligned} \quad (24)$$

با توجه به توضیحاتی که در مورد فرمهای کوادراتیک داده شده معادله (۲۴) بصورت زیر درمیآید :

$$P_L = \mathbf{I}_d^t \left(\frac{\mathbf{R} + \mathbf{R}^t}{2} \right) \mathbf{I}_d + \mathbf{I}_q^t \left(\frac{\mathbf{R} + \mathbf{R}^t}{2} \right) \mathbf{I}_q - 2 \mathbf{I}_d^t \left(\frac{\mathbf{X} - \mathbf{X}^t}{2} \right) \mathbf{I}_q \quad (25)$$

یعنی فقط قسمت متقارن ماتریس مقاومت و قسمت متقارن متقابل ماتریس رآکتانس سیستم معادل شکل (۸) در محاسبه تلفات شرکت دارند .

از روی معادله (۱۸) قسمت متقارن و حقیقی ماتریس \mathbf{Z} بشرح زیر تعیین میشود :

$$\begin{aligned} \frac{\mathbf{R} + \mathbf{R}^t}{2} &= \text{Re} \frac{1}{\gamma} (\mathbf{Z} + \mathbf{Z}^t) \\ &= \text{Re} \frac{1}{\gamma} (\mathbf{Z}_{G-G} - \mathbf{a} - \mathbf{b}^t + \mathbf{w} + \mathbf{Z}_{G-G}^t - \mathbf{a}^t - \mathbf{b} + \mathbf{w}^t) \end{aligned} \quad (26)$$

حال اگر توجه کنیم که \mathbf{Z}_{G-G} یک ماتریس متقارن است و در ضمن \mathbf{w} ماتریسی است $N \times N$ که تمام جمله هایش مساوی همدیگر بوده و عبارتند از :

$$\mathbf{w} = \sum_i \sum_j l_i^* Z_{Li-Lj} l_j \quad (27)$$

در اینصورت رابطه (۲۶) بصورت زیر خلاصه میشود :

$$\begin{aligned} \frac{\mathbf{R} + \mathbf{R}^t}{2} &= \text{Re} \frac{1}{\gamma} [2 \mathbf{Z}_{G-G} - (\mathbf{a} + \mathbf{b}) - (\mathbf{a}^t + \mathbf{b}^t) + 2 \mathbf{w}] \\ &= \mathbf{R}_{G-G} - \mathbf{d} - \mathbf{d}^t + \mathbf{w}' \end{aligned} \quad (28)$$

که در معادله (۲۸) :

$$\mathbf{d} = \text{Re} \left(\frac{\mathbf{a} + \mathbf{b}}{2} \right) \quad (29)$$

$$\mathbf{W}' = \text{Re}(\mathbf{W})$$

برای اینکه \mathbf{d} را بتوانیم مستقیماً از روی مشخصات شبکه حساب کنیم از روابط (۱۷) استفاده خواهیم کرد، ضمناً ماتریسهای \mathbf{L} و \mathbf{W} را بصورت زیر مینویسیم:

$$\begin{aligned} \mathbf{L} &= \mathbf{L}' + j\mathbf{L}'' \\ \mathbf{W} &= \mathbf{W}' + j\mathbf{W}'' \end{aligned} \quad (31)$$

در اینصورت:

$$\begin{aligned} \mathbf{a} + \mathbf{b} &= \mathbf{Z}_{G-L} \mathbf{L} + \mathbf{Z}_{G-L} \mathbf{L}^* = \mathbf{Z} (\mathbf{L} + \mathbf{L}^*) \\ &= 2 \mathbf{Z}_{G-L} \mathbf{L}' \end{aligned}$$

در نتیجه:

$$\mathbf{d} = \text{Re} \left(\frac{\mathbf{a} + \mathbf{b}}{2} \right) = \mathbf{R}_{G-L} \mathbf{L}' \quad (32)$$

ضمناً ماتریس \mathbf{W}' ماتریسی خواهد بود که تمام جمله‌های مساوی همدیگر بوده و با مراجعه به رابطه (۲۷) بشرح زیر میباشد:

$$\mathbf{w}' = \text{Re}(\mathbf{w}) = \text{Re} \left(\sum_i \sum_j \mathbf{l}_i^* \mathbf{Z}_{L_i-L_j} \mathbf{l}_j \right) \quad (33)$$

محاسبه \mathbf{w}' از فرمول (۳۳) مستلزم اندازه‌گیری و تعیین تمام امپدانسهای $\mathbf{Z}_{L_i-L_j}$ است و برای سیستمی که n مصرف‌کننده داشته باشد تعداد این امپدانسها $2n-1$ خواهد بود و بوضوح دیده میشود که محاسبه \mathbf{w}' برای این سیستم چقدر طولانی خواهد بود به همین جهت بهتر است روش دیگری برای محاسبه \mathbf{w}' انتخاب نمود. بعداً ضمن مطالب آینده یک روش خیلی آسانتر و کوتاهتر برای محاسبه \mathbf{w}' ارائه خواهد شد.

قسمت متقارن متقابل و سوهمی \mathbf{Z} بشرح زیر تعیین میشود:

$$\begin{aligned} \frac{\mathbf{X} - \mathbf{X}^t}{2} &= \mathbf{I}_m \left(\frac{\mathbf{Z} - \mathbf{Z}^t}{2} \right) \\ &= \mathbf{I}_m \left(\frac{\mathbf{Z}_{G-G} - \mathbf{a} - \mathbf{b}^t + \mathbf{W} - \mathbf{Z}_{G-G}^t + \mathbf{a}^t + \mathbf{b} - \mathbf{W}^t}{2} \right) \\ &= \mathbf{I}_m \left[\frac{-(\mathbf{a} - \mathbf{b}) + (\mathbf{a}^t - \mathbf{b}^t)}{2} \right] \end{aligned} \quad (34)$$

در روابط بالا \mathbf{I}_m معرف قسمت سوهمی عدد مختلط میباشد. از روی روابط (۱۷) و (۳۱) نتیجه زیر بدست خواهد آمد:

$$\mathbf{a} - \mathbf{b} = \mathbf{Z}_{G-L} \mathbf{L} - \mathbf{Z}_{G-L} \mathbf{L}^* = \gamma \mathbf{Z}_{G-L} \mathbf{L}''$$

$$\mathbf{I}_m(\mathbf{a} - \mathbf{b}) = \gamma \mathbf{R}_{G-L} \mathbf{L}''$$

$$\mathbf{I}_m(\mathbf{a}^t - \mathbf{b}^t) = \gamma \mathbf{L}''^t \mathbf{R}_{G-L}^t$$

و در نتیجه :

$$\begin{aligned} \frac{\mathbf{X} - \mathbf{X}^t}{\gamma} &= \left(\frac{-\gamma \mathbf{R}_{G-L} \mathbf{L}'' + \gamma \mathbf{L}''^t \mathbf{R}_{G-L}^t}{\gamma} \right) \\ &= (-\mathbf{f} + \mathbf{f}^t) \end{aligned} \quad (25)$$

که در رابطه (25) :

$$\mathbf{f} = \mathbf{R}_{G-L} \mathbf{L}'' \quad (26)$$

سرانجام با در نظر گرفتن عبارت (25) و (26) فرمول (25) تلفات انتقال بصورت زیر درمیآید :

$$\mathbf{P}_L = \mathbf{I}_d^t \mathbf{R} \mathbf{I}_d + \mathbf{I}_q^t \mathbf{R} \mathbf{I}_q + \gamma \mathbf{I}_d^t (\mathbf{f} - \mathbf{f}^t) \mathbf{I}_q \quad (27)$$

که در آن از این پس ماتریس \mathbf{R} را بعنوان قسمت متجان ماتریس مقاومت در نظر خواهیم داشت و با توجه بر رابطه (26) از عبارت زیر محاسبه خواهد شد :

$$\mathbf{R} = \mathbf{R}_{G-G} - \mathbf{d} - \mathbf{d}^t + \mathbf{W}'$$

تبدیل از شدت جریان مولدها به توان مولدها

معادله (27) تلفات انتقال را بر حسب شدت جریان مولدها بیان میکند ولی چون در دیسپاچینگ معمولاً با توان مولدها (نیروگاهها) سروکار داریم بنابراین بهتر است که معادله (27) را بشکلی تبدیل کنیم که بر حسب توان مولدها بیان شود. برای این منظور زاویه بین ولتاژ مولد G_i و محور مبنای مقایسه⁽¹⁾ را بوسیله θ_i نشان خواهیم داد. محور مبنای مقایسه همان محور مشترکی است که تاکنون تمام ولتاژها و شدت جریانها را نسبت بان سنجیده بودیم. ضمناً علائم زیر را نیز بکار خواهیم برد :

P_i : توان تحویلی بوسیله مولد G_i

Q_i : توان رآکتیو تحویلی بوسیله مولد G_i

V_i : مقدار ولتاژ مولد G_i

توانهای آکتیو و رآکتیو در شمش i را میتوان از معادله زیر بدست آورد :

$$P_i + j Q_i = V_i e^{j\theta_i} \mathbf{I}_{G_i}^* = V_i (\cos \theta_i + j \sin \theta_i) (I_{d_i} - j I_{q_i})$$

پس از جدا کردن قسمتهای حقیقی و موهومی در معادله بالا نتیجه زیر بدست خواهد آمد :

۱ - Reference axis

$$I_{di} = \frac{1}{V_i} (P_i \cos \theta_i + Q_i \sin \theta_i) \quad (29)$$

$$I_{gi} = -\frac{1}{V_i} (-P_i \sin \theta_i + Q_i \cos \theta_i) \quad (30)$$

برای اینکه Q_i را از صورت متغیر خارج کنیم فرض می‌شود که نسبت $\frac{Q_i}{P_i}$ مقدار ثابت s_i باقی بماند. با این ترتیب معادلات (۳۹) و (۴۰) به شکل زیر نوشته خواهند شد.

$$I_{di} = \frac{1}{V_i} (\cos \theta_i + s_i \sin \theta_i) P_i \quad (41)$$

$$I_{gi} = -\frac{1}{V_i} (-\sin \theta_i + s_i \cos \theta_i) P_i \quad (42)$$

اکنون برای اینکه بتوانیم مقادیر I_{di} و I_{gi} را در معادله (۳۷) جانشین کنیم لازم است ابتدا معادله ماتریسی (۳۷) را به شکل زیر بصورت زیرنویس دار بنویسیم:

$$P_L = \sum_i \sum_j I_{di} R_{ij} I_{dj} + \sum_i \sum_j I_{gi} R_{ij} I_{gj} + \gamma \sum_i \sum_j I_{di} (f_{ij} - f_{ji}) I_{gj} \quad (43)$$

حالا میتوان مقادیر I_{di} و I_{gi} را از معادلات (۴۱) و (۴۲) در معادله (۴۳) جانشین کرد:

$$\begin{aligned} P_L = & \sum_i \sum_j P_i \left[\frac{1}{V_i} (\cos \theta_i + s_i \sin \theta_i) \right] R_{ij} \left[\frac{1}{V_j} (\cos \theta_j + s_j \sin \theta_j) \right] P_j \\ & + \sum_i \sum_j P_i \left[\frac{1}{V_i} (-\sin \theta_i + s_i \cos \theta_i) \right] R_{ij} \left[\frac{1}{V_j} (-\sin \theta_j + s_j \cos \theta_j) \right] P_j \\ & - \gamma \sum_i \sum_j P_i \left[\frac{1}{V_i} (\cos \theta_i + s_i \sin \theta_i) \right] (f_{ij} - f_{ji}) \left[\frac{1}{V_j} (-\sin \theta_j + s_j \cos \theta_j) \right] P_j \end{aligned} \quad (44)$$

اگر زاویه $(\theta_i - \theta_j)$ را بوسیله θ_{ij} نشان دهیم پس از انجام عملیات لازم سرانجام معادله (۴۴) بصورت زیر درمیآید:

$$P_L = \sum_i \sum_j P_i K_{ij} R_{ij} P_j - \gamma \sum_i \sum_j P_i F_{ij} P_j \quad (45)$$

که در آن:

$$K_{ij} = \frac{1}{V_i V_j} \left[(1 + s_i s_j) \cos \theta_{ij} + (s_i - s_j) \sin \theta_{ij} \right] \quad (46)$$

$$F_{ij} = \frac{1}{V_i V_j} (-\cos \theta_i \sin \theta_j + s_j \cos \theta_i \cos \theta_j - s_i \sin \theta_i \sin \theta_j + s_i s_j \sin \theta_i \cos \theta_j) (f_{ij} - f_{ji}) \quad (47)$$

اما چون $\sum_i \sum_j P_i F_{ij} P_j$ یک فرم کوادراتیک است بنابراین برطبق آنچه که گفته شده میتوان محاسبه آنرا مختصرتر کرده و فقط قسمت متقارن آنرا بکار برد :

$$\frac{F_{ij} + F_{ji}}{2} = \frac{1}{2 V_i V_j} \left[(-\cos\theta_i \sin\theta_j + s_j \cos\theta_i \cos\theta_j - s_i \sin\theta_i \sin\theta_j + s_i s_j \sin\theta_i \cos\theta_j) - (-\cos\theta_j \sin\theta_i + s_i \cos\theta_j \cos\theta_i - s_j \sin\theta_j \sin\theta_i + s_j s_i \sin\theta_j \cos\theta_i) \right] (f_{ij} - f_{ji}) \quad (48)$$

که پس از انجام عملیات بصورت زیر خلاصه میشود :

$$\frac{F_{ij} + F_{ji}}{2} = \frac{1}{2 V_i V_j} \left[(1 + s_i s_j) \sin\theta_{ij} + (s_j - s_i) \cos\theta_{ij} \right] (f_{ij} - f_{ji}) = \frac{1}{2} H_{ij} (f_{ij} - f_{ji}) \quad (49)$$

که در آن :

$$H_{ij} = \frac{1}{V_i V_j} \left[(1 + s_i s_j) \sin\theta_{ij} + (s_j - s_i) \cos\theta_{ij} \right] \quad (50)$$

سرانجام با استفاده از رابطه (49) معادله (48) بصورت زیر درمیآید :

$$\begin{aligned} P_L &= \sum_i \sum_j P_i K_{ij} R_{ij} P_j - \frac{1}{2} \sum_i \sum_j P_i \frac{H_{ij} (f_{ij} - f_{ji})}{2} P_j \\ &= \sum_i \sum_j P_i [K_{ij} R_{ij} - H_{ij} (f_{ij} - f_{ji})] P_i \\ &= \sum_i \sum_j P_i B_{ij} P_j \end{aligned} \quad (51)$$

که در معادله (51)

$$B_{ij} = K_{ij} R_{ij} - H_{ij} (f_{ij} - f_{ji}) \quad (52)$$

بدیهی است که معادله (51) را برحسب ماتریسهای \mathbf{P} و \mathbf{B} بصورت زیر نیز میتوان نوشت :

$$P_L = \mathbf{P}^t \mathbf{B} \mathbf{P} \quad (53)$$

ماتریس \mathbf{P} یک ماتریس ستونی است که جمله هایش توان نیروگاههای موجود در سیستم میباشد و ماتریس \mathbf{B} یک ماتریس مربع است که جمله هایش با استفاده از رابطه (52) تعیین میشوند .

اگر در رابطه (52) از جمله $H_{ij} (f_{ij} - f_{ji})$ صرفنظر کنیم در این صورت جمله های ماتریس \mathbf{B} از

رابطه ساده زیر محاسبه خواهند شد :

$$B_{ij} = K_{ij} R_{ij} \quad (54)$$

راجع به شرایطی که برای آنها جمله $H_{ij} (f_{ij} - f_{ji})$ میتواند خیلی کوچک باشد بحث خواهد شد .

مدار معادل متناظر با معادله (51) در شکل (2) نشان داده شده است و ملاحظه میشود که باین

ترتیب توانستیم معادله مربوط به تلفات انتقال را برحسب توان مولدها بیان کنیم. ضرایب B_{ij} (جمله‌های ماتریس B) مدار معادلی را برای تلفات تعیین مینمایند که توانهای مولدها از طریق این مدار به مصرف کننده کل سیستم تحویل داده میشوند و چون $B_{ij} = B_{ji}$ بنابراین هنگامیکه تعداد مولدها N باشد تعداد این ضرایب مساوی $\frac{N(N+1)}{2}$ خواهد بود.

مقادیر نسبی جمله‌ها B_{ij} را میتوان با اطلاع از شکل سیستم انتقال تخمین زد، مثلاً نیروگاه‌هاییکه بیشتر از محل مصرف کننده‌ها دور هستند جمله‌های B_{ij} (جمله‌های قطر ماتریس) بزرگتری خواهند داشت یا اینکه نیروگاه‌هاییکه نزدیک هم باشند جمله‌های متقابل^(۱) مثبتی دارند و نیروگاه‌هاییکه در طرفین سیستم قرار دارند معمولاً جمله‌های متقابل منفی خواهند داشت. بهر حال در هر سطر یا ستون جمله‌های روی قطر همیشه مثبت بوده و معمولاً بزرگترین عدد مثبت آن سطر یا ستون میباشد.

معادلات (۵۲) یا (۵۴) نشان میدهند که برای محاسبه جمله‌های ماتریس B لازم است ابتدا جمله‌های ماتریس R را تعیین کرد و مراجعه به معادله (۳۸) نشان میدهد که محاسبه ماتریس R مستلزم محاسبه ماتریس W' است. همانطور که قبلاً نیز گفته شد W' ماتریسی است که تمام جمله‌هایش مساوی همدیگر بوده و با استفاده از رابطه (۳۳) محاسبه میشوند. چون محاسبه W' از رابطه (۳۳) بسیار طولانی و خسته کننده است بهمین جهت در اینجا روش دیگری برای محاسبه W' عرضه خواهد شد.

جمله‌های ماتریس R از روی رابطه (۳۸) عبارتند از:

$$R_{ij} = R_{G_i-G_j} - d_{ij} - d_{ji} + w' \quad (55)$$

اکنون اگر R_{ij} را از معادله (۵۵) در معادله (۵۲) قرار دهیم:

$$\begin{aligned} B_{ij} &= K_{ij}(R_{G_i-G_j} - d_{ij} - d_{ji} + w') - H_{ij}(f_{ij} - f_{ji}) \\ &= K_{ij}(R_{G_i-G_j} - d_{ij} - d_{ji}) + K_{ij}w' - H_{ij}(f_{ij} - f_{ji}) \\ &= A_{ij} + K_{ij}w' - H_{ij}(f_{ij} - f_{ji}) \end{aligned} \quad (56)$$

که در معادله (۵۶):

$$A_{ij} = K_{ij}(R_{G_i-G_j} - d_{ij} - d_{ji}) \quad (57)$$

حال اگر تلفاتی را که با استفاده از فرمول تلفات حساب میشوند با مجموع $I_k'R_k$ یعنی تلفات در تمام خطوط خطوط انتقال مساوی قرار دهیم نتیجه زیر حاصل میشود:

$$\begin{aligned} \sum_k I_k'R_k &= \sum_i \sum_j P_i B_{ij} P_j \\ &= \sum_i \sum_j P_i A_{ij} P_j + \sum_i \sum_j P_i K_{ij} w' P_j - \sum_i \sum_j P_i H_{ij} (f_{ij} - f_{ji}) P_j \end{aligned}$$

که در معادله بالا I_k مقدار شدت جریان خط k و R_k مقاومت خط k میباشد و اگر آنرا برحسب w' حل کنیم در اینصورت :

$$w' = \frac{\sum_k I_k' R_k - \sum_i \sum_j P_i A_{ij} P_j + \sum_i \sum_j P_i H_{ij} (f_{ij} - f_{ji}) P_i}{\sum_i \sum_j P_i K_{ij} P_j} \quad (58)$$

و پس از صرف نظر کردن از تأثیر $H_{ij}(f_{ij} - f_{ji})$ عبارت مربوط به w' بشکل زیر درمیآید :

$$w' = \frac{\sum_k I_k' R_k - \sum_i \sum_j P_i A_{ij} P_j}{\sum_i \sum_j P_i K_{ij} P_j}$$

$$= \frac{\sum_k I_k' R_k - \mathbf{P}' \mathbf{A} \mathbf{P}}{\mathbf{P}' \mathbf{K} \mathbf{P}} \quad (59)$$

که جمله‌های ماتریس \mathbf{A} و ماتریس \mathbf{K} بترتیب با استفاده از فرمولهای (57) و (56) محاسبه میشوند. بوضوح دیده میشود که محاسبه w' با این طریقه یعنی بکمک فرمولهای (58) و (59) موجب میشود که دیگر لزومی به تعیین امپدانسهای Z_{Li-Lj} مربوط به مصرف کننده‌ها نباشد.

نمایش مشخصه‌های رآکتیو مولدها

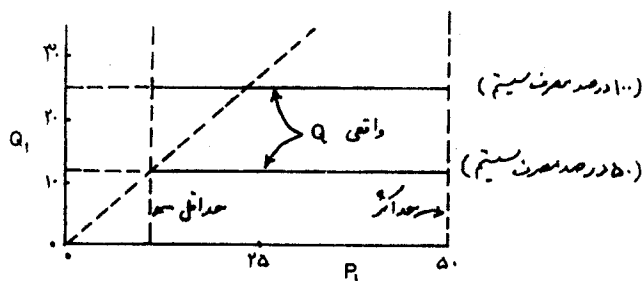
قبلاً در قسمت تبدیل شدت جریان مولدها به توان مولدها برای اینکه Q_i از صورت متغیر بودن حذف گردد رابطه‌ای بصورت زیر برای آن فرض کردیم :

$$Q_i = s_i P_i \quad (60)$$

که در بیشتر حالتها بخصوص هنگامیکه مقدار s_i کوچک است این فرض منتهی به جوابهای قابل قبولی میشود. در این قسمت میخواهیم راجع به روشهای دیگری که برای در نظر گرفتن توان رآکتیو مولد بکار میروند گفتگو کنیم.

بعنوان مثال تغییرات Q_i را برحسب P_i بصورتیکه در شکل (9) نشان داده شده در نظر بگیریم. ملاحظه میشود که $Q_1 = s_1 P_1$ نمیتواند نمایش خیلی دقیقی از تغییرات Q_1 برحسب P_1 باشد چون در این حالت خاص Q_1 بطور مستقل از P_1 تغییر میکند و فقط تابع مصرف کل سیستم است. بهمین جهت بهتر است که قسمتی از توان رآکتیو نیروگاه را بعنوان مصرف کننده روی شمش نیروگاه در نظر بگیریم در

این صورت هنگامیکه مصرف سیستم زیاد میشود Q_1 نیز افزایش مییابد و بهمین ترتیب وقتیکه مصرف سیستم کم میشود Q_1 کاهش پیدا میکند .



شکل ۹ - تغییرات توان راکتیو برحسب توان حقیقی

اگر آن قسمت از توان راکتیو نیروگاه i را که بعنوان مصرف کننده در نظر خواهیم گرفت با Q_{Li}

نشان دهیم در این صورت :

$$Q_i = Q_{Li} + s_i P_i \quad (61)$$

مثلاً برای شکل (۹) چون $s_1 = 0$ است نتیجه زیر بدست خواهد آمد :

$$Q_1 + Q_{L1} + s_1 P_1 = Q_{L1}$$

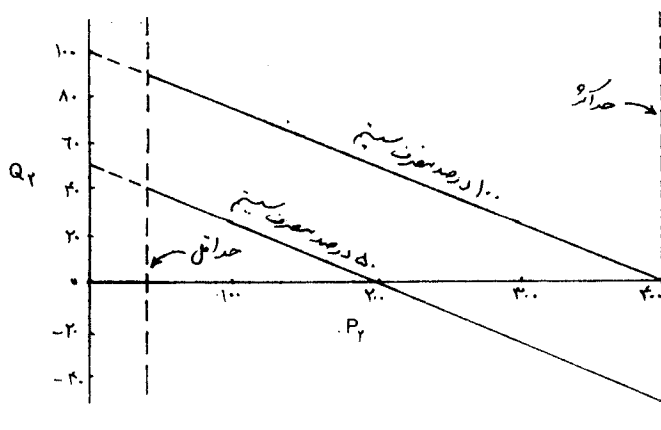
یک حالت جالب دیگر در شکل (۱۰) نشان داده شده است و ملاحظه میشود که Q_2 علاوه

براینکه تابع مصرف کل سیستم است تابع P_2 نیز میباشد . در این حالت برای وقتیکه مصرف سیستم ۱۰۰

درصد باشد چنین داریم :

$$Q_2 = Q_{L2} + s_2 P_2 = 100 - 0.25 P_2$$

و هنگامیکه مصرف سیستم ۵۰ درصد باشد :



شکل ۱۰ - توان راکتیو برحسب توان حقیقی

بنابراین فرض اینکه Q_i هم تابع مصرف سیستم و هم تابع توان نیروگاه باشد موجب میشود که توانائیمان برای نمایش مشخصه های رآکتیو نیروگاه بیشتر شود .

مشخصه های رآکتیوی که در باره شان گفتگو شد بکمک ارقام و اطلاعاتی که از نیروگاهها بدست میآیند رسم میشوند یا اینکه با استفاده از مطالعات تقسیم بار در سیستم^(۱) تهیه میگردند . اما اگر هیچگونه اطلاعی در دسترس نباشد بهتر است که s_i از فرمول زیر مساسبه شود :

$$s_i = - \frac{R}{X} = \frac{\Delta Q_i}{\Delta P_i} \quad (۶۲)$$

که در رابطه بالا R/X عبارتست از نسبت مقاومت رآکتانس سیستم انتقال .

در صورتیکه Q_i متغیر می باشد که بهیچوجه نتوان آنرا بصورت تابعی از مصرف سیستم و توان نیروگاه نمایش داد میتوان آنرا بهمان صورت متغیر در فرمول تلفات نگاهداشت . در این حالت بایستی عملیاتی را که قبلاً در قسمت تبدیل شدت جریان مولدها انجام شده با جانشین کردن معادلات (۳۹) و (۳۰) در معادله (۳۳) دنبال کرد .

نمایش مصرف کننده ها

اگر در سیستم مصرف کننده هائی پیدا شوند که مصرفشان در سرتاسر روز مانند سایر مصرف کننده های سیستم تغییر نکند میتوان این مصرف کننده ها را بصورت مولدهائی با توان منفی در نظر گرفته و آنها را در فرمول تلفات گنجانید .

هم چنین گاهی بهتر است که مصرف کننده های شمش های مختلف را بدو مؤلفه که یکی تابع مصرف کل سیستم و دیگری مقدار ثابتی باشد تجزیه نمود . قسمت های ثابت مصرف کننده ها بعنوان مولد باتوان منفی در فرمول تلفات بکار برده میشوند و در این حالت فرمول تلفات بشکل زیر در خواهد آمد :

$$P_L = \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N P_i B_{ij} P_j + \sum_{j=1}^N B_{j0} P_j + B_{00} \quad (۶۲)$$

که در معادله (۶۳) :

$$B_{j0} = \sum_{k=1}^M B'_{jk} P_k$$

$$B_{00} = \sum_{k=1}^M \sum_{l=1}^M P_k \beta_{kl} P_l$$

P_k و P_l : عبارتند از قسمت ثابت توان مصرف کننده

B'_{jk} : عبارتند از ضرایب متقابل فرمول تلفات که بین مؤلفه های ثابت مصرف کننده ها و مولدها

موجود هستند (بدیهی است که ضریب بمصرف کننده و مولدی که بیک شمش مشترک

وصل هستند یعنی B'_{zz} مساوی صفر میباشد) .

β_{kl} : عبارتند از ضرایب فرمول تلفات برای مؤلفه های ثابت مصرف کننده ها .

N : تعداد مولدها (نیروگاهها) .

M : تعداد مصرف کننده ها .

با معرفی ماتریسهای زیر :

$$\mathbf{B}_o = \begin{bmatrix} B_{1o} \\ B_{2o} \\ \vdots \\ \vdots \\ B_{No} \end{bmatrix} \quad \mathbf{B}' = \begin{bmatrix} \circ & B'_{12} & B'_{13} & \dots & B'_{1M} \\ B'_{21} & \circ & B'_{23} & \dots & B'_{2M} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ B'_{N1} & B'_{N2} & B'_{N3} & \dots & B'_{NM} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{p} = \begin{bmatrix} p_1 \\ p_2 \\ \vdots \\ \vdots \\ p_M \end{bmatrix} \quad \beta = \begin{bmatrix} \beta_{11} & \beta_{12} & \dots & \beta_{1M} \\ \beta_{21} & \beta_{22} & \dots & \beta_{2M} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \beta_{M1} & \beta_{M2} & \dots & \beta_{MM} \end{bmatrix}$$

و بخاطر آوردن ماتریسهای \mathbf{P} و \mathbf{B} سرانجام معادله (۶۳) را بصورت زیر نیز میتوان نوشت :

$$P_L = P^t B P + B_o^t P + p^t \beta p \quad (64)$$

که در معادله (۶۴) ماتریس \mathbf{B}_o از رابطه زیر محاسبه خواهد شد :

$$\mathbf{B}_o = \mathbf{B}' \mathbf{p}$$

فرمول تلفاتی که بوسیله معادله (۵۱) یا (۵۳) بیان شده براساس این فرض بدست آمده بود که

شدت جریان هر یک از مصرف کننده ها بصورت کسر ثابتی از مصرف کل سیستم باقی بماند ولی بتجربه دیده

شده که این فرض برای بیشتر سیستمها کافی نیست . بهمین جهت معادله (۵۱) یا (۵۳) را میتوان بحالتی

تمديد داد که در آن شدت جريان هريک از مصرف کننده ها بصورت یک تسايح خطی از مصرف کل در نظر گرفته شوند يعنی :

$$I_{Lk} = I_k I_T + I_{ok} \quad k = 1, 2, \dots, M \quad (65)$$

که در معادله بالا I_k ميزان تغيير شدت جريان مصرف کننده k بر حسب مصرف کل و I_{ok} مقدار شدت جريان مصرف کننده k را در وقتیکه I_T صفر باشد نشان ميدهند .

با روشی مشابه با آنچه که تا کنون گفته شده مجدداً برای فرمول تلفات معادله ای بصورت رابطه

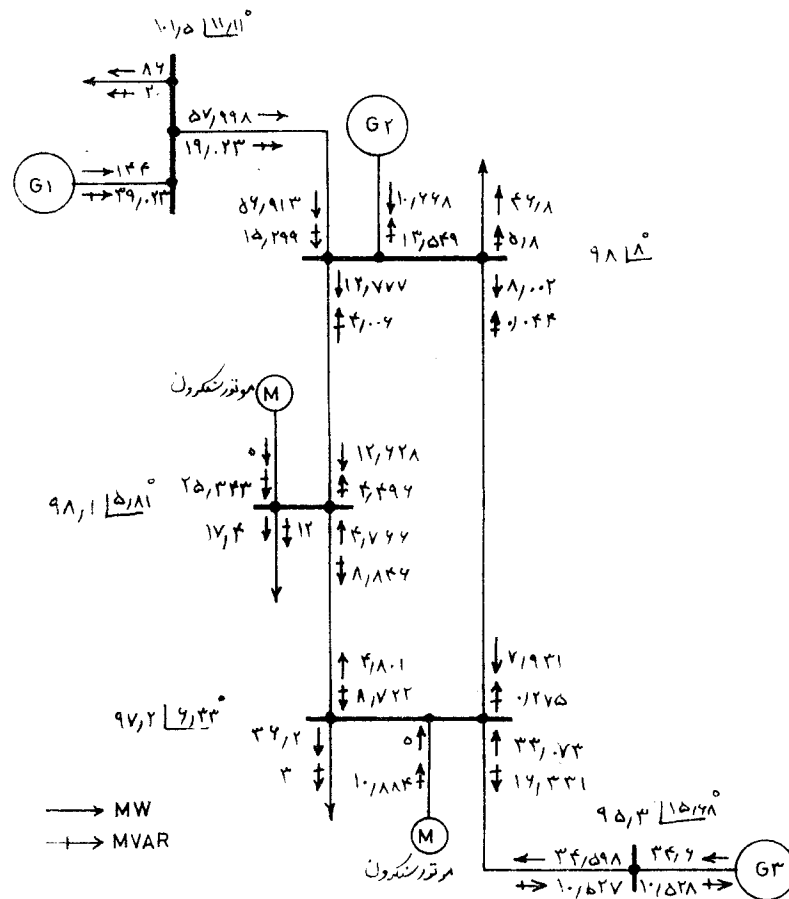
(۶۳) بدست میآید و بخصوص ملاحظه میشود که عبارت مربوط به B درست بهمان صورتی است که قبلاً

بدست آمده بود (معادله ۵۶) با این تفاوت که در اینجا I_k بوسیله معادله (۶۵) تعريف شده است (۱) .

مثال عددی

بخطراتی که طرز تعیین ضرایب فرمول تلفات بشکل ساده ای نمایان گردد بهتر است با طرح مسئله ای

روش محاسبه نشان داده شود . برای این منظور سیستم ساده ای متشکل از سه نیروگاه را که در شکل (۱۱)



شکل ۱۱ - تقسیم بار در حالت کار عادی سیستم

نشان داده شده است انتخاب کرده و طریقه عملی محاسبه ضرایب فرمول تلفات بوسیله آن تشریح خواهد شد.

۱ - ماتریس امپدانس شمش (Z_{bus})

ابتدا لازم است ماتریس امپدانس شمش تعیین گردد. برای این منظور شمش شماره ۲ را بعنوان

مبنا انتخاب کرده و بکمک روشی که قبلاً در قسمت فرمول بندی شبکه تشریح شده Z_{bus} محاسبه میشود:

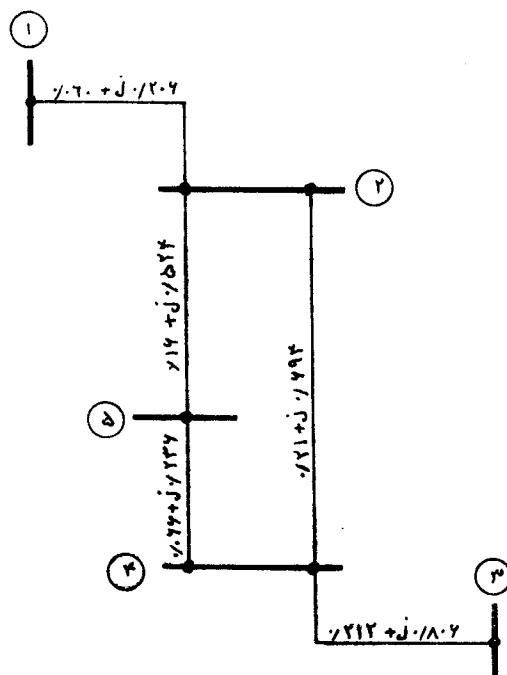
$$Z_{bus} = \begin{bmatrix} 0.06 + j0.206 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0.3209 + j1.169 & 0.1089 + j0.3627 & 0.0771 + j0.2501 \\ 0 & 0 & 0.1089 + j0.3627 & 0.1089 + j0.3627 & 0.0771 + j0.2501 \\ 0 & 0 & 0.0771 + j0.2501 & 0.0771 + j0.2501 & 0.0965 + j0.330 \end{bmatrix}$$

ضمناً شدت جریان بارکننده خطوط در مصرف کننده‌ها گنجانیده شده است.

امپدانسهای فوق بر مبنای توان ۲۰۰ MVA حساب شده‌اند، ضمناً امپدانس خطوط انتقال در

شکل (۱۲) نشان داده شده است. اکنون با در دست داشتن Z_{bus} تحت ماتریسهای R_{L-G} و R_{G-G}

بسهولت از روی آن تعیین میشوند:



شکل ۱۲ - امپدانس خطوط انتقال

$$\mathbf{R}_{G-G} = \begin{bmatrix} 0.060 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0.3209 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{R}_{L-G} = \begin{bmatrix} 0.06 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0.3209 \\ 0 & 0 & 0.1089 \\ 0 & 0 & 0.0771 \end{bmatrix}$$

ب - تقسیم بار در شبکه

یک حالت از شرایط کار عادی سیستم را که بیشتر مورد توجه میباشد انتخاب کرده و بکمک روشهای محاسبه تقسیم بار در شبکه اطلاعات زیر برای این حالت محاسبه میشوند :

۱ - توان آکتیو و راکتیو و ولتاژ و زاویه ولتاژ تمام مولدها

۲ - مقدار شدت جریان تمام خطوط

۳ - سپس مبنای مقایسه زوایای شدت جریان طوری انتخاب میشود که جمع برداری تمام شدت جریانهای مصرف کنندهها یعنی شدت جریان مصرف کننده کل یک عدد حقیقی باشد. در این شرایط مؤلفه های حقیقی و موهومی شدت جریانهای مصرف کننده حساب میشوند. همانطوریکه قبلاً گفته شده شدت جریان بار معادل هر شمش بصورت مجموع شدت جریان کندانساتور سنکرون، شدت جریان بار کننده خط و شدت جریان مصرف کننده در نظر گرفته میشود. ضمناً در شدت جریان بار معادل روی شمش مولدها آن قسمت از توان راکتیو نیروگاه که تابعی از توان مولدها نیست نیز گنجانیده شده است (رجوع شود به قسمت نمایش مشخصه های راکتیو مولدها).

۴ - بمنظور بررسی طرز کار سیستم لازم است که ولتاژ تمام مصرف کنندهها و توانهای آکتیو و راکتیو تمام مصرف کنندهها و خطوط، و توان راکتیو کندانساتورهای سنکرون نیز محاسبه شوند. ضمناً پیشنهاد میشود که با تغییر بار مصرف کنندهها چند حالت دیگر از تقسیم بار در شبکه محاسبه شوند تا بتوان دقت فرمول تلفات را تحقیق کرده و ضمناً بتوان شکل تغییرات توان راکتیو نیروگاهها را نسبت به توان آکتیوشان تعیین نمود.

برای این مسئله پنج حالت مختلف تقسیم بار در شبکه محاسبه شده که نتایج آن بشرح زیر است :

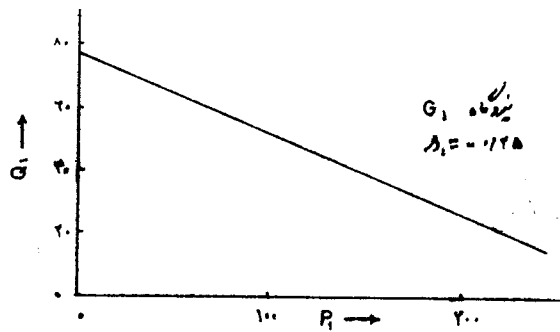
حانه‌ی مختلف تقسیم بار در شبکه		۱	۲	۳*	۴	۵
نیروگاه G _۱	MW	۴۳,۸۰۰	۹۳,۰۰۰	۱۴۴,۰۰۰	۱۹۵,۰۰۰	۲۴۴,۰۰۰
	MVAR	۶۸,۴۳۵	۵۲,۴۵۶	۳۹,۰۲۳	۲۸,۶۲۹	۲۱,۴۱۲
نیروگاه G _۲	MW	۷۷,۱۰۰	۴۵,۵۹۶	۱۰,۶۶۸	-۲۲,۱۶۲	-۵۳,۸۷۲
	MVAR	-۳۲,۳۹۶	-۲۵,۲۹۰	-۱۳,۵۴۹	۱,۰۷۷	۱۸,۲۴۹
نیروگاه G _۳	MW	۷۳,۵۰۰	۵۱,۵۰۰	۳۴,۶۰۰	۱۸,۲۰۰	۴,۹۰۰
	MVAR	-۱۰,۷۶۸	-۱۱,۳۶۸	-۱۰,۵۲۸	-۸,۳۶۹	-۵,۶۹۱
تلفات سیستم (تسال)**	MW	۷,۹۹۴	۳,۶۹۳	۲,۸۶۸	۲,۶۳۷	۱,۶۲۴

* حالت کار عادی سیستم که مورد توجه است (رجوع شود به شکل ۱۱)

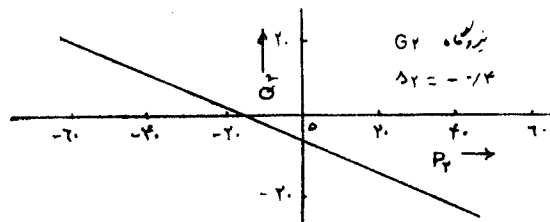
** با استفاده از فرمول $\sum_k I_k^2 R_k$ حساب شده است.

مشخصه‌های توان راکتیو نیروگاه‌های G_۱ و G_۲ و G_۳ بترتیب در شکل‌های ۱۳ و ۱۴ و ۱۵ و

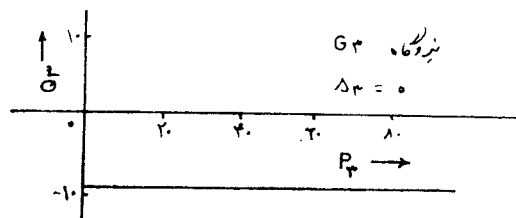
نشان داده شده‌اند. با استفاده از این مشخصه‌ها مقادیر زیر برای S_i و Q_{Li} تعیین میشوند:



شکل ۱۳ - مشخصه توان راکتیو نیروگاه G_۱



شکل ۱۴ - مشخصه توان راکتیو نیروگاه G_۲



شکل ۱۵ - مشخصه توان راکتیو نیروگاه G_۳

$Q_{L1} = 78$ MVAR	$s_1 = -0.25$	G_1 نیروگاه
$Q_{L2} = -6$ MVAR	$s_2 = -0.4$	G_2 نیروگاه
$Q_{L3} = -90$ MVAR	$s_3 = 0$	G_3 نیروگاه

پ - محاسبه ماتریس \mathbf{L}

ماتریس \mathbf{L} در رابطه (۱۳) بیان شده است و برای محاسبه آن لازم است مقادیر I_k را با استفاده از معادله (۹) تعیین نمود .

از روی حالت کار عادی که مورد توجه است شدت جریانهای بار معادل درهرشمش (برحسب نسبت بواحد) نسبت به محور مقایسه‌ایکه با محور مبنای اصلی 0.78 زاویه دارد بشرح زیر تعیین خواهند شد (همانطور که قبلاً توضیح داده شده این زاویه طوری انتخاب شده که شدت جریان کل فقط حاوی قسمت حقیقی باشد) :

$$I_{L1} = 0.482108 + j0.169236$$

$$I_{L2} = 0.209055 - j0.130198$$

$$I_{L3} = -0.008721 - j0.049074$$

$$I_{L4} = 0.189079 - j0.23723$$

$$I_{L5} = 0.106511 + j0.33660$$

کل شدت جریان مصرف کننده با توجه به رابطه (۸) حساب میشود :

$$I_T = I_{L1} + I_{L2} + I_{L3} + I_{L4} + I_{L5} = 0.978082$$

توجه شود که بعلمت انتخاب محور مقایسه بصورتیکه در بالا تشریح شده قسمت موهومی شدت جریان کل I_T مساوی صفر شده است .

اکنون بکمک رابطه (۹) مقادیر I_k بسهولت محاسبه میشوند :

$$I_1 = \frac{I_{L1}}{I_T} = 0.492962 + j0.173130$$

$$I_2 = \frac{I_{L2}}{I_T} = 0.213729 - j0.133115$$

$$I_3 = \frac{I_{L3}}{I_T} = -0.008916 - j0.050173$$

$$I_4 = \frac{I_{L4}}{I_T} = 0.193316 - j0.242554$$

$$I_5 = \frac{I_{L5}}{I_T} = 0.108897 + j0.34414$$

بالاخره پس از مراجعه به روابط (۱۳) و (۳۱) ماتریس \mathbf{L} بر حسب ماتریسهای \mathbf{L}' و \mathbf{L}'' بصورت زیر تعیین میشود:

$$\mathbf{L} = \mathbf{L}' + j\mathbf{L}'' = \begin{bmatrix} ۰.۴۹۲۹۶۲ & ۰.۴۹۲۹۶۲ & ۰.۴۹۲۹۶۲ \\ ۰.۲۱۳۷۳۹ & ۰.۲۱۳۷۳۹ & ۰.۲۱۳۷۳۹ \\ -۰.۰۰۸۹۱۶ & -۰.۰۰۸۹۱۶ & -۰.۰۰۸۹۱۶ \\ ۰.۱۹۳۳۱۶ & ۰.۱۹۳۳۱۶ & ۰.۱۹۳۳۱۶ \\ ۰.۱۰۸۸۹۶ & ۰.۱۰۸۸۹۶ & ۰.۱۰۸۸۹۶ \end{bmatrix}$$

$$+ j \begin{bmatrix} ۰.۱۷۳۱۳۰ & ۰.۱۷۳۱۳۰ & ۰.۱۷۳۱۳۰ \\ -۰.۱۳۳۱۱۰ & -۰.۱۳۳۱۱۰ & -۰.۱۳۳۱۱۰ \\ -۰.۰۰۰۱۷۳ & -۰.۰۰۰۱۷۳ & -۰.۰۰۰۱۷۳ \\ -۰.۰۲۴۲۰۴ & -۰.۰۲۴۲۰۴ & -۰.۰۲۴۲۰۴ \\ +۰.۰۳۴۴۱۴ & ۰.۰۳۴۴۱۴ & ۰.۰۳۴۴۱۴ \end{bmatrix}$$

ت - محاسبه \mathbf{d}

محاسبه \mathbf{d} بوسیله رابطه (۳۲) صورت میگیرد:

$$\mathbf{d} = \mathbf{R}_{G-L} \mathbf{L}'$$

$$= \begin{bmatrix} ۰.۰۶ & ۰ & ۰ & ۰ & ۰ \\ ۰ & ۰ & ۰ & ۰ & ۰ \\ ۰ & ۰ & ۰.۳۲۰۹ & ۰.۱۰۸۹ & ۰.۰۷۷۱ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} ۰.۴۹۲۹۶۲ & ۰.۴۹۲۹۶۲ & ۰.۴۹۲۹۶۲ \\ ۰.۲۱۳۷۳۹ & ۰.۲۱۳۷۳۹ & ۰.۲۱۳۷۳۹ \\ -۰.۰۰۸۹۱۶ & -۰.۰۰۸۹۱۶ & -۰.۰۰۸۹۱۶ \\ ۰.۱۹۳۳۱۶ & ۰.۱۹۳۳۱۶ & ۰.۱۹۳۳۱۶ \\ ۰.۱۰۸۸۹۶ & ۰.۱۰۸۸۹۶ & ۰.۱۰۸۸۹۶ \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} ۰.۰۲۹۰۷۸ & ۰.۰۲۹۰۷۸ & ۰.۰۲۹۰۷۸ \\ ۰ & ۰ & ۰ \\ ۰.۰۲۶۰۸۷ & ۰.۰۲۶۰۸۷ & ۰.۰۲۶۰۸۷ \end{bmatrix}$$

ث - محاسبه \mathbf{f}

محاسبه \mathbf{f} بوسیله رابطه (۳۳) انجام میشود:

$$f = R_G - L''$$

$$= \begin{bmatrix} 0.6 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0.3209 & 0.1089 & 0.0771 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.173130 & 0.173130 & 0.173130 \\ -0.133110 & -0.133110 & -0.133110 \\ -0.000173 & -0.000173 & -0.000173 \\ -0.24204 & -0.24204 & -0.24204 \\ 0.34414 & 0.34414 & 0.34414 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 0.10388 & 0.10388 & 0.10388 \\ 0 & 0 & 0 \\ -0.16089 & -0.16089 & -0.16089 \end{bmatrix}$$

ج - محاسبه K

جمله های ماتریس K بکمک فرمول (۶-۴) محاسبه میشوند و ضمناً مقادیر مختلف s_i بوسیله منحنی های شکل های ۱۳ و ۱۴ و ۱۵ تعیین شده اند. با استفاده از شکل های ۱۱ و ۱۳ و ۱۴ و ۱۵ اطلاعات زیر بدست می آیند:

i	v_i	s_i	θ_i	Q_{Li}
۱	۱/۰۱۵	-۰/۲۵	۱۱/۱۱	۷۸
۲	۰/۹۸۰	-۰/۴۰	۸/۰۰	-۶
۳	۰/۹۵۳	۰	۱۵/۶۸	-۹/۵

Q_{Li} نشان دهنده آن قسمت از توان را آنتیونیروگاه است که در بار (مصرف کننده) گنجانیده شده است. محاسبه جمله های ماتریس K بوسیله جدول زیر نشان داده شده است.

$i-j$	$v_i v_j$	θ_{ij}	$(1+s_i s_j) \cos \theta_{ij}$	$(s_i - s_j) \sin \theta_{ij}$	K_{ij}
۱-۱	۱/۰۳۰۲۲۵	۰	۱/۰۶۲۵۰۰	۰	۱/۰۳۱۳۲۸
۱-۲	۰/۹۹۴۷۰۰	۳/۱۱	۱/۰۹۸۴۸۳	-۰/۰۸۱۳۸	۱/۱۱۲۴۱۴
۱-۳	۰/۹۹۷۲۹۵	-۴/۵۷	۰/۹۹۴۸۷۰	-۰/۰۱۹۹۲۰	۱/۰۵۱۱۱۶
۲-۲	۰/۹۶۰۴۰۰	۰	۱/۱۴۰۰۰۰	۰	۱/۲۰۷۸۴۰
۲-۳	۰/۹۳۳۹۴۰	-۷/۷۸	۰/۹۹۱۰۳۰	-۰/۰۵۳۴۵۶	۱/۱۱۸۳۷۵
۳-۳	۰/۹۰۸۲۰۹	۰	۱/۰۰۰۰۰۰	۰	۱/۱۰۱۰۶۸

باین ترتیب ماتریس K تعیین میشود (ماتریس K یک ماتریس متقارن است):

$$K = \begin{bmatrix} 1,031328 & 1,112414 & 1,051116 \\ 1,112414 & 1,207830 & 1,118365 \\ 1,051116 & 1,118365 & 1,101068 \end{bmatrix}$$

چ - محاسبه **H**

جمله های ماتریس **H** بوسیله فرمول (۵۰) محاسبه میشوند. در جدول زیر طرز محاسبه H_{ij} نشان

داده شده است .

$i-j$	$v_i v_j$	θ_{ij}	$(1+\delta_i \delta_j) \sin \theta_{ij}$	$(\delta_j - \delta_i) \cos \theta_{ij}$	H_{ij}
۱-۱	۱,۰۳۰۲۲۵	۰	۰	۰	۰
۱-۲	۱,۹۹۴۷۰۰	۳,۱۱	۱,۵۹۶۷۵	-۱,۴۹۷۸۰	-۱,۹۰۵۸۱
۱-۳	۱,۹۹۷۲۹۵	-۴,۵۷	-۱,۷۹۴۸۰	۱,۲۴۹۲۰۵	۱,۱۷۵۲۶۰
۲-۲	۱,۹۹۰۴۰۰	۰	۰	۰	۰
۲-۳	۱,۹۳۹۹۴۰	-۷,۲۸	-۱,۳۳۲۴۰	۱,۳۹۴۴۱۲	۱,۲۸۱۳۵۹
۳-۳	۱,۹۰۸۲۰۹	۰	۰	۰	۰

که از روی آن ماتریس **H** تعیین میشود:

$$H = \begin{bmatrix} 0 & -0,90581 & 0,175260 \\ 0,90581 & 0 & 0,281359 \\ -0,175260 & -0,281359 & 0 \end{bmatrix}$$

ح - محاسبه **A** و P^tAP و P^tKP

جمله های ماتریس **A** از روی فرمول (۵۷) محاسبه میشوند. مثلاً

$$A_{22} = K_{22}(R_{G2-G2} - d_{22} - d_{22}) \\ = 1,118365(0 - 0 - 0,26087) = -0,29734$$

و به همین ترتیب

$$A_{33} = K_{33}(R_{G3-G3} - d_{33} - d_{33}) \\ = 1,101068(0,3209 - 0,26087 - 0,26087) = 0,294785$$

باین ترتیب ماتریس **A** تعیین میشود:

$$A = \begin{bmatrix} 0,000870 & -0,032903 & -0,059036 \\ -0,032903 & 0 & -0,29734 \\ -0,059036 & -0,29734 & 0,294785 \end{bmatrix}$$

توان نیروگاههای G_1 و G_2 و G_3 برای حالت کار عادی سیستم که مورد توجه است از روی شکل (۱۱) برحسب نسبت بوحد بشرح زیر تعیین میشوند:

$$P = \begin{bmatrix} 0.72000 \\ 0.05334 \\ 0.17300 \end{bmatrix}$$

در اینصورت:

$$P^T K P = \begin{bmatrix} 0.72000 & 0.05334 & 0.17300 \end{bmatrix}$$

$$\times \begin{bmatrix} 1.0313228 & 1.112414 & 1.051116 \\ 1.112414 & 1.207830 & 1.118365 \\ 1.051116 & 1.118365 & 1.101068 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.72000 \\ 0.05334 \\ 0.17300 \end{bmatrix} = 0.9389$$

به همین ترتیب:

$$P^T A P = \begin{bmatrix} 0.72000 & 0.05334 & 0.17300 \end{bmatrix}$$

$$\times \begin{bmatrix} 0.000870 & -0.032903 & -0.059036 \\ -0.032903 & 0 & -0.029734 \\ -0.059036 & -0.029734 & 0.294785 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.72000 \\ 0.05334 \\ 0.17300 \end{bmatrix} = -0.008010$$

$$\text{خ - محاسبه } \sum_i \sum_j P_i H_{ij} (f_{ij} - f_{ji}) P_j$$

ابتدا ماتریسی که جمله هایش $H_{ij}(f_{ij} - f_{ji})$ میباشدند حساب میشود. بعنوان مثال جمله ای که

در سطر اول و ستون دوم قرار دارد عبارتست از:

$$H_{12}(f_{12} - f_{21}) = -0.000941(0.010388 - 0) - 0.000941$$

به همین ترتیب بقیه جمله ها نیز محاسبه میشوند. بدیهی است چون در جمله های قطر زیرنویسهای i و j مساوی

هستند در این صورت این جمله ها همگی مساوی صفر هستند و ماتریس فوق بشرح زیر تعیین خواهد شد:

$$\begin{bmatrix} 0 & -0.000941 & 0.004640 \\ -0.000941 & 0 & 0.004527 \\ 0.004640 & 0.004527 & 0 \end{bmatrix}$$

اکنون عبارت $\sum_i \sum_j P_i H_{ij} (f_{ij} - f_{ji}) P_j$ باسانی از حاصل ضرب ماتریسهای زیر محاسبه میشود :

$$\sum_i \sum_j P_i H_{ij} (f_{ij} - f_{ji}) P_j = \begin{bmatrix} 0.72000 & 0.05334 & 0.17300 \end{bmatrix}$$

$$\times \begin{bmatrix} 0 & -0.000941 & 0.004640 \\ -0.000941 & 0 & 0.004527 \\ 0.004640 & 0.004527 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.72000 \\ 0.05334 \\ 0.17300 \end{bmatrix} = 0.001167$$

د - محاسبه W'

اگر مقادیر حساب شده را در فرمول (۵۸) قرار دهیم مقدار W' بدست خواهد آمد :

$$W' = \frac{0.014340 + 0.008510 + 0.001167}{0.9389} = 0.025079$$

مقدار $\sum I_k^2 R_k = 0.014340 \text{ pu}$ از روی حالت کار عادی سیستم که مورد توجه است گرفته شده است.

ذ - محاسبه B

جمله های ماتریس B بسهولت از روی فرمول (۵۶) محاسبه میشوند. نتیجه محاسبه عبارتست از :

$$B = \begin{bmatrix} 0.27251 & -0.003506 & -0.36788 \\ -0.003506 & 0.30896 & -0.005653 \\ -0.36788 & -0.005653 & 0.322950 \end{bmatrix}$$

اکنون بمنظور بررسی محاسبات مقدار تلفات را برای حالت کار عادی سیستم با استفاده از فرمول تلفات یعنی

فرمول (۵۳) محاسبه میکنیم

$$P_L P^T B P = \begin{bmatrix} 0.72000 & 0.05334 & 0.17300 \end{bmatrix}$$

$$\times \begin{bmatrix} 0.27251 & -0.003506 & -0.36788 \\ -0.003506 & 0.30896 & -0.005653 \\ -0.36788 & -0.005653 & 0.322950 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.72000 \\ 0.05334 \\ 0.17300 \end{bmatrix} = 0.014341 \text{ pu.}$$

بوضوح دیده میشود که مقدار تلفات مساوی تلفات $\sum I^2 R$ در حالت کار عادی سیستم میباشد و با همه

فرضهائی که در بدست آوردن فرمول (۵۳) دخالت داشته اند فرمول نسبتاً دقیقی بدست آمده است .

۱ - تأثیر صرفنظر کردن از جمله هائیکه بخاطر قسمت‌های موهومی جریان بار بوجود می‌آیند .
 قبلاً هنگام تشریح رابطه (۵۲) تذکر داده شده بود اگر عبارت $H_{ij}(f_{ij}-f_{ji})$ خیلی کوچک
 باشد میتوان از آن صرفنظر کرد و باین ترتیب محاسبه ضرایب فرمول تلفات ساده‌تر خواهد شد . در این
 شرایط w' از فرمول (۵۹) محاسبه میشود و برای سیستمی که بعنوان مثال در نظر گرفته ایم عبارتست از :

$$w' = \frac{0.014340 + 0.0008010}{0.9389} = 0.024336$$

ضمناً معادله (۵۶) نیز در اینحالت بصورت زیر ساده میشود :

$$B_{ij} = A_{ij} + w'K_{ij}$$

ماتریس جدیدی که باین ترتیب برای **B** بدست می‌آید بشرح زیر است :

$$B = \begin{bmatrix} 0.020968 & -0.000831 & -0.033406 \\ -0.000831 & 0.029394 & -0.002017 \\ -0.033406 & -0.002017 & 0.321081 \end{bmatrix}$$

اگر این ماتریس را با ماتریسی که قبلاً برای **B** بدست آورده بودیم مقایسه کنیم ملاحظه میشود که نتیجه
 حاصله بسیار رضایت بخش است .

اکنون بهتر است ببینیم که درجه واقعی $H_{ij}(f_{ij}-f_{ji})$ مقدارش کوچک است . از بررسی های

قبلی میدانیم که :

$$H_{ij} = \frac{1}{V_i V_j} \left[(1 + s_i s_j) \sin \theta_{ij} + (s_j - s_i) \cos \theta_{ij} \right]$$

$$f_{ij} = \sum_k R_{Gi-Lk} I''_k \quad k=1, 2, \dots, M$$

$$f_{ij} - f_{ji} = \sum_k I''_k (R_{Gi-Lk} - R_{Gj-Lk})$$

بخاطر اینکه $\sum_k I''_k = 0$ است عبارت $(f_{ij}-f_{ji})$ معمولاً کوچک میباشد . جمله H_{ij} نیز هنگامی کوچک

است که θ_{ij} و $(s_j - s_i)$ کوچک باشند .

تجربه نشان داده است که در بیشتر سیستم‌ها میتوان از جمله $H_{ij}(f_{ij}-f_{ji})$ صرفنظر کرد بدون -

اینکه تأثیر قابل ملاحظه‌ای در دقت فرمول تلفات حاصل شود . معمولاً هنگامی عبارت $H_{ij}(f_{ij}-f_{ji})$

ارزش پیدا میکند که اختلاف زاویه ولتاژ مولدها در سرتاسر سیستم زیاد باشد .

منابع مراجعه

- ۱ - G. Kron, « Tensorial Analysis of Integrated Transmission Systems – Part I : The Six Basic Reference Frames », AIEE Transactions, Vol. 10, Part I, 1951, pp. 1234 – 1248.
- 2 - L.K. Kirchmayer, « Economic Operation of Power Systems » . , John Wiler and Sons, Inc., New York, 1958.
- ۳ - فرخ حبیبی اشرفی، « بهره برداری اقتصادی از سیستم نیروی برق » ، نشریه دانشکده فنی ، دوره دوم شماره ۲۷ ، دی ماه ۱۳۵۲ ، صفحات ۳۲۷ – ۳۰۸ .
- ۴ - فرخ حبیبی اشرفی، « فرمول بندی شبکه برای آنالیز سیستمهای نیروی برق » ، نشریه دانشکده فنی ، دوره دوم شماره ۲۸ ، فروردین ماه ۱۳۵۳ ، صفحات ۲۲۱ – ۲۰۱ .
- ۵ - E. D. Early, R. E. Watson, G. L. Smith, « A General Transmission Loss Equation », AIEE Transactions, Vol. 74, Part III 1955, pp. 510 – 520.
- ۶ - L. K. Kirchmayer, H. H. Happ, G. W. Stagg, J. F. Hohenstein, « Direct Calculation of transmission Loss Formula – I », AIEE Transactions, Part III, PAS – Vol. 79, 1960, pp. 962 – 969.
- ۷ - H. H. Happ, J. F. Hohenstein, L. K. Kirchmayer, G. W. Stagg, « Direct Calculation of Transmission Loss – II », IEEE Transactions, PAS – Vol. 83, 1964, pp. 702 – 707.