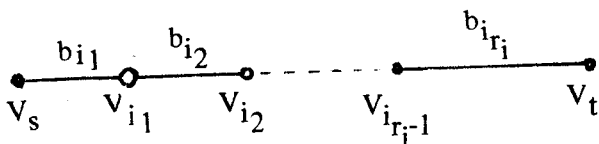


دکتر پرویز جبه‌دار مارالانی

دانشیار دانشکده فنی - دانشگاه تهران

که در آن  $C_{ij}$  ظرفیت شاخه  $b_{ij}$  است. در حالتی که ظرفیت نشان دهنده شدت شار<sup>۴</sup> باشد این تعریف دارای برخی نارساییهاست.  $P_i(V_s, V_t) = \{b_{i1}, b_{i2}, \dots, b_{ir_i}\}$  بگیریم مسیر نشان داده شده در شکل (۱) باشد اگر  $b_{ij}$  نشان دهنده حداکثر تعداد بیتها در ثانیه باشد، که می‌تواند از درون  $b_{ij}$  انتقال داده شود.



شکل (۱)

زمان لازم برای انتقال یک بیت تنها در درون  $b_{ij}$  می‌توان برای  $j=1, 2, \dots, r_i$  به صورت  $\frac{1}{C_{ij}}$  نوشت. از اینرو کمترین زمان کل لازم برای انتقال یک بیت تنها از  $V_s$  تا  $V_t$ ، یعنی  $t_{s,t}$ ، چنین است.

$$t_{s,t} = \sum_{j=1}^{r_i} \frac{1}{C_{ij}}$$

و از اینرو، بیشترین شدت شار  $f_{s,t}$  که می‌توان از  $V_s$  به  $V_t$  به دست آورد چنین است:  $f_{s,t} = \frac{1}{t_{s,t}} = \frac{1}{\sum_{j=1}^{r_i} \frac{1}{C_{ij}}}$

این مقدار با  $C[P_i(V_s, V_t)]$  یکی نیست.

اکنون گراف نشان داده شده در شکل (۲) را در نظر می‌گیریم که مرکب از یک جفت مسیر جدا از هم  $P_1(V_s, V_t)$  و  $P_2(V_s, V_t)$  است. کمترین زمان لازم برای انتقال یک

بیت تنها در طول مسیر  $P_1(V_s, V_t)$  برابر با  $s_1 = \sum_{j=1}^1 \frac{1}{C_{1j}}$

و کمترین زمان لازم برای انتقال یک بیت تنها در طول مسیر  $P_2(V_s, V_t)$  برابر با

یک شبکه ارتباطی معمولاً "توسط یک گراف خطی G نمایش داده می‌شود که شاخه‌های آن نشان دهنده کانالهای جریان اطلاعات و گره‌های آن نشان دهنده منابع، ته‌کشی<sup>۱</sup> و مراکز سوئیچینگ می‌باشد (۱). شاخه‌های (غیرجهت‌دار) گراف G دارای ضریبهای نامنفی متناظری هستند به گونه‌ای که اگر  $C_{ij}$  ضریب شاخه  $b_{ij}$  باشد  $C_{ij}$  ظرفیت شاخه  $b_{ij}$  واحد بود، این ظرفیت نشان دهنده بیشترین حجم ترافیکی است که می‌تواند به وسیله شاخه  $b_{ij}$  "احیاناً" در فاصله زمانی واحد عبور داده شود.

ارتباط میان شبکه‌های ارتباطی و مدارهای مقاومتی توسط افراد دیگر بحث شده است (۴-۲). منظور از این مقاله نشان دادن این نکته است که برای مدل‌سازی شبکه‌های ارتباطی دیجیتال، بهره‌گیری مرسوم از مفهومی ظرفیت و ظرفیت پایانه<sup>۲</sup> نامناسب است. برای پیدا کردن شار بیشینه میان دو گره گراف G روش دیگری در مقایسه با قضیه شار بیشینه-برش کمینه<sup>۳</sup> (۵) ارائه کرده، و ملاحظه خواهیم کرد که این روش با پیدا کردن ادیمتانس میان یک جفت از سرهای یک شبکه مقاومتی، که بطور مناسبی تعریف شده باشد، معادل است.

ظرفیت یک شاخه در مفهوم عادی متناظر با حداکثر تعداد پیغامهایی است که بتواند بطور هم‌زمان از درون آن شاخه انتقال داده شود. از سوی دیگر معمولاً "ظرفیت شاخه به حداکثر تعداد بیتهایی گفته می‌شود که بتواند در یک ثانیه از درون شاخه انتقال داده شود. با هر یک از این تعبیرها، ظرفیت یک مسیر در یک گراف برابر کمینه ظرفیت شاخه‌های موجود در آن مسیر خواهد بود. یعنی اگر  $P_i(V_s, V_t) = \{b_{i1}, b_{i2}, \dots, b_{ir_i}\}$  خواهد بود. مسیر میان دو گره  $V_s$  و  $V_t$  با شدت ظرفیت  $P_i(V_s, V_t)$  که به صورت  $C[P_i(V_s, V_t)]$  نوشته می‌شود چنین است.

$$C[P_i(V_s, V_t)] = \min_{1 < j < r_i} [C_{ij}]$$

1- Sink

2- Terminal Capacity

3- Max-flow Min-Cut

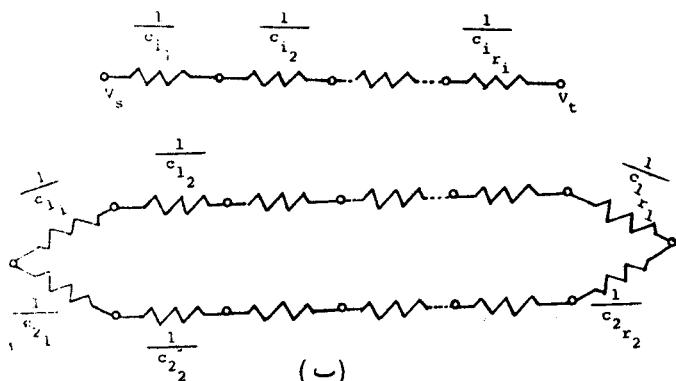
4- Flow rate

اگر در گراف شکل‌های (۱) و (۲) هر شاخه  $b_i$  را با مقاومتی با مقدار  $\frac{1}{C}$  اهم جانشین کنیم در این صورت ادمیتانس  $y_{s,t}$  میان  $v_s$  و  $v_t$  برابر شدت شار حداکثر  $f_{s,t}$  است. برای شبکه مقاومتی شکل (۴) الف، این مقدار بصورت:

$$y_{s,t} = \frac{1}{r_i \sum_{j=1}^i \frac{1}{C_{ij}}}$$

و برای شبکه مقاومتی شکل (۴) ب به صورت زیر است:

$$y_{s,t} = \frac{1}{r_1 \sum_{j=1}^1 \frac{1}{C_{1j}}} + \frac{1}{r_2 \sum_{j=1}^2 \frac{1}{C_{2j}}}$$



شکل ۴

تعمیم بلافاصله‌ای که برای آن  $f_{s,t} = y_{s,t}$  مشابه‌های مقاومتی گرافهایی با چند مسیر جدا از هم است. از آنجائی که در این گرافها  $f_{s,t} = y_{s,t}$  اگر یک منبع جریان ثابت  $I_{s,t}$  میان گره‌های  $v_s$  و  $v_t$  مانند شکل (۵) اعمال شود ولتاژ  $v_s$  زمان لازم برای انتقال یک پیغام  $I_{s,t}$  بیت را از  $v_s$  به  $v_t$  نشان می‌دهد. افزون بر این جریان درون هر شاخه نشان دهنده، تعداد کل بیت‌های انتقال داده شده از آن شاخه و ولتاژ دوسر هر شاخه نشان دهنده، حداقل زمان لازم برای انتقال آن تعداد بیتها است.

$$r_2 \sum_{j=1}^2 \frac{1}{C_{2j}}$$

است. از اینرو شدت شارهای حداکثر قابل حصول در طول  $P_1(v_s, v_t)$  و  $P_2(v_s, v_t)$  از  $v_s$  به  $v_t$  بترتیب برابر است

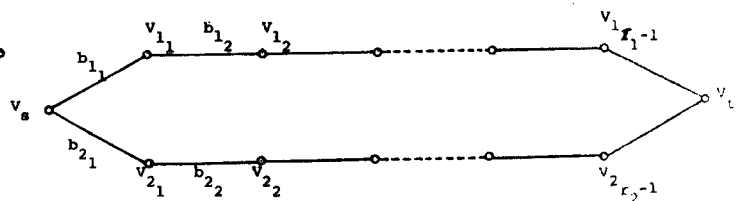
$$\frac{1}{r_2 \sum_{j=1}^2 \frac{1}{C_{2j}}} \quad \text{و} \quad \frac{1}{r_1 \sum_{j=1}^1 \frac{1}{C_{1j}}}$$

حداکثر قابل حصول  $f_{s,t}$  از  $v_s$  به  $v_t$  بروشنی چنین است:

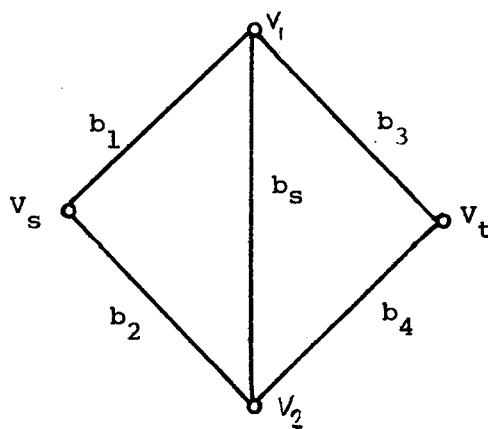
$$f_{s,t} = \frac{1}{r_1 \sum_{j=1}^1 \frac{1}{C_{1j}}} + \frac{1}{r_2 \sum_{j=1}^2 \frac{1}{C_{2j}}}$$

بعلاوه  $f_{s,t}$  با مقدار حاصل از کاربرد قضیه شار بیشینه برش کمینه یکسان نیست.

با داشتن یک گراف  $G$  با چند مسیر جدا از هم میان سرهای مورد نظر مانند شکل (۳) محاسبه شدت شار حداکثر  $f_{s,t}$  از  $v_s$  به  $v_t$  روشن نیست. ولی اکنون تشابه زیر را بررسی می‌کنیم.

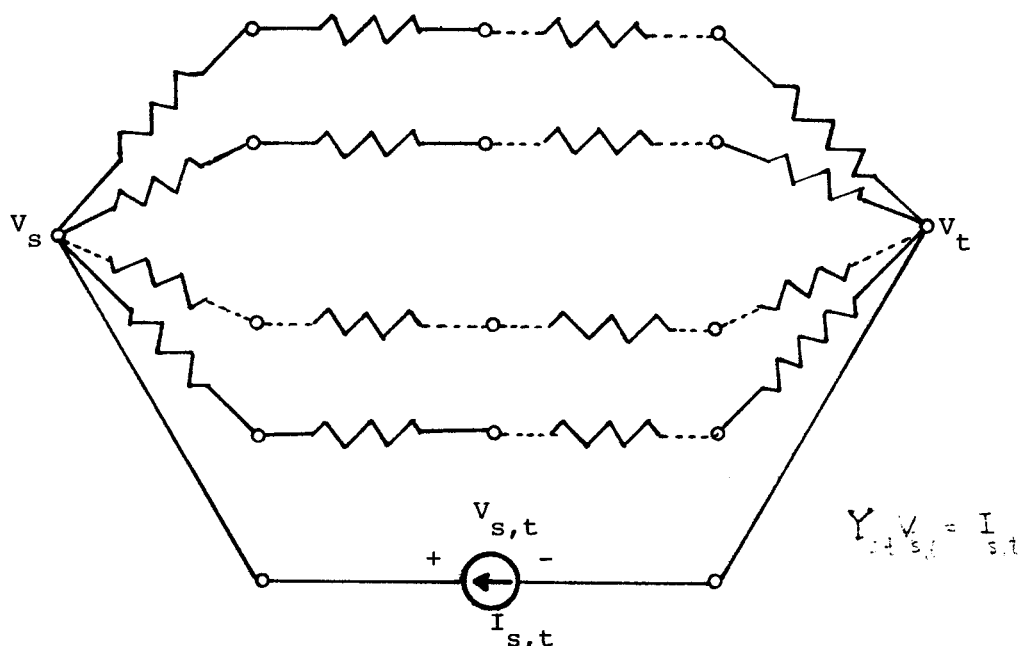


شکل ۲



شکل ۳

باشد و اینک  $n = N + 1$  را بررسی می‌کنیم. بگیریم  $V_s$  و  $V_t$  هر جفت گره  $G$  باشد. از آنجائی که  $n > 2$  است گره دیگری مانند  $V_i$  در گراف  $G$  وجود دارد به گونه‌یی که  $i \neq t$  و  $i \neq s$  می‌توان گراف  $G$  با  $N + 1$  گره را با به کار بردن تبدیل ستاره به مثلث تعمیم یافته در گره  $V_i$  بریک گراف  $\hat{G}$  با  $N$  گره کاهش داد.

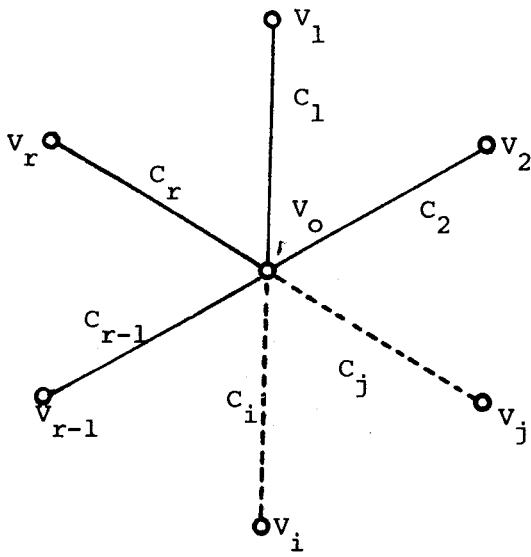


شکل (۵)

این تبدیل در شکل (۶) تشریح شده است. تمام عناصر ایجاد شده در اعمال این تبدیل مقاومتها هستند. یک خاصیت شناخته شده تبدیل ستاره به مثلث آن است که با تبدیل به کار رفته تمام ولتاژها و جریانهای سر تغییرناپذیر باقی می‌مانند و ادیتانس میان هر جفت گره  $V_j$  و  $V_k$  با  $j \neq i$  و  $k \neq i$  پیش از تبدیل و پس از تبدیل یکسان است. افزون بر این ملاحظه این نکته آسان است که شبکه ارتباطی ستاره‌ای با  $r + 1$  سر از این خاصیت مورد نظر پیروی می‌کند. نشان دادن این نکته دشوار نیست که این چنین شبکه ستاره‌ای را می‌توان با یک گراف کامل مرکب از  $r$  سر که از تبدیل ستاره به مثلث حاصل می‌شود جایگزین کرد بی‌آنکه تأثیری بر روی خواص پردازش اطلاعات در این  $r$  سر داشته باشد. از اینرو با داشتن یک گراف با  $N + 1$  گره می‌توان یک گراف هم‌ارز با  $N$  گره به دست آورد و بدینسان نکته اثبات می‌شود.

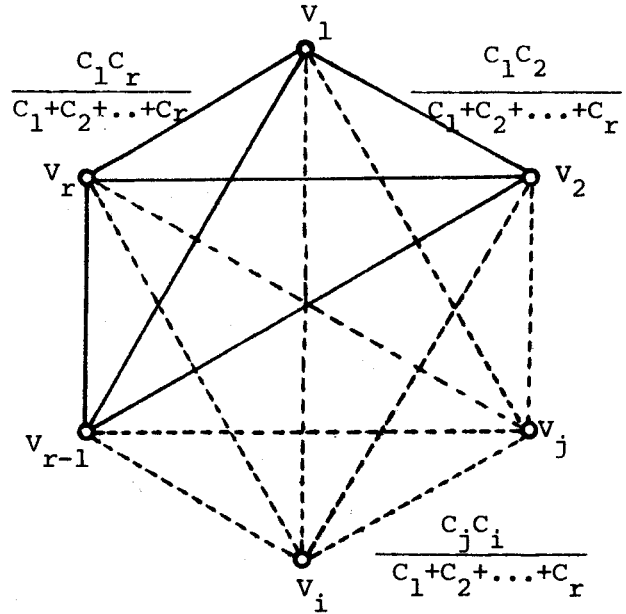
آنچه در صفحه پیش گفته شد برای هر گراف  $G$  درست است. اگر هر شاخه  $b_i$  از گراف  $G$  با مقاومتی با مقدار  $\frac{1}{C}$  اهم جایگزین شود در این صورت ادیتانس  $y_{s,t}$  میان سرهای  $V_s$  و  $V_t$  تعداد بیت در ثانیه‌های حداکثری را نشان می‌دهد که می‌توان از  $V_s$  به  $V_t$  انتقال داد. جریان درون هر شاخه مقاومتی تعداد کل بیت‌هایی را که از آن شاخه انتقال داده می‌شود نشان می‌دهد و ولتاژ دوسر هر شاخه نشانگر زمان کل لازم برای ارسال این بیتها از آن شاخه است. برای اثبات درستی این نکته از روش استقرا بر روی تعداد گره‌های گراف بهره خواهیم گرفت. بگیریم  $V_1, V_2, \dots, V_n$  گره‌های یک گراف  $G$  باشند. اگر  $n = 2$  باشد  $G$  مرکب از  $n$  شاخه موازی است و از بحث پیشین خود نتیجه می‌گیریم که این مطلب درست است. اکنون فرض کنید که مطلب فوق برای تمام گراف‌هایی با  $2 \leq N$  گره درست

از  $V_{s_1}$  به  $V_{t_1}$  و از  $V_{s_2}$  به  $V_{t_2}$ ، ... و از  $V_{s_k}$  به  $V_{t_k}$  بفرستیم. گیریم تعداد بیتها در این پیغامها برترتیب برابر  $t_1, t_2, \dots, t_k, \dots, I_{s_1}, I_{s_2}, \dots, I_{s_k}$  باشد. در این صورت فرض کنیم یک شبکهء مقاومتی مشابه ساخته شده و یک منبع جریان ثابت با مقدار  $I_{s_i}$  میان گرههای  $V_{s_i}, V_{t_i}$

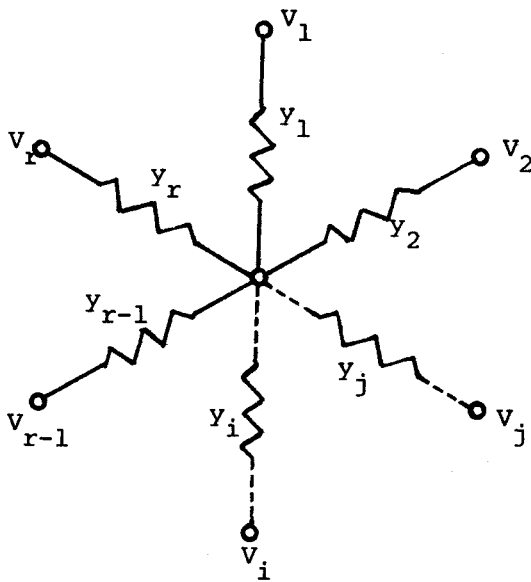


(الف)

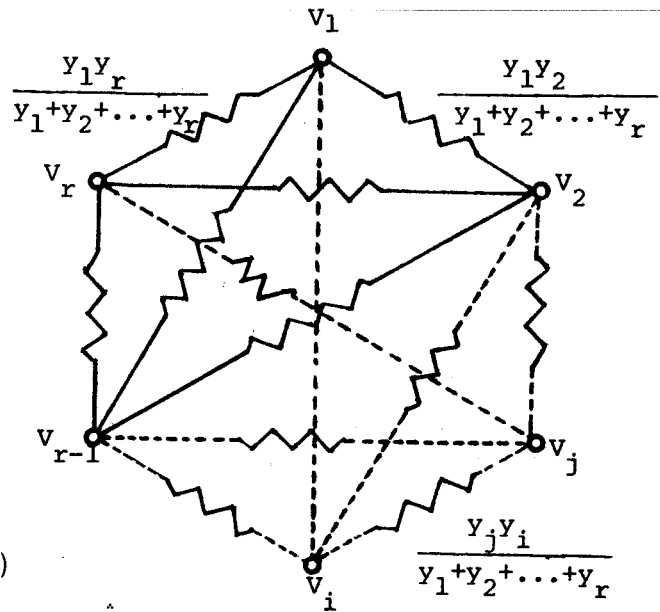
نتیجهء بحث ما این است که برای پیدا کردن شدت شار حداکثر در یک گراف  $G$  با یک نوع شار می بایست بسادگی یک شبکهء مقاومتی مشابه ایجاد کرده، ادمیتانسهای مناسب را اندازه گیری کنیم.



(ب)



(ج) شکل



بحث ما به شبکه های ارتباطی غیر جهت دار محدود شده بود. بسادگی دیده می شود که مطلب مشابهی را می توان در مورد گرافهایی که شاخه های آنها جهت دار (یکطرفه) هستند بیان کرد و آن، ساختن شبکه های مشابه است که در هر شاخه آنها یک مقاومت و یک دیود سری وار قرار دارد. تعمیم طبیعی این مطلب برای شبکه های با چند گونه شار نیز ممکن است. فرض کنیم می خواهیم پیغامها

وصل شود (برای  $i = 1, 2, \dots, K$ ). آنگاه ولتاژ  $V_{s_i}, V_{t_i}$  از  $V_{s_i}$  به  $V_{t_i}$  سنجیده می شود زمان کل لازم برای انتقال  $I_{s_i}$  بیت از  $V_{s_i}$  به  $V_{t_i}$  است به شرط آنکه همه پیغامهای رسیده، برای انتقال در طول یک شاخه مخلوط شوند به گونه ای که انتقال یک پیغام تنها از آن شاخه کامل نباشد مگر آنکه تمام پیغامهای رسیده انتقال داده شده باشند. در این مورد اطلاعات ماتریس ادمیتانس شبکه  $K$ -قطبی برای محاسبه زمانهای انتقال همه سرها کفایت می کند.

سرانجام اگر اولویت‌های متفاوتی به پیغام‌های مختلف داده شود چنین به نظر می‌رسد که می‌توان با جایگزین کردن منابع کنترل شده در شبکه، ولتاژهای سر، زمانهای انتقالی را نشان دهد که متناظر با شارهای جریان با ضرایب اولیت باشد.

فهرست منابع

- 1- S. Seshu and M.B. Reed, Linear Graphs and Electrical Networks, Addison-Wesley 1961.
- 2- J.B. Dennis, Mathematical Programming and Electrical Networks, John Wiley and Sons 1959.
- 3- I. Cederbaum "On optimal operation of Communication Nets" Journal of the Franklin Institute Vol. 274, No. 2 August 1962.
- 4- I.T. Frisch and W.H. Kim. "n-port Resistive Networks and Communication Nets" IEEE Transaction on Ocicuit Theory Vol. CT-8, No.4 December 1961.
- 5- L.R. Ford Jr. and D.R. Fulkerson, Flows in Networks, Princeton University Press 1962.